

TeSys Active

TeSys Tera Motor Management System

Guida di comunicazione PROFIBUS DP

TeSys offre soluzioni innovative e connesse per gli starter per motori.

DOCA0256IT-01
11/2025



Informazioni di carattere legale

Le informazioni contenute nel presente documento contengono descrizioni generali, caratteristiche tecniche e/o raccomandazioni relative ai prodotti/soluzioni.

Il presente documento non è inteso come sostituto di uno studio dettagliato o piano schematico o sviluppo specifico del sito e operativo. Non deve essere utilizzato per determinare idoneità o affidabilità dei prodotti/soluzioni per applicazioni specifiche dell'utente. Spetta a ciascun utente eseguire o nominare un esperto professionista di sua scelta (integratore, specialista o simile) per eseguire un'analisi del rischio completa e appropriata, valutazione e test dei prodotti/soluzioni in relazione all'uso o all'applicazione specifica.

Il marchio Schneider Electric e qualsiasi altro marchio registrato di Schneider Electric SE e delle sue consociate citati nel presente documento sono di proprietà di Schneider Electric SE o delle sue consociate. Tutti gli altri marchi possono essere marchi registrati dei rispettivi proprietari.

Il presente documento e il relativo contenuto sono protetti dalle leggi vigenti sul copyright e vengono forniti esclusivamente a titolo informativo. Si fa divieto di riprodurre o trasmettere il presente documento o parte di esso, in qualsiasi formato e con qualsiasi metodo (elettronico, meccanico, fotocopia, registrazione o altro modo), per qualsiasi scopo, senza previa autorizzazione scritta di Schneider Electric.

Schneider Electric non concede alcun diritto o licenza per uso commerciale del documento e del relativo contenuto, a eccezione di una licenza personale e non esclusiva per consultarli "così come sono".

Schneider Electric si riserva il diritto di apportare modifiche o aggiornamenti relativi al presente documento o ai suoi contenuti o al formato in qualsiasi momento senza preavviso.

Nella misura in cui sia consentito dalla legge vigente, Schneider Electric e le sue consociate non si assumono alcuna responsabilità od obbligo per eventuali errori od omissioni nel contenuto informativo del presente materiale, o per qualsiasi utilizzo non previsto o improprio delle informazioni ivi contenute.

Sommario

Informazioni di sicurezza	7
About the Document.....	8
Precauzioni	11
Introduzione a TeSys Tera System e protocollo	13
Linea principale di TeSys.....	14
TeSys Tera System	15
LTMT main unit con protocollo PROFIBUS DP.....	17
Informazioni sul cablaggio	19
Panoramica	20
Caratteristiche della rete PROFIBUS DP	21
Regole di cablaggio	23
Schema di cablaggio delle LTMT Main Unit collegate con connettore Sub-D 9	25
Schema di cablaggio delle LTMT Main Unit collegate con connettore a morsettiera.....	28
Implementazione del protocollo PROFIBUS DP	30
Panoramica	31
Modulo nel file GSD	32
Servizi ciclici e aciclici	33
Dati di identificazione e monitoraggio	34
Servizi ciclici	36
Panoramica	37
Moduli dati	38
Dati d'ingresso	40
Dati d'uscita	43
Dati di diagnostica	44
Accessi aciclici incapsulati PKW nei servizi ciclici	47
Panoramica	48
Registri di lettura o scrittura	49
Dati PKW OUT	50
Dati PKW IN.....	51
Codici di errore PKW	52
Lettura o scrittura di dati aciclici tramite PROFIBUS DP-V1	53
Panoramica	54
Lettura dati aciclici	55
Scrittura di dati aciclici.....	56
Feedback in caso di errore	57
Servizi aciclici	58
Panoramica	59
Mappatura dei dati	60
Dati di diagnostica	63
Dati d'ingresso	67
Dati d'uscita	68
Dati di misurazione e monitoraggio	69
Dati di misurazione	70
Dati motore	71

Ultimo timestamp di avvio motore	72
Dati modulo analogico	72
Dati statistici	73
Funzioni di protezione motore	76
Protezione da sovraccarico termico	77
Protezione rotore in stallo	78
Protezione rotore bloccato	78
Protezione dalla temperatura	79
Impostazioni protezione corrente	80
Protezione da sovracorrente per tempo definito	81
Protezione da sovracorrente inversa normale	81
Protezione da sovracorrente di breve durata	82
Disinnesto terra calcolato	83
Disinnesto terra misurato	83
Protezione da sottocorrente di fase	85
Protezione da squilibrio di corrente	85
Protezione da perdita di fase di corrente	86
Protezione inversione fase di corrente	86
Impostazioni di protezione della tensione	88
Protezione da sottotensione fase	89
Protezione da sovratensione fase	89
Protezione da squilibrio di tensione	90
Protezione da perdita di fase tensione	90
Protezione da inversione di fase della tensione	92
Impostazioni di protezione dell'alimentazione	93
Protezione da sottofrequenza	94
Protezione da sovralfrequenza	94
Protezione sottopotenza	95
Protezione da sovrapotenza	96
Protezione fattore di potenza insufficiente	96
Impostazioni della funzione di controllo motore	98
Eccessiva protezione dell'orario di avvio	99
Calo di tensione	99
Numero massimo di avvii	100
Rilevamento errore arresto motore	100
Stato interno del dispositivo	101
Perdita di comunicazione	101
Uscita del blocco	102
Protezione timer antirotazione inversa	103
Interruzione della comunicazione con il terminale HMI	103
Impostazioni di protezione dell'interblocco dell'ingresso digitale	104
Impostazioni generali	106
Configurazione del dispositivo	107
Impostazioni PROFIBUS DP	108
Impostazioni HMI	108
Impostazioni di data e ora	109
Impostazioni starter	110
Impostazioni di sistema	113
Parametri di comunicazione	114
Registri dati	115
Registri disinnesti	116

Registri evento	118
Registri errori interni rilevati	121
Impostazioni degli ingressi digitali	122
Impostazione uscita digitale.....	125
Impostazioni dell'isteresi	128
Registri avvio motore	129
Parametri dei dati di stato	131
Stato ingresso digitale	132
Stato uscita digitale	132
Riservato.....	133
Stato uscita comparatore analogico.....	133
Stato comune di disinnesto, allarme e pickup	134
Stato dell'allarme di protezione	134
Stato del pickup di protezione	135
Stato di disinnesto della protezione	137
Stato di allarme della protezione interblocco	139
Stato del pickup di protezione interblocco	139
Stato disinnesto della protezione di interblocco	140
Stato allarme protezione analogica.....	140
Stato attivazione protezione analogica.....	141
Stato disinnesto protezione analogica	141
Stato comandi permissivi.....	141
Logica personalizzata – Stato inibizione	142
Stato interno del dispositivo (LTMT Main Unit).....	143
Stato interno del dispositivo (LTMTCT/LTMTCTV Sensor Module).....	144
Stato comunicazione.....	145
Analog Input Protection Settings	146
Impostazioni uscita analogica	147
Dati di identificazione e monitoraggio (I&M)	149
Panoramica	150
Dati intestazione I&M0	150
Dati intestazione I&M1	153
Dati intestazione I&M2	155
Dati intestazione I&M3	156
Appendici	157
Codice disinnesto	158
Codice evento	160
Codice di errore interno rilevato	178
Indirizzi dati.....	180

Informazioni di sicurezza

Informazioni importanti

Leggere attentamente queste istruzioni e osservare l'apparecchiatura per familiarizzare con i suoi componenti prima di procedere ad attività di installazione, uso, assistenza o manutenzione. I seguenti messaggi speciali possono comparire in diverse parti della documentazione oppure sull'apparecchiatura per segnalare rischi o per richiamare l'attenzione su informazioni che chiariscono o semplificano una procedura.



L'aggiunta di questo simbolo a un'etichetta di "Pericolo" o "Avvertimento" indica che esiste un potenziale pericolo da shock elettrico che può causare lesioni personali se non vengono rispettate le istruzioni.



Questo simbolo indica un possibile pericolo. È utilizzato per segnalare all'utente potenziali rischi di lesioni personali. Rispettare i messaggi di sicurezza evidenziati da questo simbolo per evitare da lesioni o rischi all'incolumità personale.

PERICOLO

PERICOLO indica una situazione di potenziale rischio che, se non evitata, **può provocare** morte o gravi infortuni.

AVVERTIMENTO

AVVERTIMENTO indica una situazione di potenziale rischio che, se non evitata, **può provocare** morte o gravi infortuni.

ATTENZIONE

ATTENZIONE indica una situazione di potenziale rischio che, se non evitata, **può provocare** ferite minori o leggere.

AVVISO

Un **AVVISO** è utilizzato per affrontare delle prassi non connesse all'incolumità personale.

Nota

Manutenzione, riparazione, installazione e uso delle apparecchiature elettriche si devono affidare solo a personale qualificato. Schneider Electric non si assume alcuna responsabilità per qualsiasi conseguenza derivante dall'uso di questo materiale.

Il personale qualificato è in possesso di capacità e conoscenze specifiche sulla costruzione, il funzionamento e l'installazione di apparecchiature elettriche ed è addestrato sui criteri di sicurezza da rispettare per poter riconoscere ed evitare le condizioni a rischio.

About the Document

Document Scope

This guide provides users, installers, and maintenance personnel with the technical information needed to operate the PROFIBUS DP protocol on the LTMT main unit.

This guide is intended for:

- Design engineers
- System integrators
- Maintenance engineers

Validity Note

This guide is valid for the following LTMT main units:

- LTMTPFM: LTMT main unit with PROFIBUS DP protocol, 100–240 Vac/Vdc
- LTMTPBD: LTMT main unit with PROFIBUS DP protocol, 24 Vdc

General Cybersecurity Information

In recent years, the growing number of networked machines and production plants has seen a corresponding increase in the potential for cyber threats, such as unauthorized access, data breaches, and operational disruptions. You must, therefore, consider all possible cybersecurity measures to help protect assets and systems against such threats.

To help keep your Schneider Electric products secure and protected, it is in your best interest to implement the cybersecurity best practices as described in the [Cybersecurity Best Practices](#) document.

Schneider Electric provides additional information and assistance:

- Subscribe to the Schneider Electric [security newsletter](#).
- Visit the [Cybersecurity Support Portal](#) web page to:
 - Find Security Notifications.
 - Report vulnerabilities and incidents.
- Visit the [Schneider Electric Cybersecurity and Data Protection Posture](#) web page to:
 - Access the cybersecurity posture.
 - Learn more about cybersecurity in the cybersecurity academy.
 - Explore the cybersecurity services from Schneider Electric.

Product Related Cybersecurity Information

Refer to TeSys Tera Motor Management System Cybersecurity Guide – DOCA0260EN.

Environmental Data

For product compliance and environmental information, refer to the Schneider Electric Environmental Data Program.

Available Languages of the Document

The document is available in these languages:

- English
- Chinese
- French
- German
- Italian
- Korean
- Spanish

Related Documents

Title of documentation	Description	Reference number
TeSys Tera Motor Management System User Guide	This is the main user guide that introduces the complete TeSys Tera system. It describes the main functions of the LTMT main units, LTMTCT/LTMTCTV sensor modules, LTMT expansion modules, and LTMTCUF control operator unit.	DOCA0257EN
TeSys Tera Motor Management System Installation Guide	This guide describes the installation, commissioning, and maintenance of the LTMT main unit, LTMTCT/LTMTCTV sensor modules, LTMT expansion modules, and LTMTCUF control operator unit.	DOCA0356EN
TeSys Tera Motor Management System LTMTCUF control operator unit User Guide	This guide describes how to install, configure, and use the LTMTCUF control operator unit.	DOCA0233EN
TeSys Tera Motor Management System DTM library Online Help Guide	This guide describes the TeSys Tera DTM Library which allows the customization of the control functions of the TeSys Tera Motor Management System.	DOCA0275EN
TeSys Tera Motor Management System DTM library Software Release Notes	This document provides important information about the TeSys Tera DTM Library software and provides summary of new features and enhancement.	DOCA0279EN
TeSys Tera Motor Management System Firmware Release Notes	This guide provides important information about the TeSys Tera system firmware packages and provides summary of new features and enhancement.	DOCA0276EN
Electrical Installation Guide (wiki version)	The aim of the Electrical Installation Guide (and now wiki) is to help electrical designers and contractors to design electrical installations according to the standards such as the IEC 60364 or other relevant standards.	www.electrical-installation.org

Title of documentation	Description	Reference number
TeSys Tera Motor Management System EtherNet/IPGuide	This guide describes the EtherNet/IP network protocol communication of the LTMT main unit.	DOCA0258EN
TeSys Tera Motor Management System Cybersecurity Guide	This guide provides information on cybersecurity aspects for the TeSys Tera Motor Management System. This guide addresses on how to secure your operational technology network, or your company serial or Ethernet network.	DOCA0260EN

To find documents online, visit the Schneider Electric download center (www.se.com/ww/en/download/).

Information on Non-Inclusive or Insensitive Terminology

As a responsible, inclusive company, Schneider Electric is constantly updating its communications and products that contain non-inclusive or insensitive terminology. However, despite these efforts, our content may still contain terms that are deemed inappropriate by some customers.

Trademarks

QR Code is a registered trademark of DENSO WAVE INCORPORATED in Japan and other countries.

Precauzioni

Prima di eseguire qualsiasi procedura descritta in questa guida, leggere con attenzione le seguenti precauzioni.

PERICOLO

RISCHIO DI FOLGORAZIONE, ESPLOSIONE O ARCHI ELETTRICI

- Questa apparecchiatura deve essere installata e sottoposta a manutenzione solo da elettricisti qualificati.
- Scollegare l'apparecchiatura da tutti i circuiti di alimentazione prima di qualsiasi intervento sull'apparecchiatura.
- Utilizzare l'apparecchiatura e tutti i prodotti associati solo alla tensione specificata.
- Utilizzare sempre un dispositivo di rilevamento di tensione di capacità adeguata per confermare l'assenza di alimentazione.
- Utilizzare interblocchi adeguati qualora siano presenti pericoli per il personale e/o l'apparecchiatura.
- I circuiti della linea di alimentazione devono essere cablati e protetti in conformità alle normative locali e nazionali.
- Utilizzare dispositivi di protezione individuale (DPI) adeguati e conformarsi alle norme relative agli obblighi di sicurezza elettrica sui luoghi di lavoro ai sensi delle norme NFPA 70E, NOM-029-STPS o CSA Z462 o equivalenti locali.

Il mancato rispetto di queste istruzioni provocherà morte o gravi infortuni.

AVVERTIMENTO

FUNZIONAMENTO IMPREVISTO DELL'APPARECCHIATURA

- Non smontare, riparare o modificare questa apparecchiatura. Non sono presenti parti riparabili direttamente dall'utente.
- Installare e utilizzare questa apparecchiatura in un alloggiamento opportunamente tarato per l'ambiente applicativo previsto.
- Ciascuna implementazione di questa apparecchiatura deve essere testata singolarmente e accuratamente per valutarne il funzionamento corretto prima della messa in servizio.

Il mancato rispetto di queste istruzioni può provocare morte, gravi infortuni o danni alle apparecchiature.

Avviso per la California Proposition 65



AVVERTENZA: Questo prodotto può esporre l'utente a sostanze chimiche come il poliuretano Humiseal 1A33, noto allo Stato della California per causare cancro e difetti congeniti o altri danni alla riproduzione. Per ulteriori informazioni, visitare il sito www.P65Warnings.ca.gov.

Personale qualificato

Solo il personale adeguatamente addestrato e che comprenda il contenuto di questa guida e di tutta la documentazione relativa al prodotto è autorizzato a lavorare con questo prodotto e su di esso.

Il personale qualificato deve essere in grado di rilevare possibili pericoli che potrebbero derivare dalla modifica dei valori dei parametri e in genere dall'apparecchiatura meccanica, elettrica o elettronica. Il personale qualificato deve conoscere perfettamente le norme, disposizioni e normative per la prevenzione degli

incidenti industriali e attenersi a esse in fase di progettazione e implementazione del sistema.

L'uso e l'applicazione delle informazioni contenute nella presente guida richiedono esperienza nella progettazione e programmazione di sistemi di controllo automatizzati. Solo l'utente, il costruttore di quadri elettrici o l'integratore sono a conoscenza delle condizioni e dei fattori che entrano in gioco durante l'installazione, la configurazione, il funzionamento e la manutenzione di un impianto o di una macchina di processo e possono pertanto determinare l'automazione e le apparecchiature associate e i dispositivi di sicurezza e interblocchi correlati che è possibile utilizzare in modo efficace e corretto durante la scelta delle apparecchiature di automazione e controllo e di qualsiasi altra apparecchiatura o software correlato per una particolare applicazione. È inoltre necessario tenere in considerazione le norme e/o disposizioni locali, regionali o nazionali applicabili.

È particolarmente importante attenersi a qualsiasi informazione di sicurezza, requisito elettrico e standard normativo applicabile all'impianto o alla macchina di processo durante l'utilizzo di questa apparecchiatura.

Uso previsto

I prodotti descritti in questa guida, insieme a software, accessori e opzioni, fanno parte degli starter per carichi elettrici a bassa tensione, previsti per uso industriale secondo le istruzioni, indicazioni, esempi e informazioni di sicurezza contenuti nel presente documento e altra documentazione di supporto.

Il prodotto può essere utilizzato solo in conformità a tutte le normative e direttive di sicurezza applicabili, i requisiti specificati e i dati tecnici.

Prima di utilizzare il prodotto, eseguire una valutazione dei rischi dell'applicazione pianificata. In base ai risultati, adottare adeguate misure collegate alla sicurezza.

Poiché il prodotto viene utilizzato come componente di un impianto o di una macchina di processo, è necessario garantire la sicurezza del personale per mezzo della progettazione generale del sistema.

Utilizzare il prodotto esclusivamente con i cavi e gli accessori indicati. Utilizzare solo accessori e ricambi originali.

Impieghi diversi da quelli esplicitamente consentiti sono vietati e possono provocare pericoli imprevisti.

Introduzione a TeSys Tera System e protocollo

Contenuto della sezione

Linea principale di TeSys	14
TeSys Tera System	15
LTMT main unit con protocollo PROFIBUS DP	17

Linea principale di TeSys

TeSys è una soluzione innovativa di controllo, monitoraggio e gestione dei motori offerta dal leader del settore globale. TeSys offre prodotti e soluzioni di connessione efficienti per la commutazione e la protezione di motori e carichi elettrici in conformità a tutte le principali norme elettriche globali.

Argomenti correlati

- Introduzione a TeSys Tera System e protocollo(Argomento principale)

TeSys Tera System

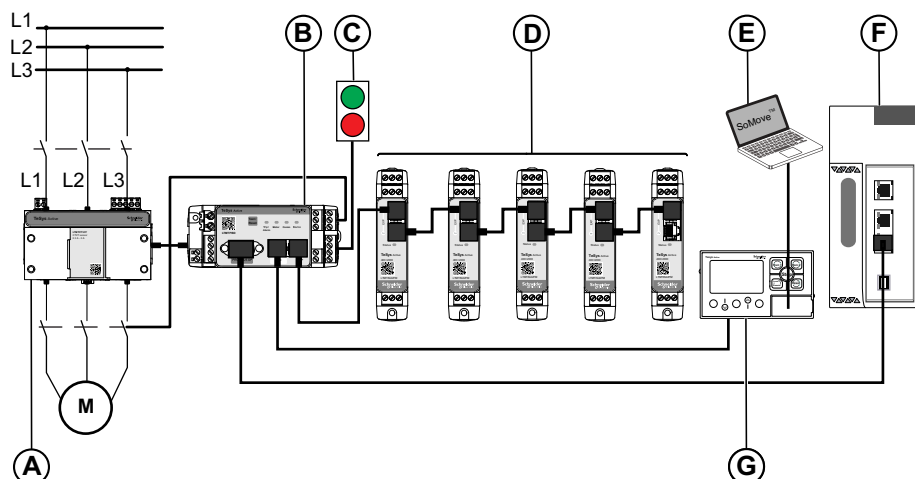
Panoramica

TeSys Tera Motor Management System (o TeSys Tera system) fa parte della gamma TeSys™ Active di relè intelligenti e avviatori motore. TeSys Tera system è progettato come elemento di base affidabile per i centri di controllo intelligente dei motori (iMCC), per fornire funzionalità complete di protezione, controllo e monitoraggio per motori a induzione CA monofase o trifase.

TeSys Tera system è installato nel sistema di commutazione a bassa tensione e collega il sistema di automazione di livello superiore tramite la rete del bus di campo e l'alimentatore motore.

TeSys Tera system:

- Copre la protezione del motore convenzionale e avanzata, la misurazione e il monitoraggio negli alimentatori iMCC in un unico modulo comunicante compatto e facile da configurare con un dispositivo autonomo HMI.
- Fornisce un controller di protezione per alimentatori di avviatori a bassa tensione controllati da contattori.
- Offre un sistema di gestione flessibile e modulare per motori a velocità costante in applicazioni a bassa tensione.



- A LTMTCT/LTMTCTV sensor module
- B LTMT main unit
- C Comandi di avvio/arresto
- D LTMT expansion modules
- E PC sul quale viene eseguito TeSys Tera DTM incorporato in un contenitore FDT quale il software SoMove
- F Controller logico programmabile (PLC) o sistema di controllo distribuito (DCS)
- G LTMTCUF control operator unit

Caratteristiche di funzionamento

TeSys Tera system gestisce:

- Motori e riscaldatori a induzione CA monofase o trifase con tensione di esercizio fino a 100 A e 690 V, con modulo sensore integrato.
- Motori e riscaldatori a induzione in c.a. monofase o trifase con tensione operativa fino a 810 A e 690 V, con trasformatori di corrente esterni.

- La connessione tra il sistema di controllo e l'alimentatore motore aumenta la disponibilità dell'impianto.
- Risparmi significativi per l'installazione, la messa in servizio, il funzionamento e la manutenzione.
- Controller numerico dotato di microprocessore che consente di impostare i parametri del motore in base ai requisiti dell'applicazione e del processo.

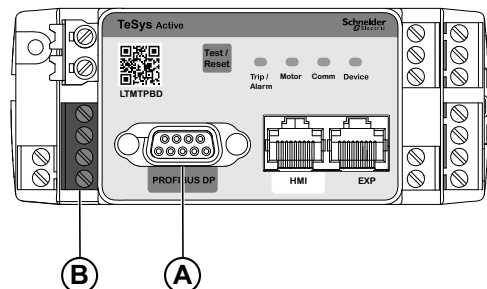
Argomenti correlati

- Introduzione a TeSys Tera System e protocollo(Argomento principale)

LTMT main unit con protocollo PROFIBUS DP

Descrizione

LTMT main unit con protocollo PROFIBUS Decentralized-Peripherals (DP) è dotato di due porte di comunicazione PROFIBUS DP sul pannello anteriore.



- A Connettore Sub-D 9 per il collegamento alla rete PROFIBUS DP con velocità di trasmissione fino a 12 Mbps
- B Connettore a morsettiera per il collegamento alla rete PROFIBUS DP con velocità di trasmissione fino a 1,5 Mbps

Entrambe le porte sono funzionalmente identiche e rispettano gli standard di interoperabilità PROFIBUS DP. Si consiglia di utilizzare il connettore sub-D 9 per la comunicazione.

NOTA: LTMT main unit con il protocollo PROFIBUS DP deve essere collegata solo attraverso una singola porta.

Impostazioni porta

Le porte PROFIBUS DP hanno le seguenti impostazioni configurabili:

Impostazione	Campo di impostazione	Impostazione predefinita
Indirizzo del nodo	1-125 con incrementi di 1	126
Profilo prodotto	TeSys Tera	TeSys Tera
Endianness	- Big endian - Little endian	Big endian

Le impostazioni della porta PROFIBUS DP possono essere configurate utilizzando le seguenti interfacce:

- PC sul quale viene eseguito TeSys Tera DTM incorporato in un contenitore FDT quale il software SoMove
- La LTMTCUF control operator unit.

NOTA: L'indirizzo del nodo può essere impostato utilizzando il PLC o il DCS attraverso la rete di comunicazione.

Indirizzo del nodo

L'indirizzo del nodo è l'indirizzo della LTMT main unit sul bus PROFIBUS DP. È possibile assegnare un indirizzo da 1 a 125. L'indirizzo predefinito è 126.

Prima di avviare qualsiasi comunicazione, è necessario impostare l'indirizzo del nodo.

NOTA: l'indirizzo 0 non è valido e pertanto non è ammesso. Tornare al comando delle impostazioni di fabbrica o cancellare l'impostazione di rete che imposta l'indirizzo del nodo al valore non valido 126.

Funzione di perdita di comunicazione

La funzione di perdita di comunicazione rileva la perdita di comunicazione tra LTMT main unit e il PLC o il DCS collegato tramite la rete di comunicazione, una volta stabilita la comunicazione. Per maggiori informazioni, vedere la sezione Perdita di comunicazione in *TeSys Tera Motor Management System User Guide – DOCA0257EN*.

Endianness

Endianness è l'ordine nel quale i byte all'interno di una parola di dati digitali vengono trasmessi attraverso un supporto di comunicazione dati. Endianness è rappresentato in due modi:

- Big endian:
Un sistema big endian memorizza il byte più significativo all'indirizzo di memoria più piccolo e il byte meno significativo all'indirizzo di memoria più grande.
- Little endian:
Un sistema little-endian memorizza il byte più significativo all'indirizzo di memoria più grande e il byte meno significativo all'indirizzo di memoria più piccolo.

Argomenti correlati

- Introduzione a TeSys Tera System e protocollo(Argomento principale)

Informazioni sul cablaggio

Contenuto della sezione

Panoramica	20
Caratteristiche della rete PROFIBUS DP	21
Regole di cablaggio.....	23
Schema di cablaggio delle LTMT Main Unit collegate con connettore Sub-D 9	25
Schema di cablaggio delle LTMT Main Unit collegate con connettore a morsettiera	28

Argomenti correlati

- Panoramica
- Caratteristiche della rete PROFIBUS DP
- Regole di cablaggio
- Schema di cablaggio delle LTMT Main Unit collegate con connettore Sub-D 9
- Schema di cablaggio delle LTMT Main Unit collegate con connettore a morsettiera

Panoramica

Questa sezione descrive come collegare LTMT main unit a una rete RS 485 PROFIBUS DP con un sub-D 9 o un connettore di tipo aperto.

⚠ AVVERTIMENTO

PERDITA DI CONTROLLO

- Nel progettare gli schemi di comando considerare i potenziali guasti lungo le linee di controllo e prevedere, per le funzioni critiche, sistemi che garantiscano condizioni di sicurezza durante e dopo il guasto di una linea. Esempi di funzioni di controllo critiche sono gli arresti forzati.
- Per le funzioni di controllo critiche occorre prevedere linee separate o ridondanti.
- Le linee di controllo del sistema possono comprendere collegamenti di comunicazione. Non trascurare le conseguenze di eventi quali ritardi nella trasmissione o guasti del collegamento.
- Prima della messa in servizio, controllare singolarmente e attentamente ciascuna implementazione di LTMT main unit.

Il mancato rispetto di queste istruzioni può provocare morte, gravi infortuni o danni alle apparecchiature.

NOTA: Per ulteriori informazioni consultare NEMA ICS 1.1 (edizione aggiornata), Safety Guidelines for the Application, Installation, and Maintenance of Solid State Control (Direttive di sicurezza per applicazione, installazione e manutenzione di comandi allo stato solido).

Argomenti correlati

- Informazioni sul cablaggio(Argomento principale)

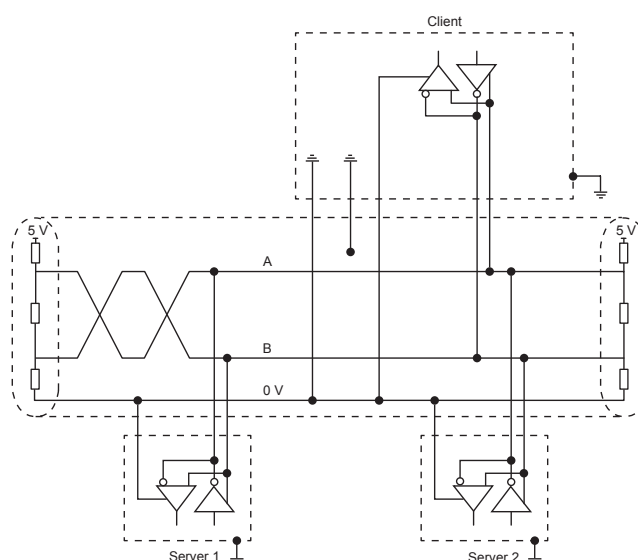
Caratteristiche della rete PROFIBUS DP

Panoramica

Questa sezione descrive le caratteristiche della rete PROFIBUS DP su linea di comunicazione seriale. PROFIBUS DP è conforme agli standard del protocollo PROFIBUS DP. Per informazioni sulle specifiche e sulle linee guida di installazione, fare riferimento a Linee guida per l'installazione PROFIBUS, pubblicate in www.profibus.com.

Schema standard

Lo schema semplificato delle specifiche standard di PROFIBUS DP sono le seguenti:



Caratteristiche per la connessione al bus RS 485 PROFIBUS DP

RS 485 standard consente varianti con caratteristiche quali:

- Polarizzazione
- Terminazione di linea
- Numero di server
- Lunghezza bus

Le caratteristiche di collegamento del bus RS 485 sono le seguenti:

Caratteristiche	Valore
Topologia	Bus lineare con terminazioni di fine linea
Modalità di trasmissione	Half duplex
Velocità di trasmissione	• Connettore a 4 terminali tipo aperto fino a 1,5 Mbps • Connettore Sub-D 9 fino a 12 Mbps
Supporti di trasmissione possibili	Cavo a doppino intrecciato (versione standard, tipo RS 485)
Numero massimo di server collegati a un client	128 (0, 126 e 127 sono riservati)

Caratteristiche	Valore
Numero massimo di server per derivazione	32
Numero massimo di ripetitori per bus	Massimo di nove ripetitori, fra i quali massimo cinque ripetitori a cascata su una derivazione
Terminazione di linea	Terminazione attiva

Uso di ripetitori

AVVISO

PERICOLO DI PERDITA DI COMUNICAZIONE

Utilizzare un ripetitore per:

- Collegamento di più di 32 server PROFIBUS DP sul bus.
- Estendere la lunghezza del cavo bus.

Il mancato rispetto di queste istruzioni può provocare danni alle apparecchiature.

Un bus di rete PROFIBUS DP può essere segmentato con ripetitori per svariati motivi:

- La lunghezza massima viene raggiunta quando in un segmento si aggiunge tutta la lunghezza del cavo di collegamento secondario.
- Per collegare più di 32 server PROFIBUS DP sul bus.
- Per isolare la derivazione.
- Per la derivazione.
- Collegamento all'apparecchiatura.

Per ulteriori informazioni sulla topologia con un ripetitore, consultare *PROFIBUS Installation Guidelines*.

Lunghezza massima del cavo bus

Lunghezza dei cavi bus e velocità di trasmissione corrispondenti:

Lunghezza massima del cavo bus per segmento	Lunghezza massima del cavo bus con tre ripetitori	Velocità di trasmissione
1.200 m (3.936 ft)	4.800 m (15.748 ft)	9,6/19,2/45,45/93,75 kbps
1.000 m (3.280 ft)	4.000 m (13.123 ft)	187,5 kbps
500 m (1.640 ft)	2.000 m (6.561 ft)	500 kbps
200 m (656 ft)	800 m (2.624 ft)	1,5 Mbps
100 m (328 ft)	400 m (1.312 ft)	3/6/12 Mbps

Argomenti correlati

- Informazioni sul cablaggio(Argomento principale)

Regole di cablaggio

AVVISO

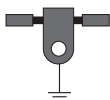
ERRORI DI COMUNICAZIONE

Per evitare errori di comunicazione dovuti a disturbi EMC rispettare tutte le regole di cablaggio e messa a terra.

Il mancato rispetto di queste istruzioni può provocare danni alle apparecchiature.

È necessario attenersi alle seguenti regole di cablaggio per ridurre i disturbi EMC che influiscono sul comportamento di LTMT main unit:

- Distanziare il più possibile il cavo di comunicazione e i cavi di potenza o controllo (almeno 30 cm).
- Se necessario, incrociare i cavi PROFIBUS DP e i cavi di potenza ad angolo retto.
- Installare i cavi di comunicazione il più vicino possibile alla piastra di messa a terra.
- Non piegare o danneggiare i cavi. Il raggio di piegatura massimo è dieci volte il diametro del cavo.
- Evitare di piegare il cavo ad angoli troppo stretti.
- Usare solo i cavi raccomandati. Per maggiori informazioni, fare riferimento alla sezione Cavi in *TeSys Tera Motor Management System User Guide – DOCA0257EN*.
- Un cavo PROFIBUS DP deve essere un doppino intrecciato schermato:
 - La schermatura del doppino intrecciato deve essere collegata a una terra di protezione
 - Il collegamento della schermatura del doppino intrecciato alla messa a terra di protezione deve essere il più corto possibile
 - Se necessario collegare insieme tutte le schermature.
 - Collegare la schermatura al terminale $\perp$
 - Eseguire la messa a terra della schermatura con una clip metallica.



- Quando LTMT main unit è installato in un cassetto estraibile:
 - Collegare insieme tutti i contatti di schermatura nella parte con cassetto estraibile del connettore ausiliario per creare una barriera elettromagnetica.
 - Non collegare la schermatura del cavo alla parte fissa del connettore ausiliario.
- Si raccomanda di mettere a ciascuna estremità del bus un adattatore di fine linea per evitare anomalie di funzionamento a livello del bus di comunicazione.
- Installare il bus direttamente tra ciascun connettore, senza morsettiere intermedie.
- Collegare la polarità comune (0 V) direttamente alla terra di protezione, preferibilmente in un solo punto per l'intero bus. In generale, questo punto viene scelto sul dispositivo master o sul dispositivo di polarizzazione.

Per ulteriori informazioni, fare riferimento a *Electrical Installation Guide* (disponibile solo in inglese).

Argomenti correlati

- Informazioni sul cablaggio(Argomento principale)

Schema di cablaggio delle LTMT Main Unit collegate con connettore Sub-D 9

Precauzioni

Seguire sempre le raccomandazioni per il cablaggio e il collegamento.

⚠ AVVERTIMENTO

FUNZIONAMENTO IMPREVISTO DELL'APPARECCHIATURA

Installazione, programmazione e manutenzione di questa apparecchiatura si devono affidare solo a personale qualificato.

- Seguire tutte le istruzioni, le norme e i regolamenti applicabili, nelle versioni aggiornate.
- Verificare le impostazioni delle funzioni prima di mettere in funzione il motore.
- Non declassare o modificare questi dispositivi.

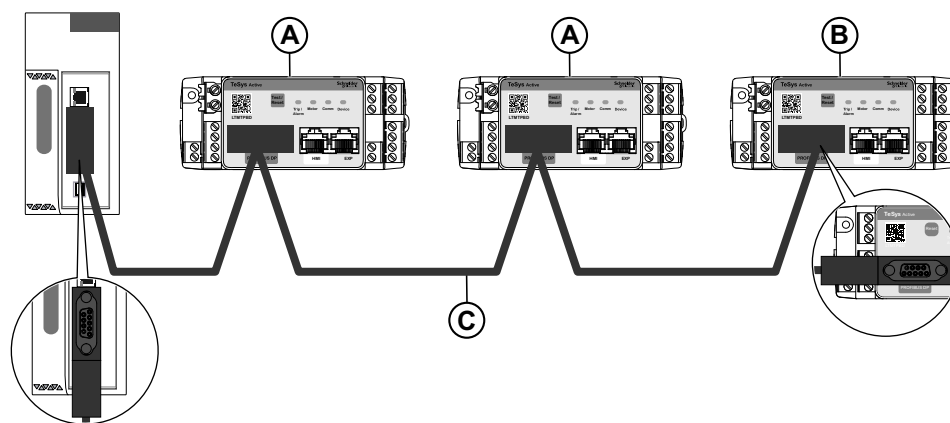
Una configurazione non corretta può portare la macchina a reagire in modo imprevedibile.

Per evitare errori di comunicazione dovuti a disturbi EMC rispettare tutte le regole di cablaggio e messa a terra.

Il mancato rispetto di queste istruzioni può provocare morte, gravi infortuni o danni alle apparecchiature.

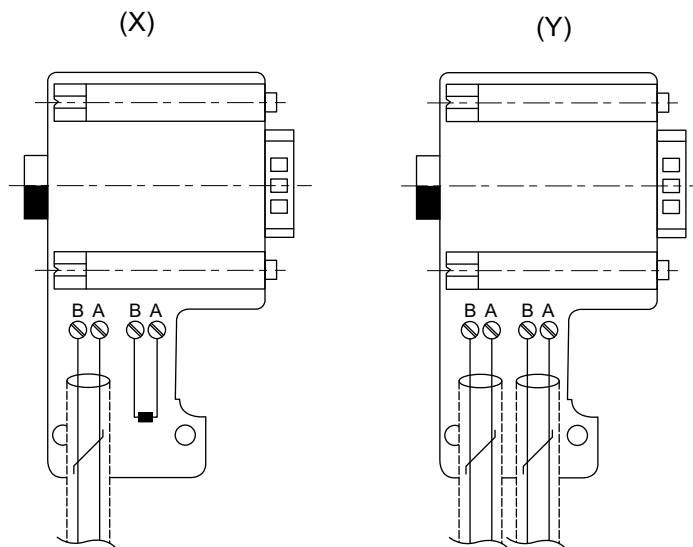
LTMT Main Unit collegate con connettore Sub-D 9

Lo schema di cablaggio per la connessione di LTMT main units al bus RS 485 tramite il connettore sub-D 9 è il seguente:



- A Connettore PROFIBUS DP sub-D 9 in linea o connettore PROFIBUS DP sub-D 9 in linea con porta di programmazione
- B Connettore PROFIBUS DP sub-D 9 con terminatore
- C Cavo schermato TSXPBSCA-00 PROFIBUS DP

Accessori per connettore SUB-D 9 PROFIBUS DP

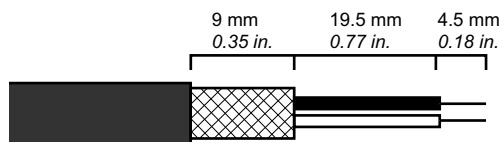


X Connettore sub-D 9 PROFIBUS DP con terminatore

Y Connettore in linea sub-D 9 PROFIBUS DP o connettore in linea sub-D 9 PROFIBUS DP con porta di programmazione

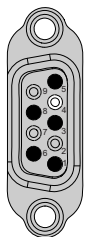
Procedura di cablaggio dell'accessorio connettore Sub-D 9

1. Spelare una lunghezza di 33 mm (1,3 in.) dall'estremità del cavo PROFIBUS DP TSXPBSCA•00.
2. Tagliare una lunghezza di 24 mm (0,95 in.) dalla treccia metallica e dalle guaine di schermatura, lasciando una lunghezza di 9 mm (0,35 in.)
3. Spelare una sezione di 4.5 mm (0,18 in.) in lunghezza dall'estremità di ciascun conduttore.



4. Aprire il connettore PROFIBUS DP sub-D 9.
5. Avvitare il cavo PROFIBUS DP ai morsetti A e B. Sul connettore in linea sub-D 9, avvitare il secondo cavo PROFIBUS DP ai morsetti A e B.
6. Chiudere il connettore PROFIBUS DP sub-D 9.

Assegnazione dei pin del connettore Sub-D 9



Numero pin	Segnale	Descrizione
1	Schermo	Schermatura cavo PROFIBUS DP
2	M24	Non utilizzato
3	RxD/TxD-P (B)	Trasmissione dati positivi (RD+/TD+) = B
4	CNTR-P	Non usato
5	DGND	Terra di trasmissione dati (valida solo per il dispositivo finale con terminazione di linea)
6	VP	Tensione di polarizzazione della terminazione di linea (valida solo per il dispositivo finale con terminazione di linea)
7	P24	Non usato
8	RxD/TxD-N (A)	Trasmissione dati negativi (RD-/TD-) = A
9	CNTR-N	Non usato

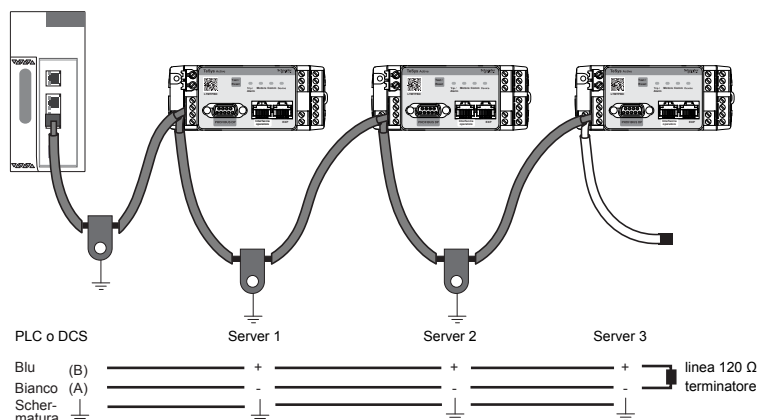
Argomenti correlati

- Informazioni sul cablaggio(Argomento principale)

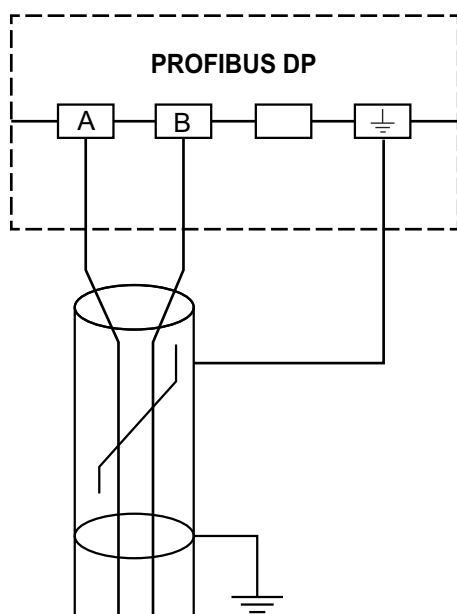
Schema di cablaggio delle LTMT Main Unit collegate con connettore a morsettieria

LTMT Main Unit collegate con connettore a morsettieria

Schema di cablaggio per la connessione di LTMT main units installato in un alloggiamento tramite connettore a 4 terminali al bus RS 485 installato in un alloggiamento:



Schema di cablaggio del connettore a quattro terminali



Assegnazione dei connettori terminali

Morsetto	Segnale	Descrizione
A	RD-/TD-	Trasmissione dati negativi
B	RD+/TD+	Trasmissione dati positivi
Neutro	—	Non usato
$\perp$	—	Terra schermata

Caratteristiche di cablaggio

Il cavo PROFIBUS DP deve essere un doppino intrecciato schermato. PROFIBUS DP Si consiglia un cavo schermato TSXPBSCA-00.

La seguente tabella descrive le caratteristiche dei terminali a vite:

Passo	5 mm	0,2 in.
Coppia di serraggio	0,2 N•m	3 lb-in
Cacciavite piatto	3 mm	0,10 in.

I terminali a vite presentano un isolamento di 320 Vca.

Argomenti correlati

- Informazioni sul cablaggio(Argomento principale)

Implementazione del protocollo PROFIBUS DP

Contenuto della sezione

Panoramica	31
Modulo nel file GSD	32
Servizi ciclici e aciclici.....	33
Dati di identificazione e monitoraggio.....	34

Argomenti correlati

- Panoramica
- Modulo nel file GSD
- Servizi ciclici e aciclici
- Dati di identificazione e monitoraggio

Panoramica

PROFIBUS DP è uno standard industriale aperto per la comunicazione integrata. Si tratta di un bus di campo seriale che fornisce una connessione decentralizzata tra due tipi di dispositivi:

- Dispositivi client
- Dispositivi server

Si tratta di una rete bidirezionale, nella quale il dispositivo client invia una richiesta a un dispositivo server e quest'ultimo risponde a tale richiesta.

PROFIBUS DP LTMT main unit è un server e supporta un profilo di applicazione PROFIBUS DP basato sui servizi DP-V0 e DP-V1.

Argomenti correlati

- Implementazione del protocollo PROFIBUS DP(Argomento principale)

Modulo nel file GSD

Panoramica

TeSys Tera system si presenta come un dispositivo modulare sulla rete PROFIBUS DP. Un file di descrizione generale della stazione (GSD) descrive TeSys Tera system. Il file GSD può essere utilizzato da qualsiasi strumento di configurazione PROFIBUS DP per ottenere informazioni sul dispositivo.

File GSD

Il file per PROFIBUS DP LTMT main unit è denominato CCCCCC.GSD.

- Per i file GSD 2.01, CCCCCC sta per TT2011AE_0102.gsd.

I file e le icone GSD associati a LTMT main unit possono essere scaricati da www.se.com/ww/en/download/.

⚠ AVVERTIMENTO

COMPORTAMENTO IMPREVISTO DELL'APPARECCHIATURA

- Non modificare in alcun modo il file GSD.
- La modifica del file GSD* può portare le periferiche a comportarsi in modo imprevedibile.

Il mancato rispetto di queste istruzioni può provocare morte, gravi infortuni o danni alle apparecchiature.

NOTA: Qualsiasi modifica del file GSD* annulla la garanzia Schneider Electric con effetto immediato.

Argomenti correlati

- Implementazione del protocollo PROFIBUS DP(Argomento principale)

Servizi ciclici e aciclici

Panoramica

In generale, i dati vengono scambiati attraverso servizi ciclici e aciclici. I profili dell'applicazione supportati dai servizi ciclici sono:

- Dati indipendenti dal fabbricante
- Dati specifici del costruttore

L'impostazione fissa e l'uso definito dei dati indipendenti dal produttore consentono la sostituzione di un modulo del fornitore A e di un modulo del fornitore B.

Servizi DP-V0

I servizi DP-V0 sono utilizzati per:

- Configurazione PROFIBUS DP
- Scambio di dati di ingresso e uscita (I/O) ciclico, in base al modulo dati selezionato
- Diagnostica del dispositivo e della comunicazione

Servizi di lettura e scrittura DP-V1

I servizi di lettura e scrittura DP-V1 consentono l'accesso ai set di dati aciclici.

Funzione PKW

Per rendere questi dati accessibili anche ai client DP-V0, è implementata una funzione speciale denominata Periodically Kept in acyclic Words (PKW). I dati a scambio ciclico contengono frame di richiesta e risposta incapsulati. Forniscono accesso a registri interni TeSys Tera systems.

NOTA: Questa funzione si può attivare o disattivare selezionando la voce (modulo) corrispondente dall'elenco visualizzato durante la configurazione con uno qualsiasi degli strumenti a disposizione per PROFIBUS DP.

Argomenti correlati

- Implementazione del protocollo PROFIBUS DP(Argomento principale)

Dati di identificazione e monitoraggio

Panoramica

Il meccanismo di chiamata in uso per le funzioni di identificazione e monitoraggio (I&M) è definito nello standard IEC 61158-6, capitolo 6.1. La struttura dati di un meccanismo di chiamata è costituita da un'intestazione DP-V1, un'intestazione di chiamata e dal corpo.

Richiesta

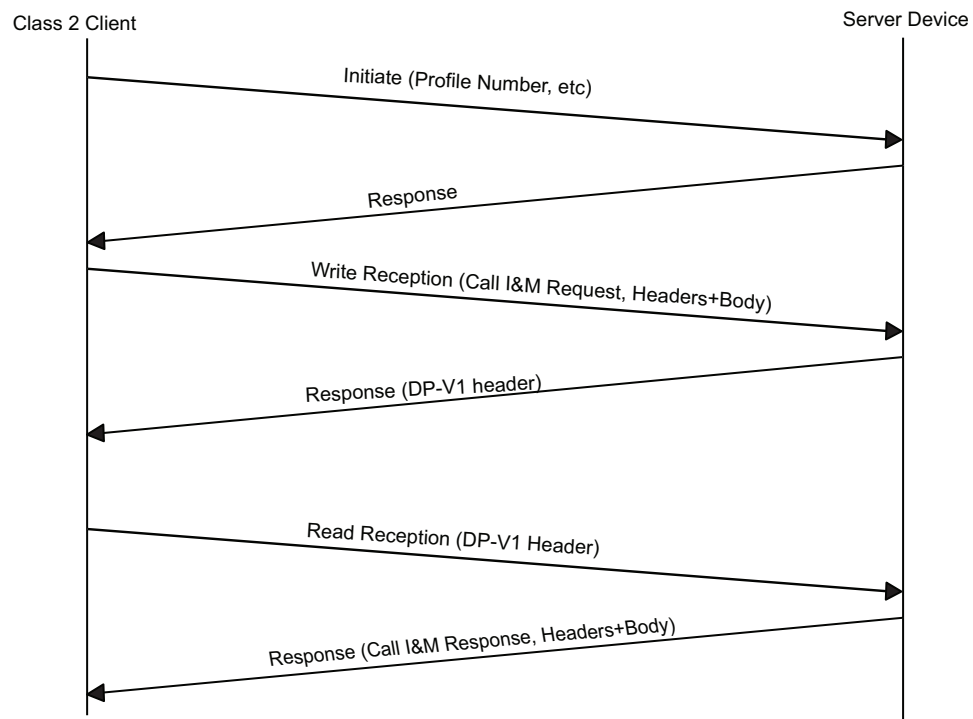
Definizione	Numero di byte	Valore	Commento	Categoria
FUNCTION_NUM	1 byte	5 Fh	Indica la correzione in scrittura	Intestazione DP-V1
Numero slot	1 byte	Da 0 a 255	Variabile	
Indice	1 byte	255	Fisso	
Lunghezza dei dati netti	1 byte	68 (con corpo)	Lunghezza del set di dati I&M	
EX-TENDED_FUNCTION_NUM	1 byte	08 h	Indica la correzione di CHIAMATA	Intestazione chiamata
Riservato	1 byte	0 h	Fisso	
IM_INDEX	2 byte	da 65000 a 65199	Riservato per I&M	
IM_FUNCTION	64 byte	Secondo la definizione	Descrittore I&M3	Corpo

NOTA: In caso di Read Log, non vi è alcun elemento nella chiamata di scrittura.

Risposta

Definizione	Numero di byte	Valore	Commento	Categoria
FUNCTION_NUM	1 byte	5 (Eh)	Indica la correzione di lettura	Intestazione DP-V1
Numero slot	1 byte	Da 0 a 255	Variabile	
Indice	1 byte	255	Fisso	
Lunghezza dei dati netti	1 byte	68 (con corpo)	Lunghezza del set di dati I&M	
EX-TENDED_FUNCTION_NUM	1 byte	08 h	Indica la correzione di CHIAMATA	Intestazione chiamata
Riservato	1 byte	0 h	Fisso	
IM_INDEX	2 byte	da 65000 a 65199	Riservato per I&M	
IM_FUNCTION	64 byte	Secondo la definizione	Descrittore I&M3	Corpo

NOTA: In caso di Write Log, non vi è alcun elemento nella chiamata di lettura.



Argomenti correlati

- Implementazione del protocollo PROFIBUS DP(Argomento principale)

Servizi ciclici

Contenuto della sezione

Panoramica	37
Moduli dati	38
Dati d'ingresso	40
Dati d'uscita	43
Dati di diagnostica	44

Argomenti correlati

- Panoramica
- Moduli dati
- Dati d'ingresso
- Dati d'uscita
- Dati di diagnostica

Panoramica

LTMT main unit supporta i servizi DP-V0 per:

- Scambio di dati di ingresso e uscita (I/O) ciclico, in base al modulo dati selezionato.
- Diagnostica del dispositivo e della comunicazione.

Argomenti correlati

- Servizi ciclici(Argomento principale)

Moduli dati

LTMT main unit supporta vari moduli dati. In base ai requisiti, è possibile selezionare uno dei moduli dati disponibili.

I dati di ingresso nel modulo dati possono essere configurati utilizzando un PC che esegue TeSys Tera DTM incorporato in un contenitore FDT, come il software SoMove. I moduli dati disponibili sono descritti nella tabella seguente:

Nome modulo	Dimensione dei dati di ingresso (byte)	Dimensione dei dati di uscita (byte)
Modulo 1. 4B-OUT/ 2W-IN	4	4
Modulo 2. 4B-OUT/ 4W-IN	8	4
Modulo 3. 4B-OUT/ 5W-IN	10	4
Modulo 4. 4B-OUT/ 6W-IN	12	4
Modulo 5. 4B-OUT/ 8W-IN	16	4
Modulo 6. 4B-OUT/ 10W-IN	20	4
Modulo 7. 4B-OUT/ 12W-IN	24	4
Modulo 8. 4B-OUT/ 16W-IN	32	4
Modulo 9. 1W-IN	2	0
Modulo 10. 2W-IN	4	0
Modulo 11. 3W-IN	6	0
Modulo 12. 4W-IN	8	0
Modulo 13. PKW	18	10

Formato tabelle

Le tabelle di dati di PROFIBUS DP sono costituite dalle colonne seguenti:

Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	RW	X	Unità	Tipo	Nome del parametro
-------------	----------------------	-----------	----	---	-------	------	--------------------

Definizione	Descrizione
Offset byte	Numero di byte dall'indice.
Dimensioni (in byte)	Numero di byte che devono essere letti o scritti per accedere alle informazioni complete.
Byte, Bit	Numero del bit in un byte, solo per dati booleani.
RW	Se i dati sono di sola lettura (R) o lettura-scrittura (RW).
X	Fattore di scala: - Una scala di 1 indica che il valore dei dati è quello corretto con l'unità indicata. - Una scala di 10 significa che i dati contengono il valore moltiplicato per 10. Il valore effettivo è quindi il valore dei dati diviso per 10. - Una scala di 0,1 significa che i dati contengono il valore moltiplicato per 0,1. Il valore effettivo è quindi il valore dei dati moltiplicato per 10.
Unità	Unità del valore, solo per tipi di dati interi.
Tipo	Tipo di dati di codifica (vedere la tabella Tipo di dati di seguito).
Nome del parametro	Informazioni sui dati e sulle limitazioni applicabili.

Tipi di dati

Nome	Descrizione	Campo
INT16	Intero a 16 bit con segno (1 parola)	-32768...+32767
UINT16	Intero a 16 bit senza segno (1 parola)	0...65535
UINT32	Intero a 32 bit senza segno (2 parole)	0...4 294 967 295
UINT64	Intero a 64 bit senza segno (4 parole)	0...18 446 744 073 709 600 000
BOOL	dati a 1 bit	0–1
BITMAP	Campo a 16 bit (1 parola)	–

Esempio di endianness

Tipo dati	Valore	Valore in esadecimale	Big endian	Little endian
UINT16/INT16	1000	03E8	03 E8	E8 03
UINT32/INT32	70000	00011170	00 01 11 70	70 11 01 00
UINT64/INT64	100000	00000000000186A0	00 00 00 00 00 01 86 A0	A0 86 01 00 00 00 00 00

Argomenti correlati

- Servizi ciclici(Argomento principale)

Dati d'ingresso

I dati di ingresso sono configurabili mediante un PC che esegue TeSys Tera DTM incorporato in un contenitore FDT, come il software SoMove. Assegna l'indirizzo dei dati richiesti. È possibile utilizzare gli *Indirizzi dati*, pagina 180 e i *Moduli dati*, pagina 38 per configurare i dati di ingresso.

Ad esempio, per monitorare i parametri di corrente media e tensione media nei dati ciclici, completare i passi seguenti:

1. Selezionare il Modulo 1 (4B-OUT 2W-IN) dalla tabella dei moduli nella sezione *Moduli dati*, pagina 38.

NOTA: Il modulo viene selezionato in base alle dimensioni del parametro selezionato. La dimensione dei parametri di corrente media e tensione media è di 2 byte ciascuno.

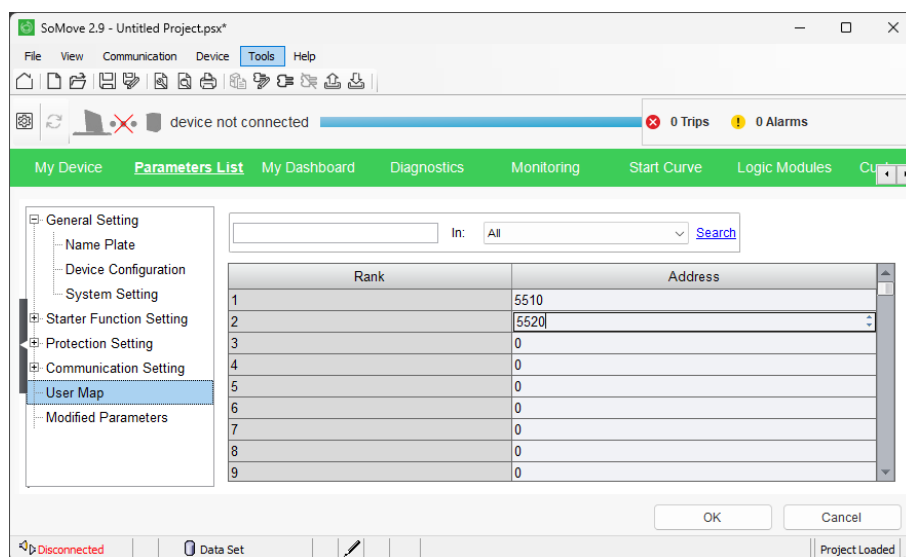
2. Apreire TeSys Tera DTM utilizzando il software SoMove per configurare i parametri di corrente media e tensione media nel modulo 1.

Per ulteriori informazioni su come avviare SoMove, consultare *Guida in linea di SoMove*.

3. Selezionare **Elenco parametri > Mappa utente**.

Per ulteriori informazioni, consultare *TeSys Tera Motor Management System DTM Library Online Help Guide – DOCA0275EN*.

4. Configurare gli indirizzi 5510 (corrente media) e 5520 (tensione media) nei campi **Rango 1** e **Rango 2**.



5. Fare clic su **OK**.
6. Dopo la configurazione, è possibile leggere i dati di ingresso nel seguente ordine:

Byte 0	Byte 1	Byte 2	Byte 3
5510 (byte più significativo)	5510 (byte meno significativo)	5520 (byte più significativo)	5520 (byte meno significativo)

Configurazione dei dati aciclici nei servizi ciclici

Per configurare i dati aciclici nei servizi ciclici, occorre calcolare l'indirizzo dei rispettivi parametri.

L'indirizzo del parametro viene calcolato tramite la formula:

$$\text{Address} = \text{Start Address} + \left(\frac{\text{Byte offset of the parameter}}{2} \right)$$

dove

- Indirizzo iniziale = fare riferimento alla tabella seguente
- Offset di byte del parametro = Fare riferimento alle tabelle di dati in Servizi aciclici (DP-V1), pagina 58

La tabella seguente elenca l'indirizzo iniziale e l'indirizzo finale dei vari parametri nei dati aciclici.

Gruppo di parametri	Indirizzo iniziale	Indirizzo fine
Dati delle impostazioni di protezione (protezioni di corrente)	3500	3590
Dati impostazioni di protezione (protezioni tensione)	3625	3691
Dati delle impostazioni di protezione (altre protezioni)	3750	3810
Dati delle impostazioni di interblocco	3875	3934
Impostazioni varie	4250	4255
Dati delle impostazioni generali	4375	4474
Impostazioni ingresso digitale	4500	4595
Impostazione uscita digitale	4625	4694
Dati da registro disinnesti 1 a registro disinnesti 3	6000	6095
Dati da registro disinnesti 4 a registro disinnesti 6	6096	6191
Dati da registro disinnesti 7 a registro disinnesti 9	6192	6287
Dati da registro disinnesti 10 a registro disinnesti 12	6288	6383
Dati da registro disinnesti 13 a registro disinnesti 15	6384	6479
Dati da registro disinnesti 16 a registro disinnesti 18	6480	6575
Dati da registro disinnesti 19 a registro disinnesti 20	6576	6639
Dati dal registro eventi 1 al registro eventi 15	7000	7119
Dati dal registro eventi 16 al registro eventi 30	7120	7239
Dati dal registro eventi 31 al registro eventi 45	7240	7359
Dati dal registro eventi 46 al registro eventi 60	7360	7479
Dati dal registro eventi 61 al registro eventi 75	7480	7599

Gruppo di parametri	Indirizzo iniziale	Indirizzo fine
Dati dal registro eventi 76 al registro eventi 90	7600	7719
Dati dal registro eventi 91 al registro eventi 100	7720	7799
Registro errori interni 1 - Dati registro errori interni 15	8000	8119
Registro errori interni 16 - Dati registro errori interni 20	8120	8159
Registro avvio motore	8375	8494
Registro avvio motore	8495	8614
Registro avvio motore	8615	8630

Esempi

- Per calcolare l'indirizzo dell'impostazione della funzione in sovraccarico termico:

$$\text{Address} = 3500 + \left(\frac{0}{2} \right) = 3500$$

- Per calcolare l'indirizzo del fattore di servizio nel sovraccarico termico:

$$\text{Address} = 3500 + \left(\frac{2}{2} \right) = 3501$$

- Per calcolare l'indirizzo della classe di intervento in sovraccarico termico:

$$\text{Address} = 3500 + \left(\frac{4}{2} \right) = 3502$$

- Per calcolare l'indirizzo del Livello allarme in Sovraccarico termico:

$$\text{Address} = 3500 + \left(\frac{6}{2} \right) = 3503$$

Per il valore offset byte, consultare l'argomento *Sovraccarico termico*, pagina 77.

Per l'indirizzo iniziale, consultare la tabella in *Configurazione dei dati ciclici nei servizi ciclici*, pagina 41.

Argomenti correlati

- Servizi ciclici(Argomento principale)

Dati d'uscita

In base alle dimensioni dei dati di uscita del modulo dati, i dati di uscita possono essere selezionati dalla tabella seguente.

Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Nome del parametro
0	1	0,0	L/S	BOOL	Comando motore marcia avanti o comando alta velocità avanti
		0,1	L/S	BOOL	Comando motore marcia indietro o comando alta velocità indietro
		0,2	L/S	BOOL	Modalità locale o remota Sel 1
		0,3	L/S	BOOL	Comando reimpostazione disinnesto
		0,4	L/S	BOOL	Modalità locale o remota Sel 2
		0,5	L/S	BOOL	Comando autotest (senza disinnesto)
		0,6	L/S	BOOL	Comando motore marcia avanti bassa velocità
		0,7	L/S	BOOL	Comando motore marcia indietro bassa velocità
1	1	1,0	L/S	BOOL	Comando di reset inibizione
		1,1	L/S	BOOL	Comando di reset n. di avviamenti
		1,2	L/S	BOOL	Comando di reset n. di arresti
		1,3	L/S	BOOL	Comando Annulla energia
		1,4	L/S	BOOL	Comando di arresto motore
		1,5	L/S	BOOL	Comando di test logico
		1,6	L/S	BOOL	Comando di reset ore di funzionamento
		1,7	L/S	BOOL	Comando di autodiagnostica (con disinnesto)
2	1	2,0	L/S	BOOL	Comando di reset completo
		2,1	L/S	BOOL	Cancellazione dati statistici
		2,2	L/S	BOOL	Comando annulla - livello capacità termica
		2,3	L/S	BOOL	Comando di reset delle impostazioni di protezione
		2,4	L/S	BOOL	Riservato
		2,5	L/S	BOOL	Comando di cancellazione contatore disinnesti
		2,6	L/S	BOOL	Riservato
		2,7	L/S	BOOL	Comando di reset dell'avviatore
3	1	3,0	L/S	BOOL	Comando permissivo 1
		3,1	L/S	BOOL	Comando permissivo 2
		3,2	L/S	BOOL	Comando permissivo 3
		3,3	L/S	BOOL	Comando permissivo 4
		3,4	L/S	BOOL	Comando permissivo 5
		3,5	L/S	BOOL	Comando permissivo 6
		3,6	L/S	BOOL	Comando permissivo 7
		3,7	L/S	BOOL	Comando permissivo 8

Argomenti correlati

- Servizi ciclici(Argomento principale)

Dati di diagnostica

I dati diagnostici sono costituiti da:

- 13 byte con diagnostica di sistema, dati disponibili solo con la funzione di diagnostica PROFIBUS DP.
- x byte con dati diagnostici specifici del dispositivo, disponibili con la funzione di diagnostica PROFIBUS DP.

Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte,Bit	L/S	Tipo	Nome del parametro
0-5	6	0,0-5,7	L	BOOL	Dati diagnostici standard di PROFIBUS DP
6-8	3	6,0-6,7	L	BOOL	Byte di intestazione Valore = 0x43 • Il bit 6 e il bit 7 indicano che si tratta di diagnostica correlata all'identificativo. • I bit 0 e 5 indicano la lunghezza del blocco dati compreso il byte di intestazione = 3.
		7,0-7,7	L	BOOL	Byte 1 diagnostica correlato all'identificativo • Byte di identificazione 1 per l'identificazione del modulo guasto.
		8,0-8,7	L	BOOL	Byte 2 diagnostica correlato all'identificativo • Byte di identificazione 2 per l'identificazione del modulo guasto.
9-12	4	9,0-9,7	L	BOOL	Byte di intestazione Valore = 0x16 • I bit 6 e 7 indicano che si tratta di diagnostica correlata al dispositivo. • I bit 0 e 5 indicano la lunghezza del blocco dati compreso il byte di intestazione = 22.
		10,0-10,7	L	BOOL	Tipo di stato • Sempre 0x81 = messaggio di stato
		11,0-11,7	L	BOOL	Numero slot • Sempre 0x01
		12,0-12,7	L	BOOL	Identificatore di stato
13	1	13,0	L	BOOL	Allarme di sovraccarico termico
		13,1	L	BOOL	Allarme rotore bloccato
		13,2	L	BOOL	Allarme rotore in stallo
		13,3	L	BOOL	Allarme sovracorrente a tempo definito
		13,4	L	BOOL	Allarme sovracorrente inversa normale
		13,5	L	BOOL	Allarme sovracorrente breve periodo
		13,6	L	BOOL	Allarme corrente di terra calcolata
		13,7	L	BOOL	Allarme corrente di terra misurata
14	1	14,0	L	BOOL	Allarme di fase sottocorrente
		14,1	L	BOOL	Allarme squilibrio di corrente
		14,2	L	BOOL	Allarme perdita di corrente fase
		14,3	L	BOOL	Allarme inversione di fase corrente
		14,4	L	BOOL	Allarme di fase sottotensione
		14,5	L	BOOL	Allarme di fase sovratensione
		14,6	L	BOOL	Allarme perdita di tensione fase
		14,7	L	BOOL	Allarme squilibrio di tensione

Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte,Bit	L/S	Tipo	Nome del parametro
15	1	15,0	L	BOOL	Allarme inversione di fase tensione
		15,1	L	BOOL	Allarme sottofrequenza
		15,2	L	BOOL	Allarme sovralfrequenza
		15,3	L	BOOL	Riservato
		15,4	L	BOOL	Allarme perdita di comunicazione
		15,5	L	BOOL	Allarme sovratemperatura
		15,6	L	BOOL	Allarme sottopotenza
		15,7	L	BOOL	Allarme sovrappotenza
16	1	16,0	L	BOOL	Allarme fattore sottopotenza
		16,1-16,7	L	BOOL	Riservato
17	1	17,0	L	BOOL	Allarme interblocco 1
		17,1	L	BOOL	Allarme interblocco 2
		17,2	L	BOOL	Allarme interblocco 3
		17,3	L	BOOL	Allarme interblocco 4
		17,4	L	BOOL	Allarme interblocco 5
		17,5	L	BOOL	Allarme interblocco 6
		17,6	L	BOOL	Allarme interblocco 7
		17,7	L	BOOL	Allarme interblocco 8
18	1	18,0	L	BOOL	Allarme interblocco 9
		18,1	L	BOOL	Allarme interblocco 10
		18,2	L	BOOL	Allarme interblocco 11
		18,3	L	BOOL	Allarme interblocco 12
		18,4-18,7	L	BOOL	Riservato
19	1	19,0-19,7	L	BOOL	Riservato
20	1	20,0-20,7	L	BOOL	Riservato
21	1	21,0	L	BOOL	Allarme unità analogica ingresso/uscita 1 - ingresso 1
		21,1	L	BOOL	Allarme unità analogica ingresso/uscita 1 - ingresso 2
		21,2	L	BOOL	Allarme unità analogica ingresso/uscita 2 - ingresso 1
		21,3	L	BOOL	Allarme unità analogica ingresso/uscita 2 - ingresso 2
		21,4-21,7	L	BOOL	Riservato
22	1	22,0	L	BOOL	Disinnesto sovraccarico termico
		22,1	L	BOOL	Disinnesto rotore bloccato
		22,2	L	BOOL	Disinnesto rotore in stallo
		22,3	L	BOOL	Disinnesto sovracorrente a tempo definito
		22,4	L	BOOL	Disinnesto sovracorrente inversa normale
		22,5	L	BOOL	Disinnesto sovracorrente breve periodo
		22,6	L	BOOL	Disinnesto corrente di terra calcolata
		22,7	L	BOOL	Disinnesto corrente di terra misurata
23	1	23,0	L	BOOL	Disinnesto fase sotto corrente
		23,1	L	BOOL	Disinnesto squilibrio di corrente

Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Nome del parametro
		23,2	L	BOOL	Disinnesto perdita di corrente fase
		23,3	L	BOOL	Disinnesto inversione di corrente fase
		23,4	L	BOOL	Disinnesto sottotensione fase
		23,5	L	BOOL	Disinnesto sovratensione fase
		23,6	L	BOOL	Disinnesto perdita di fase tensione
		23,7	L	BOOL	Disinnesto squilibrio di tensione
24	1	24,0	L	BOOL	Disinnesto inversione di fase tensione
		24,1	L	BOOL	Disinnesto sottofrequenza
		24,2	L	BOOL	Disinnesto sovralfrequenza
		24,3	L	BOOL	Disinnesto tempo avvio eccessivo
		24,4	L	BOOL	Disinnesto perdita comunicazione
		24,5	L	BOOL	Disinnesto sovratemperatura
		24,6	L	BOOL	Disinnesto sottotensione
		24,7	L	BOOL	Disinnesto sovrappotenza
25	1	25,0	L	BOOL	Disinnesto fattore sottopotenza
		25,1-25,7	L	BOOL	Riservato
26	1	26,0	L	BOOL	Disinnesto interblocco 1
		26,1	L	BOOL	Disinnesto interblocco 2
		26,2	L	BOOL	Disinnesto interblocco 3
		26,3	L	BOOL	Disinnesto interblocco 4
		26,4	L	BOOL	Disinnesto interblocco 5
		26,5	L	BOOL	Disinnesto interblocco 6
		26,6	L	BOOL	Disinnesto interblocco 7
		26,7	L	BOOL	Disinnesto interblocco 8
27	1	27,0	L	BOOL	Disinnesto interblocco 9
		27,1	L	BOOL	Disinnesto interblocco 10
		27,2	L	BOOL	Disinnesto interblocco 11
		27,3	L	BOOL	Disinnesto interblocco 12
		27,4-27,7	L	BOOL	Riservato
28	1	28,0-28,7	L	BOOL	Riservato
29	1	29,0-29,7	L	BOOL	Riservato
30	1	30,0	L	BOOL	Disinnesto unità analogica ingresso/uscita 1 - ingresso 1
		30,1	L	BOOL	Disinnesto unità analogica ingresso/uscita 1 - ingresso 2
		30,2	L	BOOL	Disinnesto unità analogica ingresso/uscita 2 - ingresso 1
		30,3	L	BOOL	Disinnesto unità analogica ingresso/uscita 2 - ingresso 2
		30,4-30,7	L	BOOL	Riservato

Argomenti correlati

- Servizi ciclici(Argomento principale)

Accessi aciclici incapsulati PKW nei servizi ciclici

Contenuto della sezione

Panoramica	48
Registri di lettura o scrittura.....	49
Dati PKW OUT.....	50
Dati PKW IN	51
Codici di errore PKW	52

Argomenti correlati

- Panoramica
- Registri di lettura o scrittura
- Dati PKW OUT
- Dati PKW IN
- Codici di errore PKW

Panoramica

Alcuni client PROFIBUS DP non forniscono un servizio aciclico (DP-V1). La funzione PKW è implementata per consentire di incapsulare gli accessi aciclici in lettura o scrittura nei servizi ciclici (DP-V0).

Questa funzione viene attivata nello strumento di configurazione PROFIBUS DP selezionando il modulo appropriato. I dati PKW si aggiungono a quelli ciclici.

Argomenti correlati

- Accessi aciclici incapsulati PKW nei servizi ciclici(Argomento principale)

Registri di lettura o scrittura

È possibile leggere o scrivere qualsiasi registro con i dati PKW. Gli 8 byte vengono interpretati come telegramma di richiesta o risposta incapsulato nei dati IN e OUT.

Argomenti correlati

- Accessi aciclici incapsulati PKW nei servizi ciclici(Argomento principale)

Dati PKW OUT

La richiesta dati PKW OUT (da client PROFIBUS DP a LTMT main unit) è mappata in moduli che supportano PKW.

Per accedere a un registro è necessario selezionare uno dei seguenti codici funzione:

- R_REG_16 = 0x25 per leggere 1 registro
- R_REG_32 = 0x26 per leggere 2 registri
- W_REG_16 = 0x2A per scrivere 1 registro
- W_REG_32 = 0x2B per scrivere 2 registri

Parola 1	Parola 2			Parola 3	Parola 4
Indirizzo del registro	Bit commutazione (bit 15)	Bit funzione (bit da 8 a 14)	Non utilizzato (bit da 0 a 7)	Dati da scrivere	
Numero registro	0/1	R_REG_16 Codice 0x25	0x00	–	–
		R_REG_32 Codice 0x26		–	–
		W_REG_16 Codice 0x2A		Dati da scrivere nel registro	–
		W_REG_32 Codice 0x2B		Dati da scrivere nel registro 1	Dati da scrivere nel registro 2

A seconda del tipo di piattaforma PLC utilizzata, fare riferimento alla descrizione PKW OUT nei formati little endian e big endian per conoscere la posizione di ciascun campo all'interno di ciascuna parola.

Qualsiasi modifica nel campo funzione avvia la gestione della richiesta (salvo quando il codice funzione è=0x00).

Il bit di commutazione deve cambiare ad ogni richiesta consecutiva. Questo meccanismo consente a chi attiva la richiesta di sapere che la risposta è pronta interrogando il bit di commutazione in risposta. La risposta è pronta quando questo bit nei dati OUT corrisponde al bit di commutazione emesso in risposta nei dati IN.

Argomenti correlati

- Accessi aciclici incapsulati PKW nei servizi ciclici(Argomento principale)

Dati PKW IN

Risposta dati PKW IN (LTMT main unit a client PROFIBUS DP) è mappata in moduli che supportano PKW. LTMT main unit propaga lo stesso indirizzo di registro e codice funzione o eventualmente un codice di errore:

Parola 1	Parola 2			Parola 3	Parola 5
Indirizzo del registro	Bit di commutazione (bit 15)	Bit di funzione (bit da 8 a 14)	Non utilizzato (bit da 0 a 7)	Dati da scrivere	
Stesso numero di registro della richiesta	Uguale a richiesta	ERRORE Codice 0x4E	0x00	Codice di errore	
		R_REG_16 Codice 0x25		Dati letti nel registro	–
		R_REG_32 Codice 0x26		Dati letti nel registro 1	Dati letti nel registro 2
		W_REG_16 Codice 0x2A		–	–
		W_REG_32 Codice 0x2B		–	–

A seconda del tipo di piattaforma PLC utilizzata, fare riferimento alla descrizione PKW IN nei formati little endian e big endian per conoscere la posizione di ciascun campo all'interno di ciascuna parola.

Se l'elemento di attivazione cerca di scrivere un oggetto o registro TeSys Tera su un valore non autorizzato o di accedere a un registro non accessibile, viene attivato un codice di errore (codice funzione = bit di commutazione + 0x4E). Il codice di errore esatto si trova nelle parole 3 e 4. La richiesta è rifiutata e l'oggetto o il registro mantiene il valore originale.

Per riattivare lo stesso comando:

1. Resetare il codice funzione a 0x00,
2. Attendere il frame di risposta con il codice funzione uguale a 0x00,
3. Riportarlo al valore precedente.

Questa procedura è utile per i client limitati come HMI. In alternativa, per attivare nuovamente lo stesso comando è possibile invertire il bit di commutazione nel byte del codice funzione.

La risposta è valida quando il suo bit di commutazione corrisponde a quello scritto nella richiesta (metodo più efficiente, che tuttavia richiede maggiori capacità di programmazione).

Argomenti correlati

- Accessi aciclici incapsulati PKW nei servizi ciclici (Argomento principale)

Codici di errore PKW

La tabella elenca l'esempio di errori di scrittura:

Codice di errore	Nome dell'errore	Descrizione
1	FGP_ERR_REQ_STACK_FULL	richiesta esterna: restituisce un frame errore
3	FGP_ERR_REGISTER_NOT_FOUND	registro non gestito (o la richiesta necessita di diritti di accesso da superutente)
4	FGP_ERR_ANSWER_DELAYED	richiesta esterna: risposta ritardata
7	FGP_ERR_NOT_ALL_REGISTER_FOUND	impossibile trovare uno o entrambi i registri
8	FGP_ERR_READ_ONLY	registro non autorizzato alla scrittura
10	FGP_ERR_VAL_1WORD_TOOHIGH	valore scritto fuori dal range del registro (valore parola troppo alto)
11	FGP_ERR_VAL_1WORD_TOLOW	valore scritto fuori dal range del registro (valore parola troppo basso)
12	FGP_ERR_VAL_2BYTES_INF_TOOHIGH	valore scritto fuori dal range del registro (valore MSB troppo alto)
13	FGP_ERR_VAL_2BYTES_INF_TOLOW	valore scritto fuori dal range del registro (valore MSB troppo basso)
16	FGP_ERR_VAL_INVALID	valore scritto non valido
20	FGP_ERR_BAD_ANSWER	richiesta esterna: restituisce un frame errore

La tabella elenca l'esempio di errori di lettura:

Codice di errore	Nome dell'errore	Descrizione
1	FGP_ERR_REQ_STACK_FULL	richiesta esterna: restituisce un frame errore
3	FGP_ERR_REGISTER_NOT_FOUND	registro non gestito (o la richiesta necessita di diritti di accesso da superutente)
4	FGP_ERR_ANSWER_DELAYED	richiesta esterna: risposta ritardata
7	FGP_ERR_NOT_ALL_REGISTER_FOUND	impossibile trovare uno o entrambi i registri

Argomenti correlati

- Accessi aciclici incapsulati PKW nei servizi ciclici(Argomento principale)

Lettura o scrittura di dati aciclici tramite PROFIBUS DP-V1

Contenuto della sezione

Panoramica	54
Lettura dati aciclici.....	55
Scrittura di dati aciclici	56
Feedback in caso di errore.....	57

Argomenti correlati

- Panoramica
- Lettura dati aciclici
- Scrittura di dati aciclici
- Feedback in caso di errore

Panoramica

Per la lettura o la scrittura aciclica, seguire il meccanismo basato sull'indirizzamento di slot o indice e lunghezza in LTMT main unit. Per ulteriori informazioni, fare riferimento a [Mappatura dei dati](#), pagina 60.

Argomenti correlati

- Lettura o scrittura di dati aciclici tramite PROFIBUS DP-V1 (Argomento principale)

Lettura dati aciclici

Con la funzione DS_Read, il client PROFIBUS DP può leggere i dati dal server.

Ad esempio: Per leggere l'impostazione di protezione corrente, impostare i dati come segue:

Byte	Valore
0 (numero funzione)	0X5E (funzione DS_Read)
1 (numero slot)	1
2 (indice)	5
3 (lunghezza)	26
Da 4 a 7	Valore dell'impostazione di protezione corrente

Per ulteriori informazioni, fare riferimento a [Mappatura dei dati](#), pagina 60.

Argomenti correlati

- Lettura o scrittura di dati aciclici tramite PROFIBUS DP-V1 (Argomento principale)

Scrittura di dati aciclici

Con la funzione DS_Write, il client PROFIBUS DP può inviare dati al server. Prima di scrivere un blocco di dati si raccomanda di procedere alla sua lettura, in modo da proteggere i dati che non vengono coinvolti dal processo di scrittura. È possibile scrivere un intero blocco solo avendo diritti di scrittura, da verificare in ciascuna tabella dei registri nelle tabelle delle variabili di comunicazione.

Ad esempio: Per scrivere l'impostazione di protezione corrente, impostare i dati come segue:

Byte	Valore
0 (numero funzione)	0X5E (funzione DS_Write)
1 (numero slot)	1
2 (indice)	5
3 (lunghezza)	4
Da 4 a 7	Nuovo valore dell'impostazione di protezione corrente

Per ulteriori informazioni, fare riferimento a [Mappatura dei dati](#), pagina 60.

Argomenti correlati

- Lettura o scrittura di dati aciclici tramite PROFIBUS DP-V1 (Argomento principale)

Feedback in caso di errore

Se non si dispone dell'accesso, tramite DP-V1 non si accede ai registri e viene restituito un valore di errore. I primi quattro byte della risposta sul DP in caso di errore sono indicati di seguito:

Byte	Valore	Significato
0	0XDE/0XDF	Per DS_Read/ DS_Write
1	0X80	Indicazione DP-V1

Argomenti correlati

- Lettura o scrittura di dati aciclici tramite PROFIBUS DP-V1 (Argomento principale)

Servizi aciclici

Contenuto della sezione

Panoramica	59
Mappatura dei dati	60
Dati di diagnostica	63
Dati d'ingresso	67
Dati d'uscita	68
Dati di misurazione e monitoraggio	69
Funzioni di protezione motore	76
Impostazioni protezione corrente	80
Impostazioni di protezione della tensione	88
Impostazioni di protezione dell'alimentazione	93
Impostazioni della funzione di controllo motore	98
Impostazioni di protezione dell'interblocco dell'ingresso digitale	104
Impostazioni generali	106
Registri dati	115
Impostazioni degli ingressi digitali	122
Impostazione uscita digitale	125
Impostazioni dell'isteresi	128
Registri avvio motore	129
Parametri dei dati di stato	131
Analog Input Protection Settings	146
Impostazioni uscita analogica	147
Dati di identificazione e monitoraggio (I&M)	149

Argomenti correlati

- Panoramica
- Mappatura dei dati
- Dati di diagnostica
- Dati d'ingresso
- Dati d'uscita
- Dati di misurazione e monitoraggio
- Funzioni di protezione motore
- Impostazioni protezione corrente
- Impostazioni di protezione della tensione
- Impostazioni di protezione dell'alimentazione
- Impostazioni della funzione di controllo motore
- Impostazioni di protezione dell'interblocco dell'ingresso digitale
- Impostazioni generali
- Registri dati
- Impostazioni degli ingressi digitali
- Impostazione uscita digitale
- Impostazioni dell'isteresi
- Registri avvio motore
- Parametri dei dati di stato
- Analog Input Protection Settings
- Impostazioni uscita analogica
- Dati di identificazione e monitoraggio (I&M)

Panoramica

LTMT main unit supporta il controllo motore, il monitoraggio e la configurazione del controller tramite PROFIBUS DP-V1

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)

Mappatura dei dati

Per l'accesso aciclico DP-V1, in LTMT main unit è implementato un meccanismo basato sull'indirizzamento di slot o indice e lunghezza .

Slot	Indice	Lettura/ scrittura	Descrizione
1	0	Lettura	Dati di diagnostica, pagina 63
1	1	Lettura	Dati d'ingresso, pagina 67
1	2	Lettura/scrittura	Dati d'uscita, pagina 68
1	3	Lettura	Dati di misurazione e monitoraggio, pagina 69
1	4	Lettura	Dati statistici
1	5	Lettura/scrittura	Impostazioni protezione corrente, pagina 80
1	6	Lettura/scrittura	Impostazioni di protezione tensione, pagina 88
1	7	Lettura/scrittura	Impostazioni funzione di controllo motore, pagina 98
1	8	Lettura/scrittura	Impostazioni di protezione interblocco ingresso digitale, pagina 104
1	9	Lettura/scrittura	Impostazioni generali, pagina 106
1	10	Lettura/scrittura	Parametri di comunicazione, pagina 114
1	11–17	Lettura	Registro disinnesti, pagina 116
1	18–24	Lettura	Registri evento, pagina 118
1	25–26	Lettura	Registri errori interni rilevati, pagina 121
1	27	Lettura	Impostazioni ingressi digitali, pagina 122
1	28	Lettura/scrittura	Impostazioni uscite digitali, pagina 125
1	29	Lettura/scrittura	Impostazioni dell'isteresi
1	30–32	Lettura/scrittura	Registri avvio motore, pagina 129
1	33	Lettura	Dati di stato, pagina 131
1	34	Lettura	Riservato
1	35	Lettura	Riservato
1	36	Lettura/scrittura	Riservato

Formato tabelle

Le tabelle di dati PROFIBUS DP sono costituite dalle colonne seguenti:

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	RW	X	Unità	Tipo	Portata	Valore predefinito	Backup	Nome del parametro
------	--------	-------------	----------------------	-----------	----	---	-------	------	---------	--------------------	--------	--------------------

Definizione	Descrizione
Slot/Indice	Meccanismo di indirizzamento DP-V1
Offset byte	Numero di byte dall'indice.
Dimensioni (in byte)	Numero di byte che devono essere letti o scritti per accedere alle informazioni complete.
Byte, Bit	Numero del bit in un byte, solo per dati booleani.
RW	Se i dati sono di sola lettura (R) o lettura-scrittura (RW).
X	Fattore di scala: - Una scala di 1 significa che il valore dei dati è quello corretto con l'unità indicata. - Una scala di 10 significa che i dati contengono il valore moltiplicato per 10. Il valore effettivo è quindi il valore dei dati diviso per 10. - Una scala di 0,1 significa che i dati contengono il valore moltiplicato per 0,1. Il valore effettivo è quindi il valore dei dati moltiplicato per 10.
Unità	Unità del valore, solo per tipi di dati interi.
Tipo	Tipo di dati di codifica (vedere Tipi di dati nella tabella seguente).
Campo	Campo dei valori consentiti per la variabile, generalmente un sottoinsieme di ciò che consente il formato. Solo per tipi di dati interi che possono essere scritti. Per il tipo di dati BITMAP, l'intervallo di contenuti non esiste.
Valore predefinito	Valore predefinito per il parametro.
Backup	Valore salvato allo spegnimento dell'alimentazione di TeSys Tera system: - Y: il valore dei dati viene salvato. - N: il valore viene perso. NOTA: I valori salvati vengono recuperati quando l'alimentatore di TeSys Tera system è acceso.
Nome del parametro	Informazioni sui dati e sulle limitazioni applicabili.

Tipi di dati

Nome	Descrizione	Portata
INT16	Intero da 16 bit con segno (1 parola)	-32768...+32767
UINT16	Intero da 16 bit senza segno (1 parola)	0...65535
UINT32	Intero da 32 bit senza segno (2 parole)	0...4 294 967 295
UINT64	Intero da 64 bit senza segno (4 parole)	0...18 446 744 073 709 600 000
BOOL	dati a 1 bit	0–1
BITMAP	Campo da 16 bit (1 parola)	–
UINT8	Carattere senza segno a 8 bit	0–255

Esempio di endianness

Tipo dati	Valore	Valore in esadecimale	Big endian	Little endian
UINT16/INT16	1000	03E8	03 E8	E8 03
UINT32/INT32	70000	00011170	00 01 11 70	70 11 01 00
UINT64/INT64	100000	00000000000186A0	00 00 00 00 00 01 86 A0	A0 86 01 00 00 00 00 00

Data e ora

La data e l'ora degli eventi sono codificate in 8 byte.

Offset byte	Dimensioni (in byte)	Nome del parametro
0	1	Giorno (1-31)
1	1	Mese (1-12)
2	1	Anno (0-99)
3	1	Ora (0-23)
4	1	Minuto (0-59)
5	1	Secondo (0-59)
6	2	Millisecondo (0-999)

Per impostare data e ora, consultare Impostazioni dell'orologio in tempo reale, pagina 109.

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)

Dati di diagnostica

I dati diagnostici sono costituiti da:

- 13 byte con diagnostica di sistema, dati disponibili solo con la funzionalità di diagnostica PROFIBUS DP
- x byte con dati diagnostici specifici del dispositivo, disponibili con la funzione di diagnostica PROFIBUS DP come dati ciclici 1, indice 0

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	0	0-5	6	0,0-5,7	L	BOOL	–	Dati diagnostici standard di PROFIBUS DP
1	0	6-8	3	6,0-6,7	L	BOOL	–	Byte di intestazione Valore = 0x43 • Il bit 6 e il bit 7 indicano che si tratta di diagnostica correlata all'identificativo. • I bit 0 e 5 indicano la lunghezza del blocco dati compreso il byte di intestazione = 3.
				7,0-7,7	L	BOOL	–	Byte 1 diagnostica correlato all'identificativo
				8,0-8,7	L	BOOL	–	Byte 2 diagnostica correlato all'identificativo
1	0	9-12	4	9,0-9,7	L	BOOL	–	Byte di intestazione Valore = 0x16 • I bit 6 e 7 indicano che si tratta di diagnostica correlata al dispositivo. • I bit 0 e 5 indicano la lunghezza del blocco dati compreso il byte di intestazione = 22.
				10,0-10,7	L	BOOL	–	Tipo di stato • Sempre 0x01 = allarme diagnostico
				11,0-11,7	L	BOOL	–	Numero slot • Sempre 0x01
				12,0-12,7	L	BOOL	–	Identificatore di stato
1	0	13	1	13,0	L	BOOL	N	Allarme di sovraccarico termico
				13,1	L	BOOL	N	Allarme rotore bloccato
				13,2	L	BOOL	N	Allarme rotore in stallo
				13,3	L	BOOL	N	Allarme sovracorrente a tempo definito
				13,4	L	BOOL	N	Allarme sovracorrente inversa normale
				13,5	L	BOOL	N	Allarme sovracorrente breve periodo
				13,6	L	BOOL	N	Allarme corrente di terra calcolata
				13,7	L	BOOL	N	Allarme corrente di terra misurata
1	0	14	1	14,0	L	BOOL	N	Allarme di fase sottocorrente
				14,1	L	BOOL	N	Allarme squilibrio di corrente
				14,2	L	BOOL	N	Allarme perdita di corrente fase
				14,3	L	BOOL	N	Allarme inversione di fase corrente

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
				14,4	L	BOOL	N	Allarme di fase sottotensione
				14,5	L	BOOL	N	Allarme di fase sovratensione
				14,6	L	BOOL	N	Allarme perdita di tensione fase
				14,7	L	BOOL	N	Allarme squilibrio di tensione
1	0	15	1	15,0	L	BOOL	N	Allarme inversione di fase tensione
				15,1	L	BOOL	N	Allarme sottofrequenza
				15,2	L	BOOL	N	Allarme sovralfrequenza
				15,3	L	BOOL	N	Riservato
				15,4	L	BOOL	N	Allarme perdita di comunicazione
				15,5	L	BOOL	N	Allarme sovratemperatura
				15,6	L	BOOL	N	Allarme sottopotenza
				15,7	L	BOOL	N	Allarme sovrappotenza
1	0	16	1	16,0	L	BOOL	N	Allarme fattore sottopotenza
				16,1-16,7	L	BOOL	N	Riservato
1	0	17	1	17,0	L	BOOL	N	Allarme interblocco 1
				17,1	L	BOOL	N	Allarme interblocco 2
				17,2	L	BOOL	N	Allarme interblocco 3
				17,3	L	BOOL	N	Allarme interblocco 4
				17,4	L	BOOL	N	Allarme interblocco 5
				17,5	L	BOOL	N	Allarme interblocco 6
				17,6	L	BOOL	N	Allarme interblocco 7
				17,7	L	BOOL	N	Allarme interblocco 8
1	0	18	1	18,0	L	BOOL	N	Allarme interblocco 9
				18,1	L	BOOL	N	Allarme interblocco 10
				18,2	L	BOOL	N	Allarme interblocco 11
				18,3	L	BOOL	N	Allarme interblocco 12
				18,4-18,7	L	BOOL	N	Riservato
1	0	19	1	19,0-19,7	L	BOOL	N	Riservato
1	0	20	1	20,0-20,7	L	BOOL	N	Riservato
1	0	21	1	21,0	L	BOOL	N	Allarme unità analogica ingresso/uscita 1 - ingresso 1
				21,1	L	BOOL	N	Allarme unità analogica ingresso/uscita 1 - ingresso 2
				21,2	L	BOOL	N	Allarme unità analogica ingresso/uscita 2 - ingresso 1
				21,3	L	BOOL	N	Allarme unità analogica ingresso/uscita 2 - ingresso 2
				21,4-21,7	L	BOOL	N	Riservato
1	0	22	1	22,0	L	BOOL	N	Disinnesto sovraccarico termico
				22,1	L	BOOL	N	Disinnesto rotore bloccato
				22,2	L	BOOL	N	Disinnesto rotore in stallo
				22,3	L	BOOL	N	Disinnesto sovracorrente a tempo definito

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
				22,4	L	BOOL	N	Disinnesto sovracorrente inversa normale
				22,5	L	BOOL	N	Disinnesto sovracorrente breve periodo
				22,6	L	BOOL	N	Disinnesto corrente di terra calcolata
				22,7	L	BOOL	N	Disinnesto corrente di terra misurata
1	0	23	1	23,0	L	BOOL	N	Disinnesto fase sotto corrente
				23,1	L	BOOL	N	Disinnesto squilibrio di corrente
				23,2	L	BOOL	N	Disinnesto perdita di corrente fase
				23,3	L	BOOL	N	Disinnesto inversione di corrente fase
				23,4	L	BOOL	N	Disinnesto sottotensione fase
				23,5	L	BOOL	N	Disinnesto sovratensione fase
				23,6	L	BOOL	N	Disinnesto perdita di fase tensione
				23,7	L	BOOL	N	Disinnesto squilibrio di tensione
1	0	24	1	24,0	L	BOOL	N	Disinnesto inversione di fase tensione
				24,1	L	BOOL	N	Disinnesto sottofrequenza
				24,2	L	BOOL	N	Disinnesto sovralfrequenza
				24,3	L	BOOL	N	Riservato
				24,4	L	BOOL	N	Disinnesto perdita comunicazione
				24,5	L	BOOL	N	Disinnesto sovratemperatura
				24,6	L	BOOL	N	Disinnesto sottotensione
				24,7	L	BOOL	N	Disinnesto sovrappotenza
1	0	25	1	25,0	L	BOOL	N	Disinnesto fattore sottopotenza
				25,1–25,7	L	BOOL	N	Riservato
1	0	26	1	26,0	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 1
				26,1	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 2
				26,2	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 3
				26,3	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 4
				26,4	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 5
				26,5	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 6
				26,6	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 7
				26,7	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 8
1	0	27	1	27,0	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 9
				27,1	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 10
				27,2	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 11
				27,3	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 12
				27,4–27,7	L	BOOL	N	Riservato
1	0	28	1	28,0–28,7	L	BOOL	N	Riservato
1	0	29	1	29,0–29,7	L	BOOL	N	Riservato

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	0	30	1	30,0	L	BOOL	N	Disinnesto unità analogica ingresso/uscita 1 - ingresso 1
				30,1	L	BOOL	N	Disinnesto unità analogica ingresso/uscita 1 - ingresso 2
				30,2	L	BOOL	N	Disinnesto unità analogica ingresso/uscita 2 - ingresso 1
				30,3	L	BOOL	N	Disinnesto unità analogica ingresso/uscita 2 - ingresso 2
				30,4–30,7	L	BOOL	N	Riservato

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)

Dati d'ingresso

I dati di ingresso con DP-V1 sono gli stessi dei dati di ingresso selezionati in DP-V0 e assegnati allo Slot 1 e all'Indice 1. Per maggiori informazioni sui dati di ingresso configurabili in DP-V0, vedere la sezione [Dati di ingresso](#), pagina 40.

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)

Dati d'uscita

In base alle dimensioni dei dati di uscita del modulo dati, i dati di uscita possono essere selezionati dalla tabella seguente.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Bac-kup	Nome del parametro
1	2	0	1	0,0	L/S	BOOL	N	Comando motore marcia avanti o comando alta velocità avanti
				0,1	L/S	BOOL	N	Comando motore marcia indietro o comando alta velocità indietro
				0,2	L/S	BOOL	N	Modalità locale o remota Sel 1
				0,3	L/S	BOOL	N	Comando reimpostazione disinnesto
				0,4	L/S	BOOL	N	Modalità locale o remota Sel 2
				0,5	L/S	BOOL	N	Comando autotest (senza disinnesto)
				0,6	L/S	BOOL	N	Comando motore marcia avanti bassa velocità
				0,7	L/S	BOOL	N	Comando motore marcia indietro bassa velocità
1	2	1	1	1,0	L/S	BOOL	N	Comando di reset inibizione
				1,1	L/S	BOOL	N	Comando di reset n. di avviamenti
				1,2	L/S	BOOL	N	Comando di reset n. di arresti
				1,3	L/S	BOOL	N	Comando Annulla energia
				1,4	L/S	BOOL	N	Comando di arresto motore
				1,5	L/S	BOOL	N	Comando di test logico
				1,6	L/S	BOOL	N	Comando di reset ore di funzionamento
				1,7	L/S	BOOL	N	Comando di autodiagnostica (con disinnesto)
1	2	2	1	2,0	L/S	BOOL	N	Riservato
				2,1	L/S	BOOL	N	Riservato
				2,2	L/S	BOOL	N	Comando annulla - livello capacità termica
				2,3	L/S	BOOL	N	Riservato
				2,4	L/S	BOOL	N	Annulla comando impostazioni porta di rete
				2,5	L/S	BOOL	N	Comando di cancellazione contatore disinnesti
				2,6	L/S	BOOL	N	Riservato
				2,7	L/S	BOOL	N	Comando di reset dell'avviatore
1	2	3	1	3,0	L/S	BOOL	N	Comando permissivo 1
				3,1	L/S	BOOL	N	Comando permissivo 2
				3,2	L/S	BOOL	N	Comando permissivo 3
				3,3	L/S	BOOL	N	Comando permissivo 4
				3,4	L/S	BOOL	N	Comando permissivo 5
				3,5	L/S	BOOL	N	Comando permissivo 6
				3,6	L/S	BOOL	N	Comando permissivo 7
				3,7	L/S	BOOL	N	Comando permissivo 8

Argomenti correlati

- Servizi aciclici (Argomento principale)

Dati di misurazione e monitoraggio

Contenuto del capitolo

Dati di misurazione	70
Dati motore	71
Ultimo timestamp di avvio motore	72
Dati modulo analogico	72
Dati statistici	73

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)
- Dati di misurazione
- Dati motore
- Ultimo timestamp di avvio motore
- Dati modulo analogico
- Dati statistici

Dati di misurazione

La tabella elenca i dati di misurazione per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	3	0	4	L	0,001	A	UINT32	N	Corrente RMS L1
1	3	4	4	L	0,001	A	UINT32	N	Corrente RMS L2
1	3	8	4	L	0,001	A	UINT32	N	Corrente RMS L3
1	3	12	4	L	0,001	A	UINT32	N	Corrente di terra misurata
1	3	16	4	L	0,001	A	UINT32	N	Corrente di terra calcolata
1	3	20	4	L	0,001	A	UINT32	N	Corrente media
1	3	24	2	L	0,01	%	UINT16	N	Squilibrio di corrente
1	3	26	2	L	1	–	UINT16	N	Sequenza fase di corrente 0: - 1: L123 2: L132 3: CTWF (errore di cablaggio CT)
1	3	28	4	L	0,1	V	UINT32	N	Per tensione RMS L1-N monofase Per tensione RMS L1-L2 trifase
1	3	32	4	L	0,1	V	UINT32	N	Tensione RMS L2–L3
1	3	36	4	L	0,1	V	UINT32	N	Tensione RMS L3–L1
1	3	40	4	L	0,1	V	UINT32	N	Tensione media
1	3	44	2	L	0,01	%	UINT16	N	Squilibrio di tensione
1	3	46	2	L	1	–	UINT16	N	Sequenza delle fasi di tensione 0: - 1: L123 2: L132
1	3	48	2	L	0,01	Hz	UINT16	N	Frequenza del sistema
1	3	50	2	L	0,01	–	UINT16	N	Fattore di potenza del sistema
1	3	52	4	L	0,001	kW	UINT32	N	Potenza attiva totale
1	3	56	4	L	0,001	kvar	UINT32	N	Potenza reattiva totale
1	3	60	4	L	0,001	kVA	UINT32	N	Potenza apparente totale
1	3	64	8	L	0,001	kWh	UINT64	S	Energia attiva totale
1	3	72	8	L	0,001	kvarh	UINT64	S	Energia reattiva totale
1	3	80	8	L	0,001	kVAh	UINT64	S	Energia apparente totale
1	3	88	2	L	1	%	UINT16	N	THD corrente L1
1	3	90	2	L	1	%	UINT16	N	THD corrente L2
1	3	92	2	L	1	%	UINT16	N	THD corrente L3
1	3	94	2	L	1	%	UINT16	N	Per THD tensione L1-N monofase Per THD tensione L1-L2 trifase
1	3	96	2	L	1	%	UINT16	N	THD tensione L2–L3
1	3	98	2	L	1	%	UINT16	N	THD tensione L3–L1

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	3	100	2	L	0,1	°C o °F	UINT16	N	Temperatura misurata dal sensore PT100 ⁽¹⁾
1	3	102	2	L	1	Ω	UINT16	N	Temperatura misurata dal sensore PTC binario
1	3	104	10	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Dati di misurazione e monitoraggio (Argomento principale)

Dati motore

La tabella elenca i dati del motore per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	3	114	2	L	1	–	UINT16	N	Stato del motore 1 – Stop 2 – Avvio 4 – Marcia
1	3	116	2	L	1	%	UINT16	S	Memoria termica
1	3	118	4	L	1	s	UINT32	N	Tempo mancante a disinnesto termico
1	3	122	4	L	1	s	UINT32	N	Tempo di raffreddamento termico
1	3	126	2	L	1	–	UINT16	S	Contatore avviamenti max o Contatore avviamenti max per ora
1	3	128	4	L	1	s	UINT32	S	Tempo di avviamento max o Tempo di inibizione avviamento max
1	3	132	4	L	0,001	A	UINT32	N	Corrente di picco avviamento motore
1	3	136	4	L	0,001	s	UINT32	N	Tempo di avviamento del motore
1	3	140	4	L	1	min	UINT32	S	Ore di esercizio totali
1	3	144	4	L	1	min	UINT32	S	Ultima ora di funzionamento
1	3	148	2	L	1	–	UINT16	S	Numero di avviamenti
1	3	150	2	L	1	–	UINT16	S	Numero di arresti

⁽¹⁾ Per la misurazione della temperatura, fare riferimento all'unità selezionata.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	3	152	2	L	1	–	UINT16	S	Causa arresto motore 0: Nessuno 1: HMI/DTM 2: DI locale 3: DI remoto 4: Comunicazione 5: Calo di tensione 6: Disinnesto 7: Nessuna corrente 8: Arresto forzato 9: Cambio di direzione 10: Nessun feedback 11: Cambio di velocità 12: Comando pers 13: Trasferimento modalità 14: Modalità posiz. secur. 15: Nessuna tensione
1	3	154	2	L	1	–	UINT16	S	Contatore disinnesti

Argomenti correlati

- Dati di misurazione e monitoraggio(Argomento principale)

Ultimo timestamp di avvio motore

La tabella elenca i dati timestamp dell'ultimo avvio del motore per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	3	156	2	L	1	–	UINT16	S	Giorno
1	3	158	2	L	1	–	UINT16	S	Mese
1	3	160	2	L	1	–	UINT16	S	Anno
1	3	162	2	L	1	h	UINT16	S	Ora
1	3	164	2	L	1	min	UINT16	S	Minuto
1	3	166	2	L	1	s	UINT16	S	Secondo
1	3	168	2	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Dati di misurazione e monitoraggio(Argomento principale)

Dati modulo analogico

La tabella elenca i dati del modulo analogico per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	3	170	2	L	0,1	mA	INT16	N	Ingresso analogico 1
1	3	172	2	L	0,1	mA	INT16	N	Ingresso analogico 2
1	3	174	2	L	0,1	mA	INT16	N	Ingresso analogico 3
1	3	176	2	L	0,1	mA	INT16	N	Ingresso analogico 4
1	3	178	8	–	–	–	–	–	Riservato
1	3	186	2	L	0,1	mA	INT16	N	Uscita analogica 1
1	3	188	2	L	0,1	mA	INT16	N	Uscita analogica 2
1	3	190	4	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Dati di misurazione e monitoraggio(Argomento principale)

Dati statistici

La tabella elenca i dati statistici per la comunicazione PROFIBUS DP.

Indice	Slot	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	4	0	2	L	1	ms	UINT16	N	Timer 1: valore effettivo
1	4	2	2	L	1	ms	UINT16	N	Timer 2: valore effettivo
1	4	4	2	L	1	ms	UINT16	N	Timer 3: valore effettivo
1	4	6	2	L	1	ms	UINT16	N	Timer 4: valore effettivo
1	4	8	2	L	1	–	UINT16	N	Contatore 1: valore effettivo
1	4	10	2	L	1	–	UINT16	N	Contatore 2: valore effettivo
1	4	12	2	L	1	–	UINT16	N	Contatore 3: valore effettivo
1	4	14	2	L	1	–	UINT16	N	Contatore 4: valore effettivo
1	4	16	2	L	1	–	UINT16	N	Contatore disinnesti sovraccarico termico
1	4	18	2	L	1	–	UINT16	N	Contatore disinnesti rotore bloccato
1	4	20	2	L	1	–	UINT16	N	Contatore disinnesti rotore in stallo
1	4	22	2	L	1	–	UINT16	N	Contatore disinnesti sovracorrente a tempo definito
1	4	24	2	L	1	–	UINT16	N	Contatore disinnesti sovracorrente inversa normale
1	4	26	2	L	1	–	UINT16	N	Contatore disinnesti sovracorrente di breve durata
1	4	28	2	L	1	–	UINT16	N	Contatore disinnesti a terra calcolati
1	4	30	2	L	1	–	UINT16	N	Contatore disinnesti a terra misurati
1	4	32	2	L	1	–	UINT16	N	Contatore disinnesti fase sottocorrente
1	4	34	2	L	1	–	UINT16	N	Contatore disinnesti squilibrio di corrente
1	4	36	2	L	1	–	UINT16	N	Contatore disinnesti perdita di fase corrente

Indice	Slot	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	4	38	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti perdita di fase corrente
1	4	40	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti fase sottocorrente
1	4	42	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti fase sovratensione
1	4	44	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti perdita di fase tensione
1	4	46	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti squilibrio di tensione
1	4	48	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti inversione di fase della tensione
1	4	50	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti sottofrequenza
1	4	52	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti sovralfrequenza
1	4	54	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti per tempo di avvio eccessivo
1	4	56	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti perdita comunicazione
1	4	58	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti temperatura LTMT main unit
1	4	60	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti sottopotenza
1	4	62	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti sovrappotenza
1	4	64	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti fattore sottopotenza
1	4	66–78	14	—	—	—	—	—	Riservato
1	4	80	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti interblocco DI 1
1	4	82	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti interblocco DI 2
1	4	84	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti interblocco DI 3
1	4	86	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti interblocco DI 4
1	4	88	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti interblocco DI 5
1	4	90	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti interblocco DI 6
1	4	92	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti interblocco DI 7
1	4	94	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti interblocco DI 8
1	4	96	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti interblocco DI 9
1	4	98	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti interblocco DI 10
1	4	100	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti interblocco DI 11
1	4	102	2	L	1	—	UINT16	N	Contatore disinnesti interblocco DI 12
1	4	104–150	8	—	—	—	—	—	Riservato
1	4	152	2	L	1	—	UINT16	N	Uscita 1 calcolatore

Indice	Slot	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	4	154	2	L	1	–	UINT16	N	Uscita 2 calcolatore
1	4	156	2	L	1	–	UINT16	N	Contatore disinnesti rilevamento errori di arresto motore
1	4	158	2	L	1	–	UINT16	N	Contatore disinnesti test logici interrotti
1	4	160	2	L	1	–	UINT16	N	Contatore disinnesti tasto di reset bloccato

Argomenti correlati

- Dati di misurazione e monitoraggio(Argomento principale)

Funzioni di protezione motore

Contenuto del capitolo

Protezione da sovraccarico termico	77
Protezione rotore in stallo.....	78
Protezione rotore bloccato	78
Protezione dalla temperatura	79

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)
- Protezione da sovraccarico termico
- Protezione rotore in stallo
- Protezione rotore bloccato
- Protezione dalla temperatura

Protezione da sovraccarico termico

La tabella elenca i dati della protezione da sovraccarico termico per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Back-up	Nome del parametro
1	5	0	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	3	S	Impostazione della funzione
1	5	2	2	L/S	0,01	–	UINT16	100–150 (incrementi di 5)	115	S	Fattore di servizio
1	5	4	2	L/S	1	–	UINT16	5–40 (incrementi di 5)	10	S	Classe disinnesto
1	5	6	2	L/S	1	%TM ⁽²⁾	UINT16	80–100 (incrementi di 5)	80	S	Soglia di allarme
1	5	8	2	L/S	1	–	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	8	S	Modalità reset ⁽³⁾
1	5	10	2	L/S	1	%TM ⁽²⁾	UINT16	30–95 (incrementi di 5)	90	S	Livello di reset termico
1	5	12	2	L/S	1	%TM ⁽²⁾	UINT16	5–100 (incrementi di 5)	90	S	Livello di inibizione iniziale
1	5	14	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Abilita	0	S	Funzione di raffreddamento
1	5	16	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Tempo di raffreddamento
1	5	18	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Abilita	0	S	Funzione di pausa
1	5	20	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Tempo di pausa
1	5	22	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Abilita	0	S	Funzione di blocco
1	5	24	2	L/S	1	%TM ⁽²⁾	UINT16	80–95 (incrementi di 5)	80	S	Livello blocco
1	5	26	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Tempo blocco
1	5	28	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Abilita	0	S	Ventola ausiliaria
1	5	30	6	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Funzioni di protezione motore(Argomento principale)

⁽²⁾ %TM = % della memoria termica

⁽³⁾ Se è selezionata la modalità autoreset, non è possibile configurare altre modalità di reset.

Protezione rotore in stallo

La tabella elenca i dati di protezione del rotore in stallo per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	5	36	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	2	S	Funzione impostazione
1	5	38	2	L/S	1	%IFLC ⁽⁴⁾	UINT16	50–1000 (incrementi di 1)	200	S	Pickup
1	5	40	2	L/S	0,1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	20	S	Ritardo
1	5	42	2	L/S	1	%IFLC ⁽⁴⁾	UINT16	50–1000 (incrementi di 1)	200	S	Soglia di allarme
1	5	44	2	L/S	1	–	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	5	46	2	L/S	0,1	s	UINT16	0-60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset

Argomenti correlati

- Funzioni di protezione motore(Argomento principale)

Protezione rotore bloccato

La tabella elenca i dati di protezione del rotore bloccato per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	5	48	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	2	S	Impostazione della funzione
1	5	50	2	L/S	1	%IFLC ⁽⁴⁾	UINT16	150–1000 (incrementi di 1)	200	S	Pickup
1	5	52	2	L/S	0,1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	100	S	Ritardo
1	5	54	2	L/S	1	%IFLC ⁽⁴⁾	UINT16	150-1000 (incrementi di 1)	200	S	Soglia di allarme

⁽⁴⁾ %IFLC = % della corrente a pieno carico

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	5	56	2	L/S	1	—	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	5	58	2	L/S	0,1	s	UINT16	0-60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset

Argomenti correlati

- Funzioni di protezione motore(Argomento principale)

Protezione dalla temperatura

La tabella elenca i dati di protezione della temperatura per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Portata	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	5	73	2	L/S	1	—	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	0	Y	Funzione
1	5	75	2	L/S	0,1	°C	UINT16	250–1800 (incrementi di 10)	1300	Y	Pickup PT100
					0,1	F		770–3560 (incrementi di 10)	266	Y	—
1	5	77	2	L/S	1	Ohm	UINT16	2700–4000 (incrementi di 1)	2700	S	Pickup PTC
1	5	79	2	L/S	1	Ohm	UINT16	1600–2300 (incrementi di 1)	1600	S	Reset pickup PTC
1	5	81	2	L/S	0,1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	10	S	Ritardo
1	5	83	2	L/S	0,1	°C	UINT16	250–1800 (incrementi di 10)	1300	Y	Livello allarme PT100
						F		770–3560 (incrementi di 10)	266	Y	—
1	5	85	2	L/S	1	—	BITMAP	0: Tasto di reset 1: DI 2: Comunicazione 3: Auto	3	S	Modalità di reset
1	5	87	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	5	89	—	—	—	—	UINT16	—	—	—	Riservato

Argomenti correlati

- Funzioni di protezione motore(Argomento principale)

Impostazioni protezione corrente

Contenuto del capitolo

Protezione da sovracorrente per tempo definito	81
Protezione da sovracorrente inversa normale	81
Protezione da sovracorrente di breve durata	82
Disinnesto terra calcolato	83
Disinnesto terra misurato	83
Protezione da sottocorrente di fase	85
Protezione da squilibrio di corrente	85
Protezione da perdita di fase di corrente	86
Protezione inversione fase di corrente	86

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)
- Protezione da sovracorrente per tempo definito
- Protezione da sovracorrente inversa normale
- Protezione da sovracorrente di breve durata
- Disinnesto terra calcolato
- Disinnesto terra misurato
- Protezione da sottocorrente di fase
- Protezione da squilibrio di corrente
- Protezione da perdita di fase di corrente
- Protezione inversione fase di corrente

Protezione da sovracorrente per tempo definito

La tabella elenca i dati di protezione da sovracorrente per tempo indipendente per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	5	60	2	L/S	1	—	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	2	S	Impostazione della funzione
1	5	62	2	L/S	1	%IFLC ⁽⁵⁾	UINT16	20-1000 (incrementi di 1)	110	S	Pickup
1	5	64	2	L/S	0,1	s	UINT16	1-60000 (incrementi di 1)	300	S	Ritardo durante l'avvio del motore (T _p S)
1	5	66	2	L/S	0,1	s	UINT16	1-60000 (incrementi di 1)	200	S	Ritardo durante il funzionamento del motore (T _p R)
1	5	68	2	L/S	1	Pickup %	UINT16	20-1000 (incrementi di 1)	110	S	Soglia di allarme
1	5	70	2	L/S	1	—	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	5	72	2	L/S	0,1	s	UINT16	0-60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	5	74	2	—	—	—	—	—	—	—	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni protezione corrente(Argomento principale)

Protezione da sovracorrente inversa normale

La tabella elenca i normali dati di protezione da sovracorrente inversa per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Portata	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	5	76	2	L/S	1	—	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	0	S	Impostazione della funzione
1	5	78	2	L/S	1	%IFLC ⁽⁵⁾	UINT16	20-1000 (incrementi di 1)	50	S	Pickup
1	5	80	2	L/S	0,1	s	UINT16	1-200 (incrementi di 1)	1	Y	Moltiplicatore di tempo (TMS)

⁽⁵⁾ %IFLC = % della corrente a pieno carico

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Portata	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	5	82	2	L/S	1	%IFLC ⁽⁶⁾	UINT16	20–1000 (incrementi di 1)	50	S	Soglia di allarme
1	5	84	2	L/S	1	–	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	5	86	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	5	88	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni protezione corrente(Argomento principale)

Protezione da sovracorrente di breve durata

La tabella elenca i dati della protezione da sovracorrente di breve durata per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	5	90	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	0	S	Impostazione della funzione
1	5	92	2	L/S	1	%IFLC ⁽⁶⁾	UINT16	100-1000 (incrementi di 1)	100	S	Pickup
1	5	94	2	L/S	0,01	s	UINT16	5-1000 (incrementi di 1)	5	S	Ritardo
1	5	96	2	L/S	1	%IFLC ⁽⁶⁾	UINT16	100-1000 (incrementi di 1)	100	S	Soglia di allarme
1	5	98	2	L/S	1	–	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	5	100	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	5	102	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

⁽⁶⁾ %IFLC = % della corrente a pieno carico

Argomenti correlati

- Impostazioni protezione corrente(Argomento principale)

Disinnesto terra calcolato

La tabella elenca i dati di disinnesto terra calcolato per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Portata	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	5	104	2	L/S	1	—	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	2	S	Impostazione della funzione
1	5	106	2	L/S	1	%IFLC ⁽⁷⁾	UINT16	10–500 (incrementi di 1)	20	S	Pickup
1	5	108	2	L/S	0,10	s	UINT16	5–60000 (incrementi di 1)	20	S	Ritardo
1	5	110	2	L/S	1	%IFLC ⁽⁷⁾	UINT16	10–500 (incrementi di 1)	20	S	Soglia di allarme
1	5	112	2	L/S	1	—	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	5	114	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	5	116	2	—	1	—	UINT16	0: Disabilita 1: Abilita	0	N	Funzionamento all'avviamento motore

Argomenti correlati

- Impostazioni protezione corrente(Argomento principale)

Disinnesto terra misurato

La tabella elenca i dati di disinnesto terra misurato per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Portata	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	5	118	2	L/S	1	—	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	0	S	Impostazione della funzione
1	5	120	2	L/S	1	mA	UINT16	20–20000 (incrementi di 10)	30	S	Pickup
1	5	122	2	L/S	0,1	s	UINT16	1–60000	1	S	Ritardo

⁽⁷⁾ %IFLC = % della corrente a pieno carico

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Portata	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
								(incrementi di 1)			
1	5	124	2	L/S	1	mA	UINT16	20–20000 (incrementi di 10)	30	S	Soglia di allarme
1	5	126	2	L/S	1	–	BITMAP	• Bit 0: Tasto di reset • Bit 1: DI • Bit 2: Comunicazione • Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	5	128	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	5	130	2	–	1	–	UINT16	• 0: Disabilita • 1: Abilita	0	N	Funzionamento all'avviamento motore

Argomenti correlati

- Impostazioni protezione corrente(Argomento principale)

Protezione da sottocorrente di fase

La tabella elenca la fase sotto i dati di protezione di corrente per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	5	132	2	L/S	1	—	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	1	S	Impostazione della funzione
1	5	134	2	L/S	1	%IFLC ⁽⁸⁾	UINT16	15-100 (incrementi di 1)	50	S	Pickup
1	5	136	2	L/S	0,1	s	UINT16	1-60000 (incrementi di 1)	100	S	Ritardo
1	5	138	2	L/S	1	%IFLC ⁽⁸⁾	UINT16	15-100 (incrementi di 1)	50	S	Soglia di allarme
1	5	140	2	L/S	1	—	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	8	S	Modalità di ripristino
1	5	142	2	L/S	0,1	s	UINT16	0-60000 (incrementi di 1)	50	S	Ritardo autoreset
1	5	144	4	—	—	—	—	—	—	—	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni protezione corrente(Argomento principale)

Protezione da squilibrio di corrente

La tabella elenca i dati correnti della protezione da squilibrio di corrente per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	5	148	2	L/S	1	—	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	3	S	Impostazione della funzione
1	5	150	2	L/S	1	%	UINT16	5-100 (incrementi di 5)	20	S	Pickup
1	5	152	2	L/S	0,1	s	UINT16	1-60000 (incrementi di 1)	50	S	Ritardo
1	5	154	2	L/S	1	%	UINT16	5-100 (incrementi di 5)	20	S	Soglia di allarme
1	5	156	2	L/S	1	—	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI	3	S	Modalità di ripristino

⁽⁸⁾ %IFLC = % della corrente a pieno carico

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
								- Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto			
1	5	158	2	L/S	0,1	s	UINT16	0-60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	5	160	2	—	—	—	—	—	—	—	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni protezione corrente(Argomento principale)

Protezione da perdita di fase di corrente

La tabella elenca i dati di protezione da perdita di fase corrente per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	5	162	2	L/S	1	—	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	2	S	Impostazione della funzione
1	5	164	2	L/S	0,1	s	UINT16	1-60000 (incrementi di 1)	1	S	Ritardo
1	5	166	2	L/S	1	—	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	5	168	2	L/S	0,1	s	UINT16	0-60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	5	170	2	—	—	—	—	—	—	—	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni protezione corrente(Argomento principale)

Protezione inversione fase di corrente

La tabella elenca i dati della protezione dall'inversione di fase di corrente per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Portata	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	5	172	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme + disinnesto	2	S	Impostazione della funzione
1	5	174	2	L/S	0,1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	1	S	Ritardo
1	5	176	2	L/S	1	–	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	5	178	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	5	180	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni protezione corrente(Argomento principale)

Impostazioni di protezione della tensione

Contenuto del capitolo

Protezione da sottotensione fase	89
Protezione da sovratensione fase	89
Protezione da squilibrio di tensione.....	90
Protezione da perdita di fase tensione.....	90
Protezione da inversione di fase della tensione.....	92

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)
- Protezione da sottotensione fase
- Protezione da sovratensione fase
- Protezione da squilibrio di tensione
- Protezione da perdita di fase tensione
- Protezione da inversione di fase della tensione

Protezione da sottotensione fase

La tabella elenca i dati della protezione da sottotensione di fase per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Backup	Nome del parametro
1	6	0	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	2	S	Impostazione della funzione
1	6	2	2	L/S	1	%Vn	UINT16	20–100 (incrementi di 1)	80	S	Pickup
1	6	4	2	L/S	0,1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	100	S	Ritardo
1	6	6	2	L/S	1	%Vn	UINT16	20–100 (incrementi di 1)	80	S	Soglia di allarme
1	6	8	2	L/S	1	–	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	8	S	Modalità di ripristino
1	6	10	2	L/S	0,1	s	UINT16	0-60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	6	12	4	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni di protezione della tensione(Argomento principale)

Protezione da sovratensione fase

La tabella elenca i dati della protezione da sottotensione di fase per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Backup	Nome del parametro
1	6	16	2	L/S	1	–	UINT16	0 - Disabilitato 1 - Allarme 2 - Disinnesto 3 - Allarme e disinnesto	2	S	Impostazione della funzione
1	6	18	2	L/S	1	%Vn	UINT16	101–130 (incrementi di 1)	110	S	Pickup
1	6	20	2	L/S	0,1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	50	S	Ritardo
1	6	22	2	L/S	1	%Vn	UINT16	101-130 (incrementi di 1)	110	S	Soglia di allarme
1	6	24	2	L/S	1	–	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Backup	Nome del parametro
1	6	26	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	6	28	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni di protezione della tensione(Argomento principale)

Protezione da squilibrio di tensione

La tabella elenca i dati di protezione da squilibrio di tensione per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Backup	Nome del parametro
1	6	40	2	L/S	1	–	UINT16	• 0: Disabilita • 1: Allarme • 2: Disinnesto • 3: Allarme e disinnesto	3	S	Impostazione della funzione
1	6	42	2	L/S	1	%Vn	UINT16	5–50 (incrementi di 5)	10	S	Pickup
1	6	44	2	L/S	0,1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	100	S	Ritardo
1	6	46	2	L/S	1	%Vn	UINT16	5–50 (incrementi di 5)	10	S	Soglia di allarme
1	6	48	2	L/S	1	–	BITMAP	• Bit 0: Tasto di reset • Bit 1: DI • Bit 2: Comunicazione • Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	6	50	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	6	52	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni di protezione della tensione(Argomento principale)

Protezione da perdita di fase tensione

La tabella elenca i dati di protezione da perdita di fase tensione per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Backup	Nome del parametro
1	6	30	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	2	S	Impostazione della funzione
1	6	32	2	L/S	0,1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	1	S	Ritardo
1	6	34	2	L/S	1	–	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	6	36	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	6	38	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni di protezione della tensione(Argomento principale)

Protezione da inversione di fase della tensione

La tabella elenca i dati di protezione dall'inversione di fase della tensione per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Backup	Nome del parametro
1	6	54	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	2	S	Impostazione della funzione
1	6	56	2	L/S	0,1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	1	S	Ritardo
1	6	58	2	L/S	1	–	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	6	60	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	6	62	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni di protezione della tensione(Argomento principale)

Impostazioni di protezione dell'alimentazione

Contenuto del capitolo

Protezione da sottofrequenza.....	94
Protezione da sovrافrequenza.....	94
Protezione sottopotenza	95
Protezione da sovrappotenza.....	96
Protezione fattore di potenza insufficiente	96

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)
- Protezione da sottofrequenza
- Protezione da sovrافrequenza
- Protezione sottopotenza
- Protezione da sovrappotenza
- Protezione fattore di potenza insufficiente

Protezione da sottofrequenza

La tabella elenca i dati di protezione della sottofrequenza per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Backup	Nome del parametro
1	6	64	2	L/S	1	—	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	0	S	Impostazione della funzione
1	6	66	2	L/S	1	%F ⁽⁹⁾	UINT16	90–100 (incrementi di 1)	94	S	Pickup
1	6	68	2	L/S	0,1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	1	S	Ritardo
1	6	70	2	L/S	1	%F ⁽⁹⁾	UINT16	90–100 (incrementi di 1)	94	S	Soglia di allarme
1	6	72	2	L/S	1	—	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	6	74	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	6	76	2	—	—	—	—	—	—	—	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni di protezione dell'alimentazione(Argomento principale)

Protezione da sovralfrequenza

La tabella elenca i dati di protezione da sovralfrequenza per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Backup	Nome del parametro
1	6	78	2	L/S	1	—	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	0	S	Impostazione della funzione
1	6	80	2	L/S	1	%F ⁽⁹⁾	UINT16	100–110 (incrementi di 1)	105	S	Pickup
1	6	82	2	L/S	0,1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	1	S	Ritardo
1	6	84	2	L/S	1	%F ⁽⁹⁾	UINT16	100-110 (incrementi di 1)	105	S	Soglia di allarme
1	6	86	2	L/S	1	—	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI	3	S	Modalità di ripristino

⁽⁹⁾ %F = % della frequenza nominale

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Backup	Nome del parametro
								- Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto			
1	6	88	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	6	90	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni di protezione dell'alimentazione(Argomento principale)

Protezione sottopotenza

La tabella elenca i dati relativi alla protezione da sottopotenza per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Backup	Nome del parametro
1	6	92	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	0	S	Impostazione della funzione
1	6	94	2	L/S	1	%P	UINT16	20–1000 (incrementi di 1)	60	S	Pickup ⁽¹⁰⁾
1	6	96	2	L/S	0,1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	1	S	Ritardo
1	6	98	2	L/S	1	%P	UINT16	20–1000 (incrementi di 1)	60	S	Livello di allarme ⁽¹⁰⁾
1	6	100	2	L/S	1	–	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	6	102	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	6	104	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni di protezione dell'alimentazione(Argomento principale)

⁽¹⁰⁾ %P = % della potenza nominale.

La potenza nominale (Pn) viene calcolata dal parametro LTMT main unit dalle impostazioni di sistema: $P_n = V_T \text{ primario} \times \text{corrente a pieno carico}$.

Nel caso di avviatori per motori a due velocità, la potenza nominale è:

- $P_{n1} = V_T \text{ primario} \times \text{corrente a pieno carico}$, quando il motore funziona alla velocità 1 o bassa
- $P_{n2} = V_T \text{ primario} \times \text{corrente a pieno carico}$ velocità 2, quando il motore funziona alla velocità 2 o alta

Protezione da sovrappotenza

La tabella elenca i dati della protezione da sovrappotenza per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Backup	Nome del parametro
1	6	106	2	L/S	1	—	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	0	S	Impostazione della funzione
1	6	108	2	L/S	1	%P ⁽¹¹⁾	UINT16	20–1000 (incrementi di 1)	110	S	Pickup
1	6	110	2	L/S	0,1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	1	S	Ritardo
1	6	112	2	L/S	1	%P ⁽¹¹⁾	UINT16	20–1000 (incrementi di 1)	110	S	Soglia di allarme
1	6	114	2	L/S	1	—	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	6	116	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	6	118	2	—	—	—	—	—	—	—	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni di protezione dell'alimentazione (Argomento principale)

Protezione fattore di potenza insufficiente

La tabella elenca i dati di protezione fattore di potenza insufficiente per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Backup	Nome del parametro
1	6	120	2	L/S	1	—	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	0	S	Impostazione della funzione
1	6	122	2	L/S	0,1–0	PF	UINT16	40–100 (incrementi di 1)	60	S	Pickup

⁽¹¹⁾ %P = % della potenza nominale.

La potenza nominale (P_n) viene calcolata dal parametro LTMT main unit dalle impostazioni di sistema: P_n = VT primario * corrente a pieno carico.

Nel caso di avviatori per motori a due velocità, la potenza nominale è:

- P_{n1} = VT primario * corrente a pieno carico, quando il motore funziona alla velocità 1 o bassa
- P_{n2} = VT primario * corrente a pieno carico velocità 2, quando il motore funziona alla velocità 2 o alta

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Backup	Nome del parametro
1	6	124	2	L/S	0,1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	1	S	Ritardo
1	6	126	2	L/S	0,1-0	PF	UINT16	40-100 (incrementi di 1)	60	S	Soglia di allarme
1	6	128	2	L/S	1	–	BITMAP	• Bit 0: Tasto di reset • Bit 1: DI • Bit 2: Comunicazione • Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	6	130	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	6	132	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni di protezione dell'alimentazione(Argomento principale)

Impostazioni della funzione di controllo motore

Contenuto del capitolo

Eccessiva protezione dell'orario di avvio	99
Calo di tensione	99
Numero massimo di avvii	100
Rilevamento errore arresto motore	100
Stato interno del dispositivo.....	101
Perdita di comunicazione	101
Uscita del blocco	102
Protezione timer antirrotazione inversa	103
Interruzione della comunicazione con il terminale HMI	103

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)
- Eccessiva protezione dell'orario di avvio
- Calo di tensione
- Numero massimo di avvii
- Rilevamento errore arresto motore
- Stato interno del dispositivo
- Perdita di comunicazione
- Uscita del blocco
- Protezione timer antirrotazione inversa
- Interruzione della comunicazione con il terminale HMI

Eccessiva protezione dell'orario di avvio

La tabella elenca i dati di protezione del tempo di avviamento eccessivo per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	7	0	2	L/S	1	—	UINT16	0: Disabilita 1: Abilita	0	S	Impostazione della funzione
1	7	2	2	L/S	0,1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	100	S	Ritardo
1	7	4	2	L/S	1	—	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	7	6	2	L/S	0,1	s	UINT16	0-60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	7	8	2	L/S	0,1	%IFLC ⁽¹²⁾	UINT16	80-300 (incrementi di 1)	100	S	Soglia di esecuzione
1	7	10	4	L/S	—	—	—	—	—	—	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni della funzione di controllo motore(Argomento principale)

Calo di tensione

La tabella elenca i dati dei cali di tensione per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	7	14	2	L/S	1	—	UINT16	0: Disabilita 1: Eliminazione del carico 2: Riavvio automatico	0	S	Impostazione della funzione
1	7	16	2	L/S	1	%Vn	UINT16	20–90 (incrementi di 5)	90	S	Calo di tensione
1	7	18	2	L/S	1	%Vn	UINT16	20–95 (incrementi di 5)	95	S	Ripristino della tensione
1	7	20	2	L/S	1	s	UINT16	0-9999 (incrementi di 1)	2	S	Timeout riavvio calo di tensione
1	7	22	2	L/S	1	s	UINT16	0-301 (incrementi di 1)	4	S	Timeout riavvio ritardato
1	7	24	2	L/S	1	—	UINT16	0: Disabilita 1: Abilita	0	S	STOP bypass DI
1	7	26	2	L/S	1	s	UINT16	0-4 (incrementi di 1)	2	S	Timeout riavvio immediato

⁽¹²⁾ %IFLC = % della corrente a pieno carico

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	7	28	2	L/S	1	s	UINT16	1-9999 (incrementi di 1)	10	S	Timeout eliminazione del carico
1	7	30	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni della funzione di controllo motore(Argomento principale)

Numero massimo di avvii

La tabella elenca il numero massimo di dati di avvio per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	7	32	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Abilita	1	S	Impostazione della funzione
1	7	34	2	L/S	1	–	UINT16	1-30 (incrementi di 1)	6	S	Avvio permissivo
1	7	36	2	L/S	1	min	UINT16	15-60 (incrementi di 1)	30	S	Tempo di riferimento
1	7	38	2	L/S	1	min	UINT16	1-120 (incrementi di 1)	5	S	Periodo di inibizione
1	7	40	2	L/S	1	min	UINT16	0-120 (incrementi di 1)	0	S	Tempo tra gli avviamenti
1	7	42	6	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni della funzione di controllo motore(Argomento principale)

Rilevamento errore arresto motore

La tabella elenca i dati di rilevamento degli errori di arresto motore per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	7	48	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Abilita	0	S	Impostazione della funzione
1	7	50	2	L/S	0,1	s	UINT16	1-60000 (incrementi di 1)	10	S	Ritardo

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	7	52	2	L/S	1	—	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	7	54	4	L/S	—	—	—	—	—	—	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni della funzione di controllo motore(Argomento principale)

Stato interno del dispositivo

La tabella elenca lo stato interno del dispositivo per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	7	58	2	L/S	0,1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	10	S	Ritardo
1	7	59	2	L/S	1	—	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	7	60	2	L/S	—	—	UINT16	0 - Disabilitato 1 = Abilitato	1	N	Allarme temperatura interna
1	7	61	2	—	—	—	—	—	—	—	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni della funzione di controllo motore(Argomento principale)

Perdita di comunicazione

La tabella elenca i dati relativi alla perdita di comunicazione per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	7	68	2	L/S	1	—	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	0	S	Impostazione della funzione
1	7	70	2	L/S	0,1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	10	S	Ritardo

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	7	72	2	L/S	1	–	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	7	74	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	7	76	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Abilita	0	S	Disinnesto solo in modalità remota

Argomenti correlati

- Impostazioni della funzione di controllo motore(Argomento principale)

Uscita del blocco

La tabella elenca i dati di uscita del blocco per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	7	96	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Abilita	0	S	Impostazione della funzione
1	7	98	2	L/S	0,01	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Tempo di apertura contattore o interruttore
1	7	100	4	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni della funzione di controllo motore(Argomento principale)

Protezione timer antirrotazione inversa

La tabella elenca i dati di protezione del timer antirrotazione inversa per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	7	104	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Abilita	0	S	Impostazione della funzione
1	7	106	2	L/S	1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo
1	7	108	4	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni della funzione di controllo motore(Argomento principale)

Interruzione della comunicazione con il terminale HMI

La tabella elenca i dati relativi alla perdita di comunicazione con HMI per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	7	107	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesto 3: Allarme e disinnesto	0	S	Impostazione della funzione
1	7	109	2	L/S	0,1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	10	S	Ritardo
1	7	111	2	L/S	1	–	BITMAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	7	113	2	L/S	0,1	s	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	7	115	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni della funzione di controllo motore(Argomento principale)

Impostazioni di protezione dell'interblocco dell'ingresso digitale

Descrizione

L'ordine e la descrizione delle impostazioni per l'ingresso digitale 1 sono validi per gli altri ingressi digitali.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	Descrizione
1	8	0	10	L/S	Impostazioni di protezione interblocco ingresso digitale 1
1	8	10	10	L/S	Impostazioni di protezione interblocco ingresso digitale 2
1	8	20	10	L/S	Impostazioni di protezione interblocco ingresso digitale 3
1	8	30	10	L/S	Impostazioni di protezione interblocco ingresso digitale 4
1	8	40	10	L/S	Impostazioni di protezione interblocco ingresso digitale 5
1	8	50	10	L/S	Impostazioni di protezione interblocco ingresso digitale 6
1	8	60	10	L/S	Impostazioni di protezione interblocco ingresso digitale 7
1	8	70	10	L/S	Impostazioni di protezione interblocco ingresso digitale 8
1	8	80	10	L/S	Impostazioni di protezione interblocco ingresso digitale 9
1	8	90	10	L/S	Impostazioni di protezione interblocco ingresso digitale 10
1	8	100	10	L/S	Impostazioni di protezione interblocco ingresso digitale 11
1	8	110	10	L/S	Impostazioni di protezione interblocco ingresso digitale 12

Impostazioni di protezione interblocco ingresso digitale 1

La tabella elenca le impostazioni di protezione dell'interblocco dell'ingresso digitale 1 per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	8	0	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Allarme 2: Disinnesco 3: Allarme e disinnesco	0	S	Impostazione della funzione
1	8	2	2	L/S	0,1	s	UINT16	0-6000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo
1	8	4	2	L/S	1	–	BIT-MAP	- Bit 0: Tasto di reset - Bit 1: DI - Bit 2: Comunicazione - Bit 3: Auto	3	S	Modalità di ripristino
1	8	6	2	L/S	0,1	s	UINT16	0-6000 (incrementi di 1)	0	S	Ritardo autoreset
1	8	8	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)

Impostazioni generali

Contenuto del capitolo

Configurazione del dispositivo	107
Impostazioni PROFIBUS DP	108
Impostazioni HMI	108
Impostazioni di data e ora	109
Impostazioni starter	110
Impostazioni di sistema	113
Parametri di comunicazione	114

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)
- Configurazione del dispositivo
- Impostazioni PROFIBUS DP
- Impostazioni HMI
- Impostazioni di data e ora
- Impostazioni starter
- Impostazioni di sistema
- Parametri di comunicazione

Configurazione del dispositivo

La tabella elenca i dati di configurazione per la comunicazione PROFIBUS DP comunicazione.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Portata	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	9	0	2	L/S	1	–	UINT16	1–15 (incrementi di 1)	8	S	Tipo di LTMTCT/ LTMTCTV Sensor Module, pagina 107
1	9	2	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato
1	9	4	2	L/S	1	–	UINT16	0–8 (incrementi di 1)	0	S	Tipo di LTMT Expansion Unit 1, pagina 108
1	9	6	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato
1	9	8	2	L/S	1	–	UINT16	0–8 (incrementi di 1)	0	S	Tipo di LTMT Expansion Unit 2, pagina 108
1	9	10	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato
1	9	12	2	L/S	1	–	UINT16	0–8 (incrementi di 1)	0	S	Tipo di LTMT Expansion Unit 3, pagina 108
1	9	14	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato
1	9	16	2	L/S	1	–	UINT16	0–8 (incrementi di 1)	0	S	Tipo di LTMT Expansion Unit 4, pagina 108
1	9	18	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato
1	9	20	2	L/S	1	–	UINT16	0–8 (incrementi di 1)	0	S	Tipo di LTMT Expansion Unit 5, pagina 108
1	9	22	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato
1	9	24	2	L/S	1	–	UINT16	0–2 (incrementi di 1)	0	S	Tipo sensore temperatura LTMT main unit ⁽¹³⁾ : • 0: Nessuno • 1: PT100 • 2: PTC binario
1	9	26	8	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Tipo di LTMTCT/LTMTCTV Sensor Module

Registra valore	Riferimento	Modulo sensore	Campo corrente
0	–	Nessuno	–
1–2	–	Riservato	–
3	LTMTCT3T	LTMTCT horizontal module	0,3–3 A
4	LTMTCTV3T	LTMTCTV horizontal module	0,3–3 A
5–6	–	Riservato	–
7	LTMTCT25T	LTMTCT horizontal module	2,5–25 A
8	LTMTCTV25T	LTMTCTV horizontal module	2,5–25 A
9–10	–	Riservato	–
11	LTMTCT100T	LTMTCT horizontal module	10–100 A

⁽¹³⁾ Se il valore Main Unit Temperature è impostato su Nessuno, le operazioni del Pannello di controllo non saranno disponibili per la configurazione

Registra valore	Riferimento	Modulo sensore	Campo corrente
12	LTMTCTV100T	LTMTCTV horizontal module	10–100 A
13–14	–	Riservato	–
15	LTMTCTV3UT	LTMTCTV horizontal module per applicazioni UL	0,3–3 A
16	LTMTCTV25UT	LTMTCTV horizontal module per applicazioni UL	2,5–25 A
17	LTMTCTV100UT	LTMTCTV horizontal module per applicazioni UL	10–100 A

Tipo di LTMT Expansion Unit

Registra valore	Riferimento	Unità di espansione	Classificazione DI
0	–	Nessuno	–
1	LTMTIN42FM	4 DI e 2 DO	100/240 Vca/Vcc
2	LTMTIN42BD	4 DI e 2 DO	24 Vcc
3–6	–	Riservato	–
7	LTMTAN21	2 AI e 1 AO	–
8	–	Riservato	–

Argomenti correlati

- Impostazioni generali(Argomento principale)

Impostazioni PROFIBUS DP

La tabella elenca le PROFIBUS DP impostazioni per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	9	60	2	L/S	1	–	UINT16	2–126 (incrementi di 1)	126	S	Indirizzo del nodo
1	9	62	2	L/S	1	–	UINT16	0-1 (incrementi di 1)	0	S	Endian
1	9	64	2	L/S	1	–	UINT16	• 0: Predefinito • 1: TeSys T • 2: Altro	0	S	Profilo prodotto
1	9	66	6	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni generali(Argomento principale)

Impostazioni HMI

La tabella elenca le impostazioni HMI per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	9	48	2	L/S	1	–	UINT16	1–247 (incrementi di 1)	1	S	Indirizzo del nodo
1	9	50	2	L/S	1	–	UINT16	0: Nessuno 1: Dispari 2: Pari	2	S	Parità
1	9	52	2	L/S	1	bps	UINT16	0: 2400 1: 4800 2: 9600 3: 19200 4: 38400 5: 57600 6: 115200	3	S	Velocità di trasmissione
1	9	54	2	L/S	1	–	UINT16	0: Predefinito 1: E' programmabile	0	S	Tasti di controllo
1	9	56	2	L/S	1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	1	S	Timeout
1	9	58	2	L/S	1	–	BITMAP	Bit 0: • 0: Big endian • 1: Little endian	0	S	Formato byte

NOTA: Se LTMTCUF control operator unit è collegato alla porta HMI, la porta HMI deve essere configurata come segue:

- Indirizzo del nodo: 1
- Velocità di trasmissione: 19200 bps
- Parità: Pari
- Endianness: Big endian

Argomenti correlati

- Impostazioni generali(Argomento principale)

Impostazioni di data e ora

La tabella elenca le impostazioni di data e ora per la comunicazione PROFIBUS DP.

NOTA: l'orologio può ricordare la data e l'ora per 12 ore senza alimentazione.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Portata	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	9	72	2	L/S	1	–	UINT16	1–31 (incrementi di 1)	1	S	Data
1	9	74	2	L/S	1	–	UINT16	1–12 (incrementi di 1)	1	S	Mese
1	9	76	2	L/S	1	–	UINT16	2000–2099 (incrementi di 1)	2016	S	Anno
1	9	78	2	L/S	1	–	UINT16	0–23 (incrementi di 1)	0	S	Ora
1	9	80	2	L/S	1	–	UINT16	0–59 (incrementi di 1)	0	S	Minuto
1	9	82	2	L/S	1	–	UINT16	0–59 (incrementi di 1)	0	S	Secondo
1	9	84	4	–	–	–	–	–	–	–	Riservato
1	9	88	2	L/S	1	–	UINT16	0-1 (incrementi di 1)	0	N	Aggiorna RTC

Argomenti correlati

- Impostazioni generali(Argomento principale)

Impostazioni starter

La tabella elenca le impostazioni dell'avviatore per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Portata	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	9	90	2	L/S	1	–	UINT16	0: Motore 1: Riscaldatore	0	S	Tipo di carico
1	9	92	2	L/S	1	–	UINT16	0–511 (incrementi di 1)	1	S	Tipo di avviatore
1	9	94	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: HMI 2: DI 3: Comunicazione	0	S	Selezione modalità
1	9	96	2	L/S	1	–	BITMAP	Bit 0: Disabilita Bit 1: HMI Bit 2: DI Bit 3: Comunicazione Bit 4: Logica personalizzata	11	S	Origine di avvio locale 1

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Portata	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	9	98	2	L/S	1	–	BITMAP	Bit 0: Disabilita Bit 1: HMI Bit 2: DI Bit 3: Comunicazio- ne Bit 4: Logica personalizzata	0	S	Origine di avvio locale 2
1	9	100	2	L/S	1	–	BITMAP	Bit 0: Disabilita Bit 1: HMI Bit 2: DI Bit 3: Comunicazio- ne Bit 4: Logica personalizzata	0	S	Origine di avvio locale 3
1	9	102	2	L/S	1	–	BITMAP	Bit 0: Disabilita Bit 1: HMI Bit 2: DI Bit 3: Comunicazio- ne Bit 4: Logica personalizzata	0	S	Sorgente di avvio remoto
1	9	104	2	L/S	1	–	BITMAP	Bit 0: Disabilita Bit 1: HMI Bit 2: DI Bit 3: Comunicazio- ne Bit 4: Logica personalizzata	11	S	Sorgente di arresto locale 1
1	9	106	2	L/S	1	–	BITMAP	Bit 0: Disabilita Bit 1: HMI Bit 2: DI Bit 3: Comunicazio- ne Bit 4: Logica personalizzata	0	N	Sorgente di arresto locale 2
1	9	108	2	L/S	1	–	BITMAP	Bit 0: Disabilita Bit 1: HMI Bit 2: DI Bit 3: Comunicazio- ne Bit 4: Logica personalizzata	0	S	Sorgente di arresto locale 3
1	9	110	2	L/S	1	–	BITMAP	Bit 0: Disabilita Bit 1: HMI Bit 2: DI	0	N	Sorgente di arresto remoto

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Portata	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
								Bit 3: Comunicazione Bit 4: Logica personalizzata			
1	9	112	2	L/S	1	–	UINT16	0: Momentaneo 1: Costante	0	S	Ingresso avvio DI locale
1	9	114	2	L/S	1	–	UINT16	0: Momentaneo 1: Costante	0	S	Ingresso avvio DI remoto
1	9	116	2	L/S	1	–	UINT16	0: Momentaneo 1: Costante	0	S	Ingresso di avvio personalizzato
1	9	118	2	L/S	1	–	UINT16	0: Con arresto 1: Senza arresto	0	S	Trasferimento modalità
1	9	120	2	L/S	1	–	UINT16	0: Momentaneo 1: Costante	0	S	Ingresso di avvio comunicazione
1	9	122	4	L/S	–	–	UINT16	–	–	–	Riservato
1	9	126	2	L/S	1	–	– UINT16	0: Disabilita 1: Abilita	0	N	Cambia direzione
1	9	128	2	L/S	0,0-1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	50	S	Tempo di risposta di feedback:
1	9	130	2	L/S	0,0-1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	50	S	Tempo di rilevamento corrente motore
1	9	132	2	L/S	0,0-1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	6000	S	Tempo di interblocco
1	9	134	2	L/S	0,0-1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	1000	S	Tempo a stella
1	9	136	2	L/S	0,0-1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	30	S	Tempo di commutazione
1	9	138	2	L/S	0,0-1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	1	S	Tempo di spegnimento del contattore principale
1	9	140	2	L/S	0,0-1	s	UINT16	1–60000 (incrementi di 1)	1	S	Tempo di controllo condensatore
1	9	142	6	L/S	–	–	–	–	–	–	Riservato
1	9	148	2	L/S	1	–	UINT16	0: Trifase 1: Monofase	0	S	Numero di fasi
1	9	150	2	L/S	1	–	UINT16	0: Basato su DI +Corrente 1: Basato su corrente	1	S	Rilevamento dell'arresto
1	9	152	2	L/S	1	–	UINT16	0: Disabilita 1: Abilita	0	S	Funzione di avvio forzato

Argomenti correlati

- Impostazioni generali(Argomento principale)

Impostazioni di sistema

La tabella elenca le impostazioni di sistema per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	9	154	2	L/S	1	A	UINT16	1–1000 (incrementi di 1)	1	S	Fase primario CT
1	9	156	2	L/S	1	A	UINT16	1–5 (incrementi di 4)	1	S	Fase secondario CT
1	9	158	4	–	–	–	–	–	–	–	Riservato
1	9	162	2	L/S	1	A	UINT16	1–1000 (incrementi di 1)	1	S	Velocità 2 primario CT
1	9	164	2	L/S	1	A	UINT16	1-5 (incrementi di 4)	1	S	Velocità 2 secondario CT
1	9	166	6	–	–	–	–	–	–	–	Riservato
1	9	172	2	L/S	0,1	V	UINT16	1100–6900 (incrementi di 1)	4150	S	Tensione nominale
1	9	174	2	L/S	1	–	UINT16	• 0: 50 Hz • 1: 60 Hz	0	S	Frequenza nominale
1	9	176	2	L/S	1	–	UINT16	• 0: L123 • 1: L132	0	S	Rotazione delle fasi
1	9	178	2	L/S	1	–	UINT16	• 0: Disabilita • 1: Abilita	1	S	Ingresso di tensione ⁽¹⁴⁾⁽¹⁵⁾
1	9	180	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato
1	9	182	2	L/S	0,1	A	UINT16	1–10000 (incrementi di 1)	25	S	Corrente a pieno carico
1	9	184	2	L/S	0,1	A	UINT16	1–10000 (incrementi di 1)	25	S	Velocità 2 corrente a pieno carico
1	9	186	2	L/S	1	–	UINT16	1–10 (incrementi di 1)	1	N	Fase passaggi secondario CT
1	9	188	2	L/S	1	–	UINT16	1–10 (incrementi di 1)	1	N	Velocità passaggi secondari fase 2
1	9	190	6	–	–	–	–	–	–	–	Riservato
1	9	196	2	L/S	1	–	UINT16	• 0: Disabilita • 1: Abilita	1	S	Modalità test
1	9	198	2	L/S	1	–	UINT16	• 0: No • 1: Sì	0	S	Interblocchi di bypass durante il test

⁽¹⁴⁾ Parametro applicabile solo a LTMTCTV sensor modules.

⁽¹⁵⁾ Se il parametro di ingresso della tensione è disabilitato, TeSys Tera system non fornirà protezioni e misure di tensione.

Argomenti correlati

- Impostazioni generali(Argomento principale)

Parametri di comunicazione

La tabella elenca i parametri di comunicazione per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	Unità	Tipo	Nome del parametro
1	10	0	1	L	–	Byte	Indirizzo slave
1	10	1	1	L	–	Byte	Velocità di trasmissione • 0: 12 Mbps • 1: 6 Mbps • 2: 3 Mbps • 3: 1,5 Mbps • 4: 500 Kbps • 5: 187,5 Kbps • 6: 93,75 Kbps • 7: 45,45 Kbps • 8: 19,2 Kbps • 9: 9,6 Kbps
1	10	2	2	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Impostazioni generali(Argomento principale)

Registri dati

Contenuto del capitolo

Registri disinnesti	116
Registri evento	118
Registri errori interni rilevati	121

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)
- Registri disinnesti
- Registri evento
- Registri errori interni rilevati

Registri disinnesti

Descrizione

Gli ultimi 20 disinnesti rilevati vengono registrati da LTMT main unit.

Ciascun registro di disinnesto è composto da 64 byte. I dati di ciascun registro disinnesti sono organizzati come i dati di [Dati registro disinnesti 1](#), pagina 116.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Registro disinnesti
1	11	0	64	Registro disinnesti 1
		64	64	Registro disinnesti 2
		128	64	Registro disinnesti 3
1	12	0	64	Registro disinnesti 4
		64	64	Registro disinnesti 5
		128	64	Registro disinnesti 6
1	13	0	64	Registro disinnesti 7
		64	64	Registro disinnesti 8
		128	64	Registro disinnesti 9
1	14	0	64	Registro disinnesti 10
		64	64	Registro disinnesti 11
		128	64	Registro disinnesti 12
1	15	0	64	Registro disinnesti 13
		64	64	Registro disinnesti 14
		128	64	Registro disinnesti 15
1	16	0	64	Registro disinnesti 16
		64	64	Registro disinnesti 17
		128	64	Registro disinnesti 18
1	17	0	64	Registro disinnesti 19
		64	64	Registro disinnesti 20

Dati registro disinnesti 1

Slot	Indice	Off-set byte	Dimen-sioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	11	0	8	L	–	–	UINT16	S	Data e ora, pagina 62
1	11	8	2	L	–	–	UINT16	S	Codice disinnesto, pagina 158
1	11	10	2	L	1	A	UINT16	S	Memoria termica
1	11	12	4	L	0,001	A	UINT32	S	Corrente RMS L1
1	11	16	4	L	0,001	A	UINT32	S	Corrente RMS L2
1	11	20	4	L	0,001	A	UINT32	S	Corrente RMS L3
1	11	24	4	L	0,001	A	UINT32	S	Corrente di terra calcolata
1	11	28	4	L	0,001	A	UINT32	S	Corrente di terra misurata

Slot	Indice	Off-set byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	11	32	2	L	0,01	%	UINT16	S	Squilibrio di corrente
1	11	34	2	L	1	–	UINT16	S	Sequenza fase di corrente
1	11	36	2	L	0,1	V	UINT16	S	Tensione RMS L1-L2
1	11	38	2	L	0,1	V	UINT16	S	Tensione RMS L2-L3
1	11	40	2	L	0,1	V	UINT16	S	Tensione RMS L3-L1
1	11	42	2	L	1	%	UINT16	S	Squilibrio di tensione
1	11	44	2	L	0,01	–	UINT16	S	Sequenza delle fasi di tensione
1	11	46	2	L	1	Hz	UINT16	S	Frequenza di sistema
1	11	48	2	L	–	–	UINT16	S	MSB: Sistema PF LSB: Stato del motore
1	11	50	2	L	0,1	–	UINT16	S	MSB: THD corrente L1 LSB: THD corrente L2
1	11	52	2	L	0,1	–	UINT16	S	MSB: THD corrente L3 LSB: THD tensione L1
1	11	54	2	L	0,1	–	UINT16	S	MSB: THD tensione L2 LSB: THD tensione L3
1	11	56	4	L	0,001	kW	UINT32	S	Potenza attiva totale
1	11	60	4	L	–	–	–	S	Riservato

Argomenti correlati

- Registri dati(Argomento principale)

Registri evento

Descrizione

Gli ultimi 100 eventi sono registrati da LTMT main unit.

Ciascun registro eventi è composto da 16 byte. I dati di ciascun registro di disinnesto sono organizzati come i dati di [Dati registro eventi 1](#), pagina 120.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Registro eventi
1	18	0	16	Registro eventi 1
		16	16	Registro eventi 2
		32	16	Registro eventi 3
		48	16	Registro eventi 4
		64	16	Registro eventi 5
		80	16	Registro eventi 6
		96	16	Registro eventi 7
		112	16	Registro eventi 8
		128	16	Registro eventi 9
		144	16	Registro eventi 10
		160	16	Registro eventi 11
		176	16	Registro eventi 12
		192	16	Registro eventi 13
		208	16	Registro eventi 14
		224	16	Registro eventi 15
1	19	0	16	Registro eventi 16
		16	16	Registro eventi 17
		32	16	Registro eventi 18
		48	16	Registro eventi 19
		64	16	Registro eventi 20
		80	16	Registro eventi 21
		96	16	Registro eventi 22
		112	16	Registro eventi 23
		128	16	Registro eventi 24
		144	16	Registro eventi 25
		160	16	Registro eventi 26
		176	16	Registro eventi 27
		192	16	Registro eventi 28
		208	16	Registro eventi 29
		224	16	Registro eventi 30
1	20	0	16	Registro eventi 31
		16	16	Registro eventi 32
		32	16	Registro eventi 33
		48	16	Registro eventi 34
		64	16	Registro eventi 35

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Registro eventi
		80	16	Registro eventi 36
		96	16	Registro eventi 37
		112	16	Registro eventi 38
		128	16	Registro eventi 39
		144	16	Registro eventi 40
		160	16	Registro eventi 41
		176	16	Registro eventi 42
		192	16	Registro eventi 43
		208	16	Registro eventi 44
		224	16	Registro eventi 45
1	21	0	16	Registro eventi 46
		16	16	Registro eventi 47
		32	16	Registro eventi 48
		48	16	Registro eventi 49
		64	16	Registro eventi 50
		80	16	Registro eventi 51
		96	16	Registro eventi 52
		112	16	Registro eventi 53
		128	16	Registro eventi 54
		144	16	Registro eventi 55
		160	16	Registro eventi 56
		176	16	Registro eventi 57
		192	16	Registro eventi 58
		208	16	Registro eventi 59
		224	16	Registro eventi 60
1	22	0	16	Registro eventi 61
		16	16	Registro eventi 62
		32	16	Registro eventi 63
		48	16	Registro eventi 64
		64	16	Registro eventi 65
		80	16	Registro eventi 66
		96	16	Registro eventi 67
		112	16	Registro eventi 68
		128	16	Registro eventi 69
		144	16	Registro eventi 70
		160	16	Registro eventi 71
		176	16	Registro eventi 72
		192	16	Registro eventi 73
		208	16	Registro eventi 74
		224	16	Registro eventi 75
1	23	0	16	Registro eventi 76
		16	16	Registro eventi 77

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Registro eventi
		32	16	Registro eventi 78
		48	16	Registro eventi 79
		64	16	Registro eventi 80
		80	16	Registro eventi 81
		96	16	Registro eventi 82
		112	16	Registro eventi 83
		128	16	Registro eventi 84
		144	16	Registro eventi 85
		160	16	Registro eventi 86
		176	16	Registro eventi 87
		192	16	Registro eventi 88
		208	16	Registro eventi 89
		224	16	Registro eventi 90
1	24	0	16	Registro eventi 91
		16	16	Registro eventi 92
		32	16	Registro eventi 93
		48	16	Registro eventi 94
		64	16	Registro eventi 95
		80	16	Registro eventi 96
		96	16	Registro eventi 97
		112	16	Registro eventi 98
		128	16	Registro eventi 99
		144	16	Registro eventi 100

Dati registro eventi 1

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	18	0	8	L	–	–	UINT16	S	Data e ora, pagina 62
1	18	8	2	L	–	–	UINT16	S	Codice evento, pagina 160
1	18	10	6	L	–	–	–	S	Riservato

Argomenti correlati

- Registri dati(Argomento principale)

Registri errori interni rilevati

Descrizione

Gli ultimi 20 errori interni rilevati vengono registrati da LTMT main unit.

Ciascun registro errori interno rilevato è composto da 16 byte. I dati di ciascun registro errori interno rilevato sono organizzati come i dati di Dati registro errori interni 1 rilevati, pagina 121.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Registro errori interni rilevati
1	25	0	16	Registro 1 errori interni rilevati
		16	16	Registro 2 errori interni rilevati
		32	16	Registro 3 errori interni rilevati
		48	16	Registro 4 errori interni rilevati
		64	16	Registro 5 errori interni rilevati
		80	16	Registro 6 errori interni rilevati
		96	16	Registro 7 errori interni rilevati
		112	16	Registro 8 errori interni rilevati
		128	16	Registro 9 errori interni rilevati
		144	16	Registro 10 errori interni rilevati
		160	16	Registro 11 errori interni rilevati
		176	16	Registro 12 errori interni rilevati
		192	16	Registro 13 errori interni rilevati
		208	16	Registro 14 errori interni rilevati
		224	16	Registro 15 errori interni rilevati
1	26	0	16	Registro 16 errori interni rilevati
		16	16	Registro 17 errori interni rilevati
		32	16	Registro 18 errori interni rilevati
		48	16	Registro 19 errori interni rilevati
		64	16	Registro 20 errori interni rilevati

Dati registro 1 errori interni rilevati

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	25	0	8	L	–	–	UINT16	S	Data e ora, pagina 62
1	25	8	2	L	–	–	UINT16	S	Codice di errore interno rilevato, pagina 178
1	25	10	6	L	–	–	–	S	Riservato

Argomenti correlati

- Registri dati(Argomento principale)

Impostazioni degli ingressi digitali

La tabella elenca le impostazioni degli ingressi digitali per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Backup	Nome del parametro
1	27	0	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 1
1	27	2	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	4	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 1
1	27	4	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 1
1	27	6	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	1	S	Tipo di trigger ingresso digitale 2
1	27	8	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	6	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 2
1	27	10	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 2
1	27	12	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 3
1	27	14	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 3
1	27	16	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 3
1	27	18	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 4
1	27	20	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	30	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 4
1	27	22	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 4
1	27	24	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 5
1	27	26	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 5
1	27	28	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 5
1	27	30	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 6
1	27	32	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 6
1	27	34	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 6
1	27	36	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 7
1	27	38	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 7
1	27	40	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 7
1	27	42	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 8
1	27	44	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 8

Si- ot	Indi- ce	Off- set byte	Di- men- sioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore prede- finito	Back- up	Nome del parametro
1	27	46	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 8
1	27	48	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 9
1	27	50	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 9
1	27	52	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 9
1	27	54	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 10
1	27	56	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 10
1	27	58	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 10
1	27	60	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 11
1	27	62	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 11
1	27	64	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 11
1	27	66	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 12
1	27	68	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 12
1	27	70	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 12
1	27	72	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 13
1	27	74	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 13
1	27	76	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 13
1	27	78	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 14
1	27	80	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 14
1	27	82	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 14
1	27	84	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 15
1	27	86	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 15
1	27	88	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 15
1	27	90	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 16
1	27	92	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 16
1	27	94	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 16
1	27	96	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 17

SI-ot	Indi-ce	Off-set byte	Di-men-sioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore prede-finito	Back-up	Nome del parametro
1	27	98	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 17
1	27	100	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 17
1	27	102	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 18
1	27	104	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 18
1	27	106	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 18
1	27	108	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 19
1	27	110	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 19
1	27	112	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 19
1	27	114	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 20
1	27	116	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 20
1	27	118	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 20
1	27	120	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 21
1	27	122	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 21
1	27	124	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 21
1	27	126	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 22
1	27	128	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 22
1	27	130	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 22
1	27	132	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 23
1	27	134	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 23
1	27	136	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 23
1	27	138	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Tipo di trigger ingresso digitale 24
1	27	140	2	L/S	1	–	UINT16	0–38 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: ingresso digitale 24
1	27	142	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	10	S	Tempo di convalida ingresso digitale 24
1	27	144–190	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)

Impostazione uscita digitale

La tabella elenca le impostazioni delle uscite digitali per la comunicazione PROFIBUS DP.

SI-ot	Indice	Off-set byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	28	0	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Uscita digitale 1 tipo attivo
1	28	2	2	L/S	1	–	UINT16	0–65535 (incrementi di 1)	504	S	Origine di ingresso: uscita digitale 1
1	28	4	2	L/S	1	–	UINT16	0–12 (incrementi di 1)	7	S	Tag uscita digitale 1
1	28	6	2	L/S	1	–	UINT16	0: Livello 1: Impulso	0	S	Tipo uscita: uscita digitale 1
1	28	8	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 10)	0	S	Durata impulso uscita digitale 1
1	28	10	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Uscita digitale 2 tipo attivo
1	28	12	2	L/S	1	–	UINT16	0–65535 (incrementi di 1)	233	S	Origine di ingresso: uscita digitale 2
1	28	14	2	L/S	1	–	UINT16	0–12 (incrementi di 1)	3	S	Tag uscita digitale 2
1	28	16	2	L/S	1	–	UINT16	0: Livello 1: Impulso	0	S	Tipo uscita: uscita digitale 2
1	28	18	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 10)	0	S	Durata impulso uscita digitale 2
1	28	20	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Uscita digitale 3 tipo attivo
1	28	22	2	L/S	1	–	UINT16	0–65535 (incrementi di 1)	234	S	Origine di ingresso: uscita digitale 3
1	28	24	2	L/S	1	–	UINT16	0–12 (incrementi di 1)	2	S	Tag uscita digitale 3
1	28	26	2	L/S	1	–	UINT16	0: Livello 1: Impulso	0	S	Tipo uscita: uscita digitale 3
1	28	28	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 10)	0	S	Durata impulso uscita digitale 3
1	28	30	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Uscita digitale 4 tipo attivo
1	28	32	2	L/S	1	–	UINT16	0–65535 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: uscita digitale 4
1	28	34	2	L/S	1	–	UINT16	0–12 (incrementi di 1)	0	S	Tag uscita digitale 4
1	28	36	2	L/S	1	–	UINT16	0: Livello 1: Impulso	0	S	Tipo uscita: uscita digitale 4
1	28	38	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 10)	0	S	Durata impulso uscita digitale 4
1	28	40	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Uscita digitale 5 tipo attivo
1	28	42	2	L/S	1	–	UINT16	0–60000 (incrementi di 10)	0	S	Origine di ingresso: uscita digitale 5
1	28	44	2	L/S	1	–	UINT16	0–12 (incrementi di 1)	0	S	Tag uscita digitale 5

SI-ot	Indi-ce	Off-set byte	Di-men-sioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	28	46	2	L/S	1	–	UINT16	0: Livello 1: Impulso	0	S	Tipo uscita: uscita digitale 5
1	28	48	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 10)	0	S	Durata impulso uscita digitale 5
1	28	50	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Uscita digitale 6 tipo attivo
1	28	52	2	L/S	1	–	UINT16	0–65535 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: uscita digitale 6
1	28	54	2	L/S	1	–	UINT16	0–12 (incrementi di 1)	0	S	Tag uscita digitale 6
1	28	56	2	L/S	1	–	UINT16	0: Livello 1: Impulso	0	S	Tipo uscita: uscita digitale 6
1	28	58	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 10)	0	S	Durata impulso uscita digitale 6
1	28	60	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Uscita digitale 7 tipo attivo
1	28	62	2	L/S	1	–	UINT16	0–65535 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: uscita digitale 7
1	28	64	2	L/S	1	–	UINT16	0–12 (incrementi di 1)	0	S	Tag uscita digitale 7
1	28	66	2	L/S	1	–	UINT16	0: Livello 1: Impulso	0	S	Tipo uscita: uscita digitale 7
1	28	68	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 1)	0	S	Durata impulso uscita digitale 7
1	28	24	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Uscita digitale 8 tipo attivo
1	28	26	2	L/S	1	–	UINT16	0–65535 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: uscita digitale 8
1	28	28	2	L/S	1	–	UINT16	0–12 (incrementi di 1)	0	S	Tag uscita digitale 8
1	28	30	2	L/S	1	–	UINT16	0: Livello 1: Impulso	0	S	Tipo uscita: uscita digitale 8
1	28	32	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 10)	0	S	Durata impulso uscita digitale 8
1	28	34	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Uscita digitale 9 tipo attivo
1	28	36	2	L/S	1	–	UINT16	0–65535 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: uscita digitale 9
1	28	38	2	L/S	1	–	UINT16	0–12 (incrementi di 1)	0	S	Tag uscita digitale 9
1	28	40	2	L/S	1	–	UINT16	0: Livello 1: Impulso	0	S	Tipo uscita: uscita digitale 9
1	28	42	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 10)	0	S	Durata impulso uscita digitale 9
1	28	44	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Uscita digitale 10 tipo attivo
1	28	46	2	L/S	1	–	UINT16	0–65535 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: uscita digitale 10
1	28	48	2	L/S	1	–	UINT16	0–12 (incrementi di 1)	0	S	Tag uscita digitale 10

Si-ot	Indice	Off-set byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Campo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	28	50	2	L/S	1	–	UINT16	0: Livello 1: Impulso	0	S	Tipo uscita: uscita digitale 10
1	28	52	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 10)	0	S	Durata impulso uscita digitale 10
1	28	54	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Uscita digitale 11 tipo attivo
1	28	56	2	L/S	1	–	UINT16	0–65535 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: uscita digitale 11
1	28	58	2	L/S	1	–	UINT16	0–12 (incrementi di 1)	0	S	Tag uscita digitale 11
1	28	60	2	L/S	1	–	UINT16	0: Livello 1: Impulso	0	S	Tipo uscita: uscita digitale 11
1	28	62	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 10)	0	S	Durata impulso uscita digitale 11
1	28	64	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Uscita digitale 12 tipo attivo
1	28	66	2	L/S	1	–	UINT16	0–65535 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: uscita digitale 12
1	28	68	2	L/S	1	–	UINT16	0–12 (incrementi di 1)	0	S	Tag uscita digitale 12
1	28	70	2	L/S	1	–	UINT16	0: Livello 1: Impulso	0	S	Tipo uscita: uscita digitale 12
1	28	72	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 10)	0	S	Durata impulso uscita digitale 12
1	28	74	2	L/S	1	–	UINT16	0: Attivo alto 1: Attivo basso	0	S	Uscita digitale 13 tipo attivo
1	28	76	2	L/S	1	–	UINT16	0–65535 (incrementi di 1)	0	S	Origine di ingresso: uscita digitale 13
1	28	78	2	L/S	1	–	UINT16	0–12 (incrementi di 1)	0	S	Tag uscita digitale 13
1	28	80	2	L/S	1	–	UINT16	0: Livello 1: Impulso	0	S	Tipo uscita: uscita digitale 13
1	28	82	2	L/S	1	ms	UINT16	0–60000 (incrementi di 10)	0	S	Durata impulso uscita digitale 13
1	28	84	8	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)

Impostazioni dell'isteresi

La tabella elenca le impostazioni di isteresi per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Portata	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	29	0	2	L/S	1	%	UINT16	3–15 (incrementi di 1)	3	S	Protezione della corrente
1	29	2	2	L/S	1	%	UINT16	3–15 (incrementi di 1)	3	S	Protezione della tensione
1	29	4	2	L/S	1	%	UINT16	1–15 (incrementi di 1)	3	S	Protezione della frequenza
1	29	6	2	L/S	1	%	UINT16	3–15 (incrementi di 1)	3	S	Protezione dell'alimentazione
1	29	8	2	L/S	1	mA	UINT16	1–3 (incrementi di 1)	1	S	Protezione ingresso analogico
1	29	8–10	2	–	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)

Registri avvio motore

Descrizione

LTMT main unit registra 250 valori di corrente misurati durante l'ultimo avviamento del motore.

È possibile salvare un registro che funga da registro di riferimento per l'avvio del motore.

L'ultimo registro di avvio del motore può essere salvato come registro di riferimento utilizzando:

- La TeSys Tera DTM.
- Un comando da un PLC o DCS tramite la rete di comunicazione.

L'ultimo registro di avvio del motore e il registro di riferimento:

- Può essere visualizzato con TeSys Tera DTM.
- Sono disponibili per PLC o DCS tramite la rete di comunicazione.

Per leggere l'ultimo registro di avviamento motore sono necessarie due richieste di lettura da 256 byte, mentre per leggere il registro di riferimento sono necessarie due richieste di lettura da 256 byte.

Intervallo di campionamento

L'intervallo di campionamento si basa sulla classe di intervento selezionata nelle impostazioni di sovraccarico termico.

Classe disinnesto	Intervallo di campionatura
5	20 ms
10	40 ms
15	60 ms
20	80 ms
25	100 ms
30	120 ms
35	140 ms
40	160 ms

Registro avvio motore 1

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	X	Unità	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	30	0	8	1	–	UINT16	S	Data e ora, pagina 62
1	30	8	2	1	ms	UINT16	S	Intervallo di campionatura
1	30	10	2	0,1	A	UINT16	S	IFLC
1	30	12	2	0,1	%IFLC	UINT16	S	Campione 1
1	30	14	2	0,1	%IFLC	UINT16	S	Campione 2
1	30	16	2	0,1	%IFLC	UINT16	S	Campione 3

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	X	Unità	Tipo	Backup	Nome del parametro
...	...	...	...	...	...	...	...	...
1	30	238	2	0,1	%IFLC	UINT16	S	Campione 114

Registro avvio motore 2

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	X	Unità	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	31	0	2	0,1	%IFLC	UINT16	S	Campione 115
1	31	2	2	0,1	%IFLC	UINT16	S	Campione 116
1	31	4	2	0,1	%IFLC	UINT16	S	Campione 117
1	31	6	2	0,1	%IFLC	UINT16	S	Campione 118
...	...	...	...	...	...	...	...	...
1	31	238	2	0,1	%IFLC	UINT16	S	Campione 234

Registro avvio motore 3

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	X	Unità	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	32	0	8	0,1	%IFLC	UINT16	S	Campione 235
1	32	2	2	0,1	%IFLC	UINT16	S	Campione 236
...	...	...	...	...	...	...	...	...
1	32	30	2	0,1	%IFLC	UINT16	S	Campione 250

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)

Parametri dei dati di stato

Contenuto del capitolo

Stato ingresso digitale	132
Stato uscita digitale	132
Riservato	133
Stato uscita comparatore analogico	133
Stato comune di disinnesto, allarme e pickup	134
Stato dell'allarme di protezione	134
Stato del pickup di protezione	135
Stato di disinnesto della protezione	137
Stato di allarme della protezione interblocco	139
Stato del pickup di protezione interblocco	139
Stato disinnesto della protezione di interblocco	140
Stato allarme protezione analogica	140
Stato attivazione protezione analogica	141
Stato disinnesto protezione analogica	141
Stato comandi permissivi	141
Logica personalizzata – Stato inibizione	142
Stato interno del dispositivo (LTMT Main Unit)	143
Stato interno del dispositivo (LTMTCT/LTMTCTV Sensor Module)	144
Stato comunicazione	145

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)
- Stato ingresso digitale
- Stato uscita digitale
- Riservato
- Stato uscita comparatore analogico
- Stato comune di disinnesto, allarme e pickup
- Stato dell'allarme di protezione
- Stato del pickup di protezione
- Stato di disinnesto della protezione
- Stato di allarme della protezione interblocco
- Stato del pickup di protezione interblocco
- Stato disinnesto della protezione di interblocco
- Stato allarme protezione analogica
- Stato attivazione protezione analogica
- Stato disinnesto protezione analogica
- Stato comandi permissivi
- Logica personalizzata – Stato inibizione
- Stato interno del dispositivo (LTMT Main Unit)
- Stato interno del dispositivo (LTMTCT/LTMTCTV Sensor Module)
- Stato comunicazione

Stato ingresso digitale

La tabella elenca i dati di stato dell'ingresso digitale per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte,Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	0	1	0,0	L	BOOL	N	Ingresso digitale 1
				0,1	L	BOOL	N	Ingresso digitale 2
				0,2	L	BOOL	N	Ingresso digitale 3
				0,3	L	BOOL	N	Ingresso digitale 4
				0,4	L	BOOL	N	Ingresso digitale 5
				0,5	L	BOOL	N	Ingresso digitale 6
				0,6	L	BOOL	N	Ingresso digitale 7
				0,7	L	BOOL	N	Ingresso digitale 8
1	33	1	1	1,0	L	BOOL	N	Ingresso digitale 9
				1,1	L	BOOL	N	Ingresso digitale 10
				1,2	L	BOOL	N	Ingresso digitale 11
				1,3	L	BOOL	N	Ingresso digitale 12
				1,4	L	BOOL	N	Ingresso digitale 13
				1,5	L	BOOL	N	Ingresso digitale 14
				1,6	L	BOOL	N	Ingresso digitale 15
				1,7	L	BOOL	N	Ingresso digitale 16
1	33	2	1	2,0	L	BOOL	N	Ingresso digitale 17
				2,1	L	BOOL	N	Ingresso digitale 18
				2,2	L	BOOL	N	Ingresso digitale 19
				2,3	L	BOOL	N	Ingresso digitale 20
				2,4	L	BOOL	N	Ingresso digitale 21
				2,5	L	BOOL	N	Ingresso digitale 22
				2,6	L	BOOL	N	Ingresso digitale 23
				2,7	L	BOOL	N	Ingresso digitale 24
1	33	3	1	3,0-3,7	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Parametri dei dati di stato(Argomento principale)

Stato uscita digitale

La tabella elenca i dati di stato dell'uscita digitale per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte,Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	4	1	4,0	L	BOOL	N	Uscita digitale 1
				4,1	L	BOOL	N	Uscita digitale 2
				4,2	L	BOOL	N	Uscita digitale 3

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
				4,3	L	BOOL	N	Uscita digitale 4
				4,4	L	BOOL	N	Uscita digitale 5
				4,5	L	BOOL	N	Uscita digitale 6
				4,6	L	BOOL	N	Uscita digitale 7
				4,7	L	BOOL	N	Uscita digitale 8
1	33	5	1	5,0	L	BOOL	N	Uscita digitale 9
				5,1	L	BOOL	N	Uscita digitale 10
				5,2	L	BOOL	N	Uscita digitale 11
				5,3	L	BOOL	N	Uscita digitale 12
				5,4	L	BOOL	N	Uscita digitale 13
				5,5–5,7	–	–	–	Riservato
1	33	6	6	–	–	–	–	Riservato
1	33	7	1	7,0–7,7	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Parametri dei dati di stato(Argomento principale)

Riservato

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	10–11	1	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Parametri dei dati di stato(Argomento principale)

Stato uscita comparatore analogico

La tabella elenca lo stato dell'uscita del comparatore analogico per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	24	1	L	1	–	BOOL	N	Uscita 1 comparatore analogico
1	33	24	1	L	1	–	BOOL	N	Uscita 2 comparatore analogico
1	33	24	1	L	1	–	BOOL	N	Uscita 3 comparatore analogico
1	33	24	1	L	1	–	BOOL	N	Uscita 4 comparatore analogico
1	33	24	1	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Parametri dei dati di stato(Argomento principale)

Stato comune di disinnesto, allarme e pickup

La tabella elenca i dati di stato comuni di disinnesto, allarme e pickup per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	28	1	28,0	L	BOOL	N	Stato di attivazione
				28,1	L	BOOL	N	Stato di allarme
				28,2	L	BOOL	N	Stato di scatto
				28,3	L	BOOL	N	Rilevamento errore arresto motore
				28,4	–	–	–	Riservato
				28,5	L	BOOL	N	Uscita blocco
			1	28,6–28,7	L	BOOL	N	Disinnesto per test logico interrotto
1	33	29	1	29,0–29,7	L	BOOL	N	Pickup test logico interrotto
			1	–	L	BOOL	N	Disinnesto tasto reset bloccato

Argomenti correlati

- Parametri dei dati di stato(Argomento principale)

Stato dell'allarme di protezione

La tabella elenca i dati dello stato allarmi di protezione per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	32	1	32,0	L	BOOL	N	Allarme di sovraccarico termico
				32,1	L	BOOL	N	Allarme rotore bloccato
				32,2	L	BOOL	N	Allarme rotore in stallo
				32,3	L	BOOL	N	Allarme sovracorrente a tempo definito
				32,4	L	BOOL	N	Allarme sovracorrente inversa normale
				32,5	L	BOOL	N	Allarme sovracorrente breve periodo
				32,6	L	BOOL	N	Allarme corrente di terra calcolata
				32,7	L	BOOL	N	Allarme corrente di terra misurata
1	33	33	1	33,0	L	BOOL	N	Allarme di fase sottocorrente
				33,1	L	BOOL	N	Allarme squilibrio di corrente
				33,2	L	BOOL	N	Allarme perdita di corrente fase
				33,3	L	BOOL	N	Allarme inversione di fase corrente

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
				33,4	L	BOOL	N	Allarme di fase sottotensione
				33,5	L	BOOL	N	Allarme di fase sovratensione
				33,6	L	BOOL	N	Allarme perdita di tensione fase
				33,7	L	BOOL	N	Allarme squilibrio di tensione
1	33	34	1	34,0	L	BOOL	N	Allarme inversione di fase tensione
				34,1	L	BOOL	N	Allarme sottofrequenza
				34,2	L	BOOL	N	Allarme sovralfrequenza
				34,3	–	–	–	Riservato
				34,4	L	BOOL	N	Allarme perdita di comunicazione
				34,5	L	BOOL	N	Allarme sovratemperatura
				34,6	L	BOOL	N	Allarme sottopotenza
				34,7	L	BOOL	N	Allarme sovrappotenza
1	33	35	1	35,0	L	BOOL	N	Allarme fattore sottopotenza
				35,1	–	–	–	Riservato
				35,2	L	BOOL	N	Allarme temperatura interna dispositivo
				35,3	L	BOOL	N	Allarme perdita di comunicazione HMI
				35,4–35,7	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Parametri dei dati di stato(Argomento principale)

Stato del pickup di protezione

La tabella elenca i dati dello stato pickup di protezione per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	36	1	36,0	L	BOOL	N	Pickup sovraccarico termico
				36,1	L	BOOL	N	Pickup rotore bloccato
				36,2	L	BOOL	N	Pickup rotore in stallo
				36,3	L	BOOL	N	Pickup sovracorrente a tempo definito
				36,4	L	BOOL	N	Pickup massima corrente inversa normale
				36,5	L	BOOL	N	Pickup massima corrente a breve termine
				36,6	L	BOOL	N	Pickup corrente di terra calcolata
				36,7	L	BOOL	N	Pickup corrente di terra misurata
1	33	37	1	37,0	L	BOOL	N	Pickup fase sottocorrente
				37,1	L	BOOL	N	Pickup squilibrio di corrente

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
				37,2	L	BOOL	N	Pickup perdita di fase corrente
				37,3	L	BOOL	N	Pickup inversione di fase corrente
				37,4	L	BOOL	N	Pickup sottotensione di fase
				37,5	L	BOOL	N	Pickup sovratensione di fase
				37,6	L	BOOL	N	Pickup perdita di fase tensione
				37,7	L	BOOL	N	Pickup squilibrio di tensione
1	33	38	1	38,0	L	BOOL	N	Pickup inversione di fase tensione
				38,1	L	BOOL	N	Pickup sottofrequenza
				38,2	L	BOOL	N	Pickup sovralfrequenza
				38,3	L	BOOL	N	Pickup tempo di avvio eccessivo
				38,4	L	BOOL	N	Pickup perdita di comunicazione
				38,5	L	BOOL	N	Pickup sovratemperatura
				38,6	L	BOOL	N	Pickup sottopotenza
				38,7	L	BOOL	N	Pickup sovrappotenza
1	33	39	1	39,0	L	BOOL	N	Pickup fattore di sottopotenza
				39,1	–	–	–	Riservato
				39,2	L	BOOL	N	Pickup interno dispositivo
				39,3	L	BOOL	N	Pickup perdita di comunicazione HMI
				39,4–39,7	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Parametri dei dati di stato(Argomento principale)

Stato di disinnesto della protezione

La tabella elenca i dati dello stato del disinnesto di protezione per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	40	1	40,0	L	BOOL	N	Disinnesto sovraccarico termico
				40,1	L	BOOL	N	Disinnesto rotore bloccato
				40,2	L	BOOL	N	Disinnesto rotore in stallo
				40,3	L	BOOL	N	Disinnesto sovracorrente a tempo definito
				40,4	L	BOOL	N	Disinnesto sovracorrente inversa normale
				40,5	L	BOOL	N	Disinnesto sovracorrente breve periodo
				40,6	L	BOOL	N	Disinnesto corrente di terra calcolata
				40,7	L	BOOL	N	Disinnesto corrente di terra misurata
1	33	41	1	41,0	L	BOOL	N	Disinnesto fase sotto corrente
				41,1	L	BOOL	N	Disinnesto squilibrio di corrente
				41,2	L	BOOL	N	Disinnesto perdita di corrente fase
				41,3	L	BOOL	N	Disinnesto inversione di corrente fase
				41,4	L	BOOL	N	Disinnesto sottotensione fase
				41,5	L	BOOL	N	Disinnesto sovratensione fase
				41,6	L	BOOL	N	Disinnesto perdita di fase tensione
				41,7	L	BOOL	N	Disinnesto squilibrio di tensione
1	33	42	1	42,0	L	BOOL	N	Disinnesto inversione di fase tensione
				42,1	L	BOOL	N	Disinnesto sottofrequenza
				42,2	L	BOOL	N	Disinnesto sovralfrequenza
				42,3	L	BOOL	N	Disinnesto tempo avvio eccessivo
				42,4	L	BOOL	N	Disinnesto perdita comunicazione
				42,5	L	BOOL	N	Disinnesto sovratemperatura
				42,6	L	BOOL	N	Disinnesto sottotensione
				42,7	L	BOOL	N	Disinnesto sovrappotenza
1	33	43	1	43,0	L	BOOL	N	Disinnesto fattore sottopotenza
				43,1	—	—	—	Riservato
				43,2	L	BOOL	N	Disinnesto interno dispositivo
				43,3	L	BOOL	N	Disinnesto perdita di comunicazione HMI
				43,4–43,7	—	—	—	Riservato

Argomenti correlati

- Parametri dei dati di stato(Argomento principale)

Stato di allarme della protezione interblocco

La tabella elenca i dati di stato dell'allarme di protezione interblocco per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	44	1	44,0	L	BOOL	N	Allarme interblocco 1
				44,1	L	BOOL	N	Allarme interblocco 2
				44,2	L	BOOL	N	Allarme interblocco 3
				44,3	L	BOOL	N	Allarme interblocco 4
				44,4	L	BOOL	N	Allarme interblocco 5
				44,5	L	BOOL	N	Allarme interblocco 6
				44,6	L	BOOL	N	Allarme interblocco 7
				44,7	L	BOOL	N	Allarme interblocco 8
1	33	45	1	45,0	L	BOOL	N	Allarme interblocco 9
				45,1	L	BOOL	N	Allarme interblocco 10
				45,2	L	BOOL	N	Allarme interblocco 11
				45,3	L	BOOL	N	Allarme interblocco 12
				45,4–45,7	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Parametri dei dati di stato (Argomento principale)

Stato del pickup di protezione interblocco

La tabella elenca i dati dello stato di attivazione della protezione di interblocco per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	46	1	46,0	L	BOOL	N	Pickup interblocco 1
				46,1	L	BOOL	N	Pickup interblocco 2
				46,2	L	BOOL	N	Pickup interblocco 3
				46,3	L	BOOL	N	Pickup interblocco 4
				46,4	L	BOOL	N	Pickup interblocco 5
				46,5	L	BOOL	N	Pickup interblocco 6
				46,6	L	BOOL	N	Pickup interblocco 7
				46,7	L	BOOL	N	Pickup interblocco 8
1	33	47	1	47,0	L	BOOL	N	Pickup interblocco 9
				47,1	L	BOOL	N	Pickup interblocco 10
				47,2	L	BOOL	N	Pickup interblocco 11
				47,3	L	BOOL	N	Pickup interblocco 12
				47,4–47,7	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Parametri dei dati di stato(Argomento principale)

Stato disinnesto della protezione di interblocco

La tabella elenca i dati dello stato di disinnesto per la protezione di interblocco per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte,Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	48	1	48,0	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 1
				48,1	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 2
				48,2	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 3
				48,3	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 4
				48,4	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 5
				48,5	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 6
				48,6	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 7
				48,7	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 8
1	33	49	1	49,0	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 9
				49,1	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 10
				49,2	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 11
				49,3	L	BOOL	N	Disinnesto interblocco 12
				49,4–49,7	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Parametri dei dati di stato(Argomento principale)

Stato allarme protezione analogica

La tabella elenca i dati di stato degli allarmi di protezione analogici per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte,Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	50	1	50,0	L	BOOL	N	Allarme AI1
				50,1	L	BOOL	N	Allarme AI2
				50,2	L	BOOL	N	Allarme AI3
				50,3	L	BOOL	N	Allarme AI4
				50,4–50,7	–	–	–	Riservato
1	33	51	1	51,0–51,7	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Parametri dei dati di stato(Argomento principale)

Stato attivazione protezione analogica

La tabella elenca i dati dello stato di attivazione della protezione analogica per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte,Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	52	1	52,0	L	BOOL	N	Pickup AI1
				52,1	L	BOOL	N	Pickup AI2
				52,2	L	BOOL	N	Pickup AI3
				52,3	L	BOOL	N	Pickup AI4
				52,4–52,7	–	–	–	Riservato
1	33	53	1	53,0–53,7	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Parametri dei dati di stato(Argomento principale)

Stato disinnesto protezione analogica

La tabella elenca i dati dello stato di disinnesto di protezione analogica per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte,Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	54	1	54,0	L	BOOL	N	Disinnesto AI1
				54,1	L	BOOL	N	Disinnesto AI2
				54,2	L	BOOL	N	Disinnesto AI3
				54,3	L	BOOL	N	Disinnesto AI4
				54,4–54,7	–	–	–	Riservato
1	33	55	1	55,0–55,7	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Parametri dei dati di stato(Argomento principale)

Stato comandi permissivi

La tabella elenca i dati dello stato comando permissivo per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte,Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	68	1	68,0	L	BOOL	N	Stato - Comando permissivo 1
				68,1	L	BOOL	N	Stato - Comando permissivo 2
				68,2	L	BOOL	N	Stato - Comando permissivo 3
				68,3	L	BOOL	N	Stato - Comando permissivo 4

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
				68,4	L	BOOL	N	Stato - Comando permissivo 5
				68,5	L	BOOL	N	Stato - Comando permissivo 6
				68,6	L	BOOL	N	Stato - Comando permissivo 7
				68,7	L	BOOL	N	Stato - Comando permissivo 8
1	33	69	1	69,0–69,7	–	–	–	Riservato
1	33	70	1	70,0–70,7	–	–	–	Riservato
1	33	71	1	71,0–71,7	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Parametri dei dati di stato (Argomento principale)

Logica personalizzata – Stato inibizione

La tabella elenca i dati dello stato di inibizione della logica personalizzata per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	72	1	72,0	L	BOOL	N	Nessuna inibizione di tensione
				72,1	L	BOOL	N	Inibizione sottotensione
				72,2	L	BOOL	N	Inibizione disinnesto
				72,3	L	BOOL	N	Inibizione termica
				72,4	L	BOOL	N	Inibizione avviamenti max
				72,5	L	BOOL	N	Inibizione interblocco 1
				72,6	L	BOOL	N	Inibizione interblocco 2
				72,7	L	BOOL	N	Inibizione interblocco 3
1	33	73	1	73,0	L	BOOL	N	Inibizione interblocco 4
				73,1	L	BOOL	N	Inibizione interblocco 5
				73,2	L	BOOL	N	Inibizione interblocco 6
				73,3	L	BOOL	N	Inibizione interblocco 7
				73,4	L	BOOL	N	Inibizione interblocco 8
				73,5	L	BOOL	N	Inibizione interblocco 9
				73,6	L	BOOL	N	Inibizione interblocco 10
				73,7	L	BOOL	N	Inibizione interblocco 11
1	33	74	1	74,0	L	BOOL	N	Inibizione interblocco 12
				74,1	L	BOOL	N	Inibizione arresto locale DI
				74,2	L	BOOL	N	Inibizione arresto remoto DI
				74,3	L	BOOL	N	Inibizione arresto comunicazione
				74,4	L	BOOL	N	Forzata inibizione arresto
				74,5	L	BOOL	N	Inibizione antirotazione inversa
				74,6	–	–	–	Riservato
				74,7	L	BOOL	N	Inibizione cambio direzione

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	75	1	75,0	L	BOOL	N	Inibizione modifica velocità
				75,1	L	BOOL	N	Inibizione arresto personalizzato
				75,2	L	BOOL	N	Inibizione aggiornamento firmware
				75,3–75,7	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Parametri dei dati di stato (Argomento principale)

Stato interno del dispositivo (LTMT Main Unit)

La tabella elenca lo stato interno del dispositivo (LTMT main unit) per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	76	1	76,0	L	BOOL	N	Rilevato errore di comunicazione modulo sensore
				76,1	L	BOOL	N	Rilevato errore di comunicazione espansione
				76,2	L	BOOL	N	Riservato
				76,3	L	BOOL	N	Rilevato errore interfaccia EEPROM
				76,4	L	BOOL	N	Rilevato errore di checksum EEPROM
				76,5	L	BOOL	N	Rilevato errore di configurazione
				76,6	L	BOOL	N	Rilevato errore interfaccia PROFIBUS DP
				76,7	L	BOOL	N	Rilevato errore grave temperatura interna
1	33	77	1	77,0	L	BOOL	N	Timeout watchdog rilevato
				77,1	L	BOOL	N	Riservato
				77,2–77,3	–	–	–	Riservato
				77,4	L	BOOL	N	Overflow registro energia
				77,5	L	BOOL	N	Errore rilevato durante inizializzazione LTMT expansion module
				77,6	L	BOOL	N	Rilevato errore di inizializzazione RTC
				77,7	L	BOOL	N	Rilevato errore minore temperatura interna
1	33	78	1	78,0–78,7	–	–	–	Riservato
1	33	79	1	79,0–79,7	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Parametri dei dati di stato(Argomento principale)

Stato interno del dispositivo (LTMTCT/LTMTCTV Sensor Module)

La tabella elenca le impostazioni di rilevamento degli errori interni al dispositivo (LTMTCT/LTMTCTV sensor module) per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	80	1	80,0	L	BOOL	N	Timeout watchdog rilevato
				80,1	L	BOOL	N	Rilevato errore di conversione ADC
				80,2	L	BOOL	N	Rilevato errore flash
				80,3	–	–	–	Riservato
				80,4	L	BOOL	N	Configurazione tensione non rilevata
				80,5	–	–	–	Riservato
				80,6	L	BOOL	N	Errore di calibrazione rilevato
				80,7	L	BOOL	N	Rilevato errore di misurazione VL1
1	33	81	1	81,0	L	BOOL	N	Rilevato errore di misurazione VL2
				81,1	L	BOOL	N	Rilevato errore di misurazione VL3
				81,2	L	BOOL	N	Rilevato errore di misurazione del guadagno basso IL1
				81,3	L	BOOL	N	Rilevato errore di misurazione del guadagno alto IL1
				81,4	L	BOOL	N	Rilevato errore di misurazione del guadagno basso IL2
				81,5	L	BOOL	N	Rilevato errore di misurazione del guadagno alto IL2
				81,6	L	BOOL	N	Rilevato errore di misurazione del guadagno basso IL3
				81,7	L	BOOL	N	Rilevato errore di misurazione del guadagno alto IL3
1	33	82	1	82,0–82,7	–	–	–	Riservato
1	33	83	1	83,0–83,7	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Parametri dei dati di stato(Argomento principale)

Stato comunicazione

La tabella elenca i dati dello stato di comunicazione per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	L/S	Tipo	Backup	Nome del parametro
1	33	84	1	84,0	L	BOOL	N	Porta PROFIBUS DP – Nessuna comunicazione
				84,1	L	BOOL	N	HMI port – Nessuna comunicazione
				84,2–84,7	–	–	–	Riservato
1	33	85	1	85,0–85,7	–	–	–	Riservato
1	33	86	1	86,0–86,7	–	–	–	Riservato
1	33	87	1	87,0–87,7	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Parametri dei dati di stato(Argomento principale)

Analog Input Protection Settings

Description

The order and the description of the settings for analog input 1 are valid for the other analog inputs.

Slot	Index	Byte offset	Size (in bytes)	RW	Description
1	34	0	16	RW	Analog input 1 interlock protection settings
1	34	16	16	RW	Analog input 2 interlock protection settings
1	34	32	16	RW	Analog input 3 interlock protection settings
1	34	48	16	RW	Analog input 4 interlock protection settings

Analog Input 1 Interlock Protection Settings

Slot	Index	Byte offset	Size (in bytes)	RW	X	Unit	Type	Range	Default value	Svd	Parameter name
1	34	0	2	RW	1	–	UINT16	0: Disable 1: Alarm 2: Trip 3: Alarm and Trip	0	Y	Function setting
1	34	2	2	RW	1	–	UINT16	0: Under 1: Over	0	Y	Detection
1	34	4	2	RW	0.1	mA	UINT16	40–200 (step 1)	40	Y	Pickup
1	34	6	2	RW	0.1	s	UINT16	0–6000 (step 1)	0	Y	Time delay
1	34	8	2	RW	0.1	mA	UINT16	40–200 (step 1)	40	Y	Alarm
1	34	10	2	RW	1	–	BIT-MAP	- Bit 0: Reset key - Bit 1: DI - Bit 2: Communication - Bit 3: Auto	3	Y	Reset mode
1	34	12	2	RW	0.1	s	UINT16	0–6000 (step 1)	0	Y	Auto-Reset delay
1	34	14	2	RW	1	–	UINT16	0: Disable 1: Enable	0	Y	Diagnostic

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)

Impostazioni uscita analogica

La tabella elenca i dati delle impostazioni delle uscite analogiche per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	L/S	X	Unità	Tipo	valore	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
1	35	0	2	L/S	1	–	UINT16	0–11 (incrementi di 1)	0	S	Origine AO1 Fare riferimento a Impostazioni della sorgente di uscita analogica, pagina 147
1	35	2	2	L/S	1	–	–	–	–	–	Riservato
1	35	4	2	L/S	1	–	UINT16	0-1000 (incrementi di 1)	0	S	Valore minimo origine AO1 Fare riferimento a Impostazioni della sorgente di uscita analogica, pagina 147
1	35	6	2	L/S	1	–	–	–	–	–	Riservato
1	35	8	2	L/S	1	–	UINT16	0-1000 (incrementi di 1)	0	S	Valore massimo origine AO1 Fare riferimento a Impostazioni della sorgente di uscita analogica, pagina 147
1	35	10–20	10	L/S	1	–	–	–	–	–	Riservato
1	35	22	2	L/S	1	–	UINT16	0–11 (incrementi di 1)	0	S	Origine AO2 Fare riferimento a Impostazioni della sorgente di uscita analogica, pagina 147
1	35	24	2	L/S	1	–	UINT16	–	0	N	Riservato
1	35	26	2	L/S	1	–	UINT16	0-1000 (incrementi di 1)	0	S	Valore minimo origine AO2 Fare riferimento a Impostazioni della sorgente di uscita analogica, pagina 147
1	35	28	2	L/S	1	–	–	–	–	–	Riservato
1	35	30	2	L/S	1	–	UINT16	0-1000 (incrementi di 1)	0	S	Valore massimo origine AO2 Fare riferimento a Impostazioni della sorgente di uscita analogica, pagina 147
1	35	32–42	10	L/S	1	–	–	–	–	–	Riservato

Impostazione dell'origine di uscita analogica

Nome del parametro	Origine uscita analogica	Valore minimo	Valore massimo	X	Unità
Nessuno	0	0	0	–	–
Corrente RMS L1	1	10	1000	1	%FLC1

Nome del parametro	Origine uscita analogica	Valore minimo	Valore massimo	X	Unità
Corrente RMS L2	2	10	1000	1	%FLC1
Corrente RMS L3	3	10	1000	1	%FLC1
Corrente media	4	10	1000	1	%FLC1
Per tensione RMS L1-N monofase Per tensione RMS L1-L2 trifase	5	20	150	1	%Vn
Tensione RMS L2-L3	6	20	150	1	%Vn
Tensione RMS L3-L1	7	20	150	1	%Vn
Tensione media	8	20	150	1	%Vn
Frequenza del sistema	9	20	150	1	%NominalHz
Potenza attiva totale	10	20	1000	1	%Pn
Potenza apparente totale	11	20	1000	1	%Pn

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)

Dati di identificazione e monitoraggio (I&M)

Contenuto del capitolo

Panoramica	150
Dati intestazione I&M0	150
Dati intestazione I&M1	153
Dati intestazione I&M2	155
Dati intestazione I&M3	156

Argomenti correlati

- Servizi aciclici(Argomento principale)
- Panoramica
- Dati intestazione I&M0
- Dati intestazione I&M1
- Dati intestazione I&M2
- Dati intestazione I&M3

Panoramica

La tabella elenca le differenti intestazioni I&M. Per leggere i dati I&M dal dispositivo, scrivere l'intestazione I&M almeno una volta dopo l'accensione del dispositivo.

Slot	Indice	Dimensioni (in byte)	Dati	Numero I&M
0	255	4	0x08, 0x00, 0xFD, 0xE8	I&M0, pagina 150
0	255	4	0x08, 0x00, 0xFD, 0xE8	I&M1, pagina 153
0	255	4	0x08, 0x00, 0xFD, 0xE8	I&M2, pagina 155
0	255	4	0x08, 0x00, 0xFD, 0xE8	I&M3, pagina 156

Argomenti correlati

- Dati di identificazione e monitoraggio (I&M)(Argomento principale)

Dati intestazione I&M0

La tabella elenca i dati dell'intestazione I&M0 per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	X	L/S	Unità	Tipo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
0	255	0-9	10	0,0	1	L	–	UINT8	0	S	Intestazione I&M0
				1,0	1	L	–	UINT8	0	S	
				2,0	1	L	–	UINT8	0	S	
				3,0	1	L	–	UINT8	0	S	
				4,0	1	L	–	UINT8	0	S	
				5,0	1	L	–	UINT8	0	S	
				6,0	1	L	–	UINT8	0	S	
				7,0	1	L	–	UINT8	0	S	
				8,0	1	L	–	UINT8	0	S	
				9,0	1	L	–	UINT8	0	S	
0	255	10-11	2	10,0	1	L	–	UINT8	0X01	S	Identificativo produttore
				11,0	1	L	–	UINT8	0X29	S	
0	255	12-31	20	12,0	1	L	–	UINT8	L	S	ID ordine
				13,0	1	L	–	UINT8	T	S	
				14,0	1	L	–	UINT8	M	S	
				15,0	1	L	–	UINT8	T	S	
				16,0	1	L	–	UINT8	P	S	
				17,0	1	L	–	UINT8	X	S	
				18,0	1	L	–	UINT8	X	S	
				19,0	1	L	–	UINT8	0X20	S	
				20,0	1	L	–	UINT8	0X20	S	
				21,0	1	L	–	UINT8	0X20	S	
				22,0	1	L	–	UINT8	0X20	S	
				23,0	1	L	–	UINT8	0X20	S	
				24,0	1	L	–	UINT8	0X20	S	

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	X	L/S	Unità	Tipo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
				25,0	1	L	–	UINT8	0X20	S	
				26,0	1	L	–	UINT8	0X20	S	
				27,0	1	L	–	UINT8	0X20	S	
				28,0	1	L	–	UINT8	0X20	S	
				29,0	1	L	–	UINT8	0X20	S	
				30,0	1	L	–	UINT8	0X20	S	
				31,0	1	L	–	UINT8	0X20	S	
0	255	32-47	16	32,0	1	L	–	UINT8	–	S	Numero di serie
				33,0	1	L	–	UINT8	–	S	
				34,0	1	L	–	UINT8	–	S	
				35,0	1	L	–	UINT8	–	S	
				36,0	1	L	–	UINT8	–	S	
				37,0	1	L	–	UINT8	–	S	
				38,0	1	L	–	UINT8	–	S	
				39,0	1	L	–	UINT8	–	S	
				40,0	1	L	–	UINT8	–	S	
				41,0	1	L	–	UINT8	–	S	
				42,0	1	L	–	UINT8	–	S	
				43,0	1	L	–	UINT8	–	S	
				44,0	1	L	–	UINT8	–	S	
				45,0	1	L	–	UINT8	–	S	
				46,0	1	L	–	UINT8	–	S	
				47,0	1	L	–	UINT8	–	S	
0	255	48-49	2	48,0	1	L	–	UINT8	–	S	Versione hardware
				49,0	1	L	–	UINT8	–	S	
0	255	50-53	4	50,0	1	L	–	UINT8	–	S	Versione del software
				51,0	1	L	–	UINT8	–	S	
				52,0	1	L	–	UINT8	–	S	
				53,0	1	L	–	UINT8	–	S	
0	255	54-55	2	54,0	1	L	–	UINT8	0	S	Contatore revisioni
				55,0	1	L	–	UINT8	0	S	
0	255	56-57	2	56,0	1	L	–	UINT8	0X5E	S	ID profilo
				57,0	1	L	–	UINT8	0	S	
0	255	58-59	2	58,0	1	L	–	UINT8	0	S	Specifiche profilo
				59,0	1	L	–	UINT8	0	S	
0	255	60-61	2	60,0	1	L	–	UINT8	0X01	S	Versione IM
				61,0	1	L	–	UINT8	0X01	S	
0	255	62-63	2	62,0	1	L	–	UINT8	0	S	IM supportato
			2	63,0	1	L	–	UINT8	0X0E	S	

Argomenti correlati

- Dati di identificazione e monitoraggio (I&M)(Argomento principale)

Dati intestazione I&M1

La tabella elenca i dati dell'intestazione I&M1 per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	X	L/S	Unità	Tipo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
0	255	0-9	10	0,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	Intestazione I&M1
				1,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				2,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				3,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				4,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				5,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				6,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				7,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				8,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				9,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
0	255	10-41	32	10,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	Funzione tag
				11,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				12,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				13,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				14,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				15,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				16,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				17,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				18,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				19,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				20,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				21,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				22,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				23,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				24,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				25,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				26,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				27,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				28,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				29,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				30,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				31,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				32,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				33,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				34,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				35,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				36,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				37,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni (in byte)	Byte, Bit	X	L/S	Unità	Tipo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
				38,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				39,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				40,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				41,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
0	255	42-63	22	42,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	Posizione tag
				43,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				44,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				45,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				46,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				47,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				48,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				49,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				50,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				51,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				52,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				53,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				54,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				55,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				56,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				57,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				58,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				59,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				60,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				61,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				62,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				63,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	

Argomenti correlati

- Dati di identificazione e monitoraggio (I&M)(Argomento principale)

Dati intestazione I&M2

La tabella elenca i dati dell'intestazione I&M2 per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni in byte	Byte, Bit	X	L/S	Unità	Tipo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
0	255	0-9	10	0,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	Intestazione I&M2
				1,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				2,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				3,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				4,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				5,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				6,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				7,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				8,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				9,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
0	255	10-25	16	10,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	Data di installazione
				11,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				12,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				13,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				14,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				15,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				16,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				17,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				18,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				19,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				20,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				21,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				22,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				23,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				24,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				25,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
0	255	26-63	38	26,0–63,0	–	–	–	–	–	–	Riservato

Argomenti correlati

- Dati di identificazione e monitoraggio (I&M)(Argomento principale)

Dati intestazione I&M3

La tabella elenca i dati dell'intestazione I&M3 per la comunicazione PROFIBUS DP.

Slot	Indice	Offset byte	Dimensioni in byte	Byte, Bit	X	L/S	Unità	Tipo	Valore predefinito	Bac-kup	Nome del parametro
0	255	0-9	10	0,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	Intestazione I&M3
				1,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				2,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				3,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				4,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				5,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				6,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				7,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				8,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				9,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
0	255	10-63	54	10,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	Descrittore
				11,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				12,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				13,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				14,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				15,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				16,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				17,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				18,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				19,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				20,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				21,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				22,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				23,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				24,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				25,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	
				26,0–63,0	1	L/S	–	UINT8	0	S	

Argomenti correlati

- Dati di identificazione e monitoraggio (I&M)(Argomento principale)

Appendici

Contenuto della sezione

Codice disinnesto.....	158
Codice evento.....	160
Codice di errore interno rilevato.....	178
Indirizzi dati	180

Codice disinnesto

Codice disinnesto	Descrizione disinnesto
1	Disinnesto per sovraccarico termico
2	Disinnesto per rotore bloccato
3	Disinnesto per rotore in stallo
4	Disinnesto per sovracorrente a soglia di tempo
5	Disinnesto per sovracorrente inversa normale
6	Disinnesto per sovracorrente a breve termine
7	Disinnesto a terra calcolato
8	Disinnesto a terra misurato
9	Disinnesto per corrente insufficiente fase
10	Disinnesto per squilibrio di corrente
11	Disinnesto per perdita fase di corrente
12	Disinnesto per inversione fase di corrente
13	Disinnesto per tensione insufficiente fase
14	Disinnesto per sovratensione fase
15	Disinnesto per perdita di fase tensione
16	Disinnesto per squilibrio di tensione
17	Disinnesto per inversione di fase tensione
18	Disinnesto per frequenza insufficiente
19	Disinnesto per sovrافrequenza
20	Disinnesto per tempo di avvio eccessivo
21	Disinnesto per perdita di comunicazione
22	Disinnesto per sovratemperatura
23	Disinnesto per tensione insufficiente
24	Disinnesto per sovrappotenza
25	Disinnesto per fattore potenza insufficiente
26	Riservato
27	Disinnesto interno dispositivo
28	Disinnesto perdita comunicazione HMI
29	Disinnesto per rilevamento errore di cablaggio
30–32	Riservato
33	Disinnesto interblocco 1
34	Disinnesto interblocco 2
35	Disinnesto interblocco 3
36	Disinnesto interblocco 4
37	Disinnesto interblocco 5
38	Disinnesto interblocco 6
39	Disinnesto interblocco 7
40	Disinnesto interblocco 8
41	Disinnesto interblocco 9
42	Disinnesto interblocco 10
43	Disinnesto interblocco 11

Codice disinnesto	Descrizione disinnesto
44	Disinnesto interblocco 12
45–64	Riservato
65	Disinnesto ingresso analogico 1
66	Disinnesto ingresso analogico 2
67	Disinnesto ingresso analogico 3
68	Disinnesto ingresso analogico 4
69–94	Riservato
95	Pulsante reset bloccato
96	Disinnesto per test logico interrotto
97	Disinnesto per rilevamento errore arresto motore
98	Riservato

Argomenti correlati

- Appendici(Argomento principale)

Codice evento

Eventi dell'allarme

Codice evento	Descrizione
1	Allarme di sovraccarico termico
2	Reset allarme sovraccarico termico
3	Allarme rotore bloccato
4	Reset allarme rotore bloccato
5	Allarme rotore in stallo
6	Ripristino allarme rotore in stallo
7	Allarme sovracorrente a tempo definito
8	Reset allarme sovracorrente a tempo definito
9	Allarme sovracorrente inversa normale
10	Reset allarme sovracorrente inversa normale
11	Allarme sovracorrente breve periodo
12	Reset allarme sovracorrente breve ritardo
13	Allarme disinnesto terra calcolato
14	Reset allarme disinnesto terra calcolato
15	Allarme disinnesto terra misurato
16	Reset allarme disinnesto terra misurato
17	Allarme corrente insufficiente fase
18	Reset allarme corrente insufficiente fase
19	Allarme squilibrio di corrente
20	Reset allarme squilibrio di corrente
21	Allarme perdita di fase corrente
22	Reset allarme perdita di fase corrente
23	Allarme inversione di fase corrente
24	Reset allarme inversione di fase corrente
25	Allarme tensione insufficiente fase
26	Reset allarme tensione insufficiente fase
27	Allarme tensione insufficiente fase
28	Reset allarme sovratensione fase
29	Allarme perdita di tensione fase
30	Reset allarme perdita di tensione fase
31	Allarme squilibrio di tensione
32	Reset allarme squilibrio di tensione
33	Allarme inversione di fase tensione
34	Reset allarme inversione di fase tensione
35	Allarme frequenza insufficiente
36	Ripristino allarme frequenza insufficiente
37	Allarme sovrافrequenza
38	Reset allarme sovrافrequenza
39-40	Riservato
41	Allarme perdita di comunicazione

Codice evento	Descrizione
42	Reset allarme perdita comunicazione
43	Allarme sovratemperatura
44	Reset allarme sovratemperatura
45	Allarme potenza insufficiente
46	Reset allarme potenza insufficiente
47	Allarme sovrapotenza
48	Reset allarme sovrapotenza
49	Allarme fattore di potenza insufficiente
50	Reset allarme fattore di potenza insufficiente
51–52	Riservato
53	Allarme interno dispositivo
54	Ripristino allarme interno dispositivo
55	Allarme perdita di comunicazione HMI
56	Reset allarme perdita di comunicazione HMI
57–64	Riservato
65	Allarme interblocco 1
66	Reset allarme interblocco 1
67	Allarme interblocco 2
68	Reset allarme interblocco 2
69	Allarme interblocco 3
70	Reset allarme interblocco 3
71	Allarme interblocco 4
72	Reset allarme interblocco 4
73	Allarme interblocco 5
74	Reset allarme interblocco 5
75	Allarme interblocco 6
76	Reset allarme interblocco 6
77	Allarme interblocco 7
78	Reset allarme interblocco 7
79	Allarme interblocco 8
80	Reset allarme interblocco 8
81	Allarme interblocco 9
82	Reset allarme interblocco 9
83	Allarme interblocco 10
84	Reset allarme interblocco 10
85	Allarme interblocco 11
86	Reset allarme interblocco 11
87	Allarme interblocco 12
88	Reset allarme interblocco 12
89-128	Riservato
129	Allarme AI1
130	Reset allarme AI1
131	Allarme AI2
132	Reset allarme AI2
133	Allarme AI3

Codice evento	Descrizione
134	Reset allarme AI3
135	Allarme AI4
136	Reset allarme AI4
137–192	Riservato

Eventi pickup

Codice evento	Descrizione
193	Pickup sovraccarico termico
194	Reset pickup sovraccarico termico
195	Pickup rotore bloccato
196	Reset pickup rotore bloccato
197	Pickup rotore in stallo
198	Reset rotore in stallo
199	Eccitazione di sovracorrente a tempo definito
200	Reset pickup di sovracorrente a tempo definito
201	Pickup di sovracorrente inversa normale
202	Reset pickup sovracorrente inversa normale
203	Pickup sovracorrente di breve periodo
204	Reset pickup sovracorrente di breve periodo
205	Pickup disinnesto terra calcolato
206	Reset pickup disinnesto terra calcolato
207	Pickup disinnesto terra misurato
208	Reset pickup disinnesto terra misurato
209	Pickup corrente insufficiente fase
210	Reset pickup corrente insufficiente fase
211	Pickup squilibrio corrente
212	Reset pickup squilibrio di corrente
213	Pickup perdita di fase corrente
214	Reset pickup perdita di fase corrente
215	Pickup inversione di fase corrente
216	Reset pickup inversione di fase corrente
217	Pickup tensione insufficiente fase
218	Reset pickup tensione insufficiente fase
219	Pickup sovratensione di fase
220	Reset pickup sovratensione di fase
221	Pickup perdita di tensione fase
222	Reset pickup perdita di tensione fase
223	Pickup squilibrio di tensione
224	Reset pickup squilibrio di tensione
225	Pickup inversione di fase tensione
226	Reset pickup Inversione di fase tensione

Codice evento	Descrizione
227	Pickup frequenza insufficiente
228	Reset pickup frequenza insufficiente
229	Pickup sovrافrequenza
230	Reset pickup sovrافrequenza
231	Pickup tempo di avvio eccessivo
232	Reset pickup tempo di avvio eccessivo
233	Pickup perdita di comunicazione
234	Reset pickup perdita di comunicazione
235	Pickup sovratemperatura
236	Reset pickup sovratemperatura
237	Pickup potenza insufficiente
238	Reset pickup potenza insufficiente
239	Pickup sovrappotenza
240	Reset pickup sovrappotenza
241	Pickup fattore di potenza insufficiente
242	Reset pickup fattore potenza insufficiente
243–244	Riservato
245	Pickup interno dispositivo
246	Reset pickup interno dispositivo
247	Pickup perdita di comunicazione HMI
248	Reset pickup perdita di comunicazione HMI
249–256	Riservato
257	Pickup interblocco 1
258	Reset pickup interblocco 1
259	Pickup interblocco 2
260	Reset pickup interblocco 2
261	Pickup interblocco 3
262	Reset pickup interblocco 3
263	Pickup interblocco 4
264	Reset pickup interblocco 4
265	Pickup interblocco 5
266	Reset pickup interblocco 5
267	Pickup interblocco 6
268	Reset pickup interblocco 6
269	Pickup interblocco 7
270	Reset pickup interblocco 7
271	Pickup interblocco 8
272	Reset pickup interblocco 8
273	Pickup interblocco 9
274	Reset pickup interblocco 9
275	Pickup interblocco 10
276	Reset pickup interblocco 10
277	Pickup interblocco 11

Codice evento	Descrizione
278	Reset pickup interblocco 11
279	Pickup interblocco 12
280	Reset pickup interblocco 12
281-320	Riservato
321	Pickup AI1
322	Reset pickup AI1
323	Pickup AI2
324	Reset pickup AI2
325	Pickup AI3
326	Reset pickup AI3
327	Pickup AI4
328	Reset pickup AI4
329-384	Riservato

Eventi ingresso digitale

Codice evento	Descrizione
385	DI 1 ON
386	DI 1 OFF
387	DI 2 ON
388	DI 2 OFF
389	DI 3 ON
390	DI 3 OFF
391	DI 4 ON
392	DI 4 OFF
393	DI 5 ON
394	DI 5 OFF
395	DI 6 ON
396	DI 6 OFF
397	DI 7 ON
398	DI 7 OFF
399	DI 8 ON
400	DI 8 OFF
401	DI 9 ON
402	DI 9 OFF
403	DI 10 ON
404	DI 10 OFF
405	DI 11 ON
406	DI 11 OFF
407	DI 12 ON
408	DI 12 OFF
409	DI 13 ON
410	DI 13 OFF
411	DI 14 ON

Codice evento	Descrizione
412	DI 14 OFF
413	DI 15 ON
414	DI 15 OFF
415	DI 16 ON
416	DI 16 OFF
417	DI 17 ON
418	DI 17 OFF
419	DI 18 ON
420	DI 18 OFF
421	DI 19 ON
422	DI 19 OFF
423	DI 20 ON
424	DI 20 OFF
425	DI 21 ON
426	DI 21 OFF
427	DI 22 ON
428	DI 22 OFF
429	DI 23 ON
430	DI 23 OFF
431	DI 24 ON
432	DI 24 OFF
433–448	Riservato

Eventi uscita digitale

Codice evento	Descrizione
449	DO 1 ON
450	DO 1 OFF
451	DO 2 ON
452	DO 2 OFF
453	DO 3 ON
454	DO 3 OFF
455	DO 4 ON
456	DO 4 OFF
457	DO 5 ON
458	DO 5 OFF
459	DO 6 ON
460	DO 6 OFF
461	DO 7 ON
462	DO 7 OFF
463	DO 8 ON
464	DO 8 OFF
465	DO 9 ON
466	DO 9 OFF
467	DO 10 ON

Codice evento	Descrizione
468	DO 10 OFF
469	DO 11 ON
470	DO 11 OFF
471	DO 12 ON
472	DO 12 OFF
473	DO 13 ON
474	DO 13 OFF
475–512	Riservato

Eventi ingresso digitale

Codice evento	Descrizione
513	Reset disinnesto DI ON
514	Reset disinnesto DI OFF
515	Chiusura interruttore DI ON
516	Chiusura interruttore DI OFF
517	Apertura interruttore DI ON
518	Apertura interruttore DI OFF
519	AVVIO locale> DI ON
520	AVVIO locale> DI OFF
521	AVVIO locale>> DI ON
522	AVVIO locale>> DI OFF
523	ARRESTO locale DI ON
524	ARRESTO locale DI OFF
525	AVVIO locale< DI ON
526	AVVIO locale< DI OFF
527	AVVIO locale<< DI ON
528	AVVIO locale<< DI OFF
529	AVVIO remoto> DI ON
530	AVVIO remoto> DI OFF
531	AVVIO remoto>> DI ON
532	AVVIO remoto>> DI OFF
533	Arresto remoto DI ON
534	Arresto remoto DI OFF
535	AVVIO remoto< DI ON
536	AVVIO remoto< DI OFF
537	AVVIO remoto<< DI ON
538	AVVIO remoto<< DI OFF
539	Interblocco 1 DI ON
540	Interblocco 1 DI OFF
541	Interblocco 2 DI ON
542	Interblocco 2 DI OFF
543	Interblocco 3 DI ON
544	Interblocco 3 DI OFF
545	Interblocco 4 DI ON

Codice evento	Descrizione
546	Interblocco 4 DI OFF
547	Interblocco 5 DI ON
548	Interblocco 5 DI OFF
549	Interblocco 6 DI ON
550	Interblocco 6 DI OFF
551	Interblocco 7 DI ON
552	Interblocco 7 DI OFF
553	Interblocco 8 DI ON
554	Interblocco 8 DI OFF
555	Interblocco 9 DI ON
556	Interblocco 9 DI OFF
557	Interblocco 10 DI ON
558	Interblocco 10 DI OFF
559	Interblocco 11 DI ON
560	Interblocco 11 DI OFF
561	Interblocco 12 DI ON
562	Interblocco 12 DI OFF
563	Contattore aperto DI ON
564	Contattore aperto DI OFF
565	ESEGUI DI ON
566	ESEGUI DI OFF
567	Ingresso blocco DI ON
568	Ingresso blocco DI OFF
569	Test logico DI ON
570	Test logico DI OFF
571	Selezione modalità 1 DI ON
572	Selezione modalità 1 DI OFF
573	Selezione modalità 2 DI ON
574	Selezione modalità 2 DI OFF
575	Modifica velocità DI ON
576	Modifica velocità DI OFF
577	Avvio forzato DI ON
578	Avvio forzato DI OFF
579	Arresto forzato DI ON
580	Arresto forzato DI OFF
581	Autotest senza disinnesto DI ON
582	Autotest senza disinnesto DI OFF
583	Autotest con disinnesto DI ON
584	Autotest con disinnesto DI OFF
585	Reset soft starter DI ON
586	Reset soft starter DI OFF
587–640	Riservato

Eventi di inibizione

Codice evento	Descrizione
641	Nessuna inibizione tensione
642	Reset nessuna inibizione tensione
643	Inibizione tensione insufficiente
644	Reset inibizione tensione insufficiente
645	Inibizione disinnesto
646	Reset inibizione disinnesto
647	Inibizione termica
648	Reset inibizione termica
649	Inibizione avviamenti max
650	Reset inibizione avviamenti max
651	Inibizione interblocco 1
652	Reset inibizione interblocco 1
653	Inibizione interblocco 2
654	Reset inibizione interblocco 2
655	Inibizione interblocco 3
656	Reset inibizione interblocco 3
657	Inibizione interblocco 4
658	Reset inibizione interblocco 4
659	Inibizione interblocco 5
660	Reset inibizione interblocco 5
661	Inibizione interblocco 6
662	Reset inibizione interblocco 6
663	Inibizione interblocco 7
664	Reset inibizione interblocco 7
665	Inibizione interblocco 8
666	Reset inibizione interblocco 8
667	Inibizione interblocco 9
668	Reset inibizione interblocco 9
669	Inibizione interblocco 10
670	Reset inibizione interblocco 10
671	Inibizione interblocco 11
672	Reset inibizione interblocco 11
673	Inibizione interblocco 12
674	Reset inibizione interblocco 12
675	Inibizione arresto DI locale
676	Reset inibizione arresto DI locale
677	Inibizione arresto DI remoto
678	Reset inibizione arresto DI remoto
679	Inibizione arresto comunicazione
680	Reset inibizione arresto comunicazione
681	Inibizione arresto forzato
682	Reset inibizione arresto forzato
683	Inibizione anti-backspin
684	Reset inibizione anti-backspin

Codice evento	Descrizione
685	Inibizione errore interno dispositivo
686	Reset inibizione errore interno dispositivo
687	Inibizione tempo di interblocco
688	Reset inibizione tempo di interblocco
689	Inibizione modifica velocità
690	Reset inibizione modifica velocità
691	Inibizione arresto personalizzato
692	Reset inibizione arresto personalizzato
693	Inibizione aggiornamento firmware
694	Reset inibizione aggiornamento firmware
695–768	Riservato

Eventi di comando HMI

Codice evento	Descrizione
769	Avvio DTM o HMI >
770	Avvio DTM o HMI >>
771	Arresto DTM o HMI
772	Avvio DTM o HMI <
773	Avvio DTM o HMI <<
774	Reset disinnesto DTM o HMI
775	Reset inibizione DTM o HMI (avviamenti max.)
776	Reset contatore avviamenti DTM o HMI
777	Reset contatore arresti DTM o HMI
778	Cancellazione memoria termica DTM o HMI
779	Reset ore di funzionamento totali DTM o HMI
780	Reset energia DTM o HMI
781	Avvio forzato DTM o HMI
782	Ingresso test logico DTM o HMI
783	Autotest DTM o HMI senza disinnesto
784	Autotest DTM o HMI con disinnesto
785	Reset soft starter DTM o HMI
786	Reset contatore disinnesto DTM o HMI
787-792	Riservato
793	Reset impostazione porta rete DTM o HMI
794	Reset completo DTM o HMI
795	Cancellazione statistiche DTM o HMI
796	Reset impostazione di protezione DTM o HMI
797	Curva di riferimento salvataggio DTM o HMI
798	Cancellazione registri di disinnesto DTM o HMI
799	Cancellazione registri eventi DTM o HMI
800	Ripristino impostazioni di fabbrica DTM o HMI

Eventi dei comandi di comunicazione

Codice evento	Descrizione
801	Avvio COMM >
802	Avvio COMM >>
803	Arresto COMM
804	Avvio COMM <
805	Avvio COMM <<
806	Reset disinnesto COMM
807	Reset inibizione COMM (avviamenti max)
808	Reset contatore avviamenti COMM
809	Reset contatore arresti COMM
810	Cancellazione memoria termica COMM
811	Reset ore di funzionamento totali COMM
812	Reset energia COMM
813	Avvio forzato COMM
814	Ingresso test logico COMM
815	Autotest COMM senza disinnesto
816	Autotest COMM con disinnesto
817	Reset soft starter COMM
818	Reset contatore disinnesto COMM
819-825	Riservato
826	Reset completo COMM
827	Cancellazione statistiche COMM
828	Reset impostazioni di protezione COMM
829	Salvataggio curva di riferimento COMM
830	Cancellazione registri di disinnesto COMM
831	Cancellazione registri eventi COMM
832	Reset di fabbrica COMM
833	Comando permissivo 1
834	Comando permissivo 2
835	Comando permissivo 3
836	Comando permissivo 4
837	Comando permissivo 5
838	Comando permissivo 6
839	Comando permissivo 7
840	Comando permissivo 8
841-896	Riservato

Eventi di reset disinnesto

Codice evento	Descrizione
897	Reset disinnesto per sovraccarico termico
898	Reset disinnesto per rotore bloccato

Codice evento	Descrizione
899	Reset disinnesto per rotore in stallo
900	Reset disinnesto per sovracorrente a tempo definito
901	Reset disinnesto per sovracorrente inversa normale
902	Reset disinnesto per allarme sovracorrente breve ritardo
903	Reset disinnesto terra calcolato
904	Reset disinnesto terra misurato
905	Reset disinnesto per corrente insufficiente fase
906	Reset disinnesto per squilibrio di corrente
907	Reset disinnesto per perdita fase di corrente
908	Reset disinnesto per inversione di fase corrente
909	Reset disinnesto per tensione insufficiente fase
910	Reset disinnesto per sovratensione fase
911	Reset disinnesto per sgancio perdita di fase tensione
912	Reset disinnesto per squilibrio di tensione
913	Reset disinnesto per sgancio inversione di fase tensione
914	Reset disinnesto per frequenza insufficiente
915	Reset disinnesto per sovrافrequenza
916	Reset disinnesto per tempo di avvio eccessivo
917	Reset disinnesto per perdita di comunicazione
918	Reset disinnesto per sovratemperatura
919	Reset disinnesto per potenza insufficiente
920	Reset disinnesto per sovrappotenza
921	Reset disinnesto per fattore potenza insufficiente
922	Riservato
923	Reset disinnesto interno dispositivo
924	Reset disinnesto interruzione comunicazione HMI
925–928	Riservato
929	Reset disinnesto interblocco 1
930	Reset disinnesto interblocco 2
931	Reset disinnesto interblocco 3
932	Reset disinnesto interblocco 4
933	Reset disinnesto interblocco 5
934	Reset disinnesto interblocco 6
935	Reset disinnesto interblocco 7
936	Reset disinnesto interblocco 8
937	Reset disinnesto interblocco 9
938	Reset disinnesto interblocco 10
939	Reset disinnesto interblocco 11
940	Reset disinnesto interblocco 12
941-960	Riservato
961	Reset disinnesto AI1
962	Reset disinnesto AI2
963	Reset disinnesto AI3
964	Reset disinnesto AI4

Codice evento	Descrizione
965–991	Riservato
992	Reset disinnesto per test logico interrotto
993	Reset errore rilevamento arresto motore
994–1024	Riservato

Digital Output

Codice evento	Descrizione
1025	Device internal DO ON
1026	Device internal DO OFF
1027	Trip DO ON
1028	Trip DO OFF
1029	Alarm DO ON
1030	Alarm DO OFF
1031	Pickup DO ON
1032	Pickup DO OFF
1033	inhibit DO ON
1034	inhibit DO OFF
1035	Block OP DO ON
1036	Block OP DO OFF
1037	CNTR OP1 DO ON
1038	CNTR OP1 DO OFF
1039	CNTR OP2 DO ON
1040	CNTR OP2 DO OFF
1041	CNTR OP3 DO ON
1042	CNTR OP3 DO OFF
1043	CNTR OP4 DO ON
1044	CNTR OP4 DO OFF
1045	CNTR OP5 DO ON
1046	CNTR OP5 DO OFF
1047	CNTR OP6 DO ON
1048	CNTR OP6 DO OFF
1049–1152	Riservato

Eventi di sistema e di controllo

Codice evento	Descrizione
1153	Eseguire uno spegnimento
1154	Dare tensione
1155	Modalità modificata in Local1
1156	Modalità modificata in Local2
1157	Modalità modificata in Local3
1158	Modalità modificata in Remota

Codice evento	Descrizione
1159	Rilevato errore interno dispositivo
1160	Avvio autotest senza disinnesto
1161	Avvio autotest con disinnesto
1162	Avvio test logico
1163	Pulsante di reset OFF
1164	Pulsante di reset ON
1165	Riservato
1166	Data/ora aggiornata
1167	Comando di avvio non valido
1168	Rilevato errore di avvio – Nessun feedback
1169	Rilevato errore di avvio – Inibizione presente
1170	Rilevato errore di avvio – Feedback DI corrente o RUN presente
1171	Rilevato errore di avvio – Nessun accesso
1172	Rilevato errore di arresto – Nessun accesso
1173	Test logico interrotto
1174	Rilevata perdita di comunicazione
1175	Comunicazione ripristinata
1176	Modalità cambiata da Remota a Local1
1177	Riavvio automatico
1178	Arresto automatico
1179	Ripristino impostazioni di fabbrica – tasto test/reset
1180	Funzione DI di arresto bypass disabilitata
1181	Funzione DI di arresto bypass abilitata
1182	Login riuscito HMI
1183	Errore di login HMI - Pin errato
1184	Logout riuscito HMI
1185	Logout HMI - Timeout sessione
1186	Logout HMI - Connessione persa
1187	Login DTM riuscito
1188	Errore di login DTM – Pin errato
1189	Logout DTM riuscito
1190	Logout DTM – Timeout sessione
1191	Logout DTM – Connessione persa
1192	Nuovo set di pin DTM
1193	Errore nuovo set di pin DTM – Formato pin non valido
1194	Modifica pin DTM riuscita
1195	Errore modifica pin DTM
1196	Errore modifica pin DTM – Formato pin non valido
1197	Reset pin DTM riuscito
1198	Errore reset pin DTM – Pin errato
1199	Login COMM riuscito
1200	Errore di login COMM – Pin errato
1201	Logout COMM riuscito

Codice evento	Descrizione
1202	Logout COMM – Timeout sessione
1203	Logout COMM – Connessione interrotta
1204	Nuovo set di pin COMM
1205	Errore nuovo set di pin COMM – Formato pin non valido
1206	Modifica pin COMM riuscita
1207	Errore modifica COMM – Pin non corretto
1208	Errore modifica COMM – Formato non valido
1209	Reset password COMM riuscita
1210	Errore reset COMM – Pin errato
1211	Errore – Pin non salvato
1212	Errore – ID accesso errato
1213–1216	Riservato
1217	Avvio personalizzato >
1218	Avvio personalizzato >>
1219	Arresto personalizzato
1220	Avvio personalizzato <
1221	Avvio personalizzato <<
1222	Avvio > Comando eseguito
1223	Avvio >> Comando eseguito
1224	Avvio < Comando eseguito
1225	Avvio << Comando eseguito
1226	Motore/riscaldatore arrestato
1227	Causa arresto - HMI
1228	Causa arresto - LOCAL_DI
1229	Causa arresto - REMOTE_DI
1230	Causa arresto - Comunicazione
1231	Causa arresto - Calo di tensione
1232	Causa arresto - Disinnesto
1233	Causa arresto - Nessuna corrente
1234	Causa arresto - Arresto forzato
1235	Causa arresto - Cambio di direzione
1236	Riservato
1237	Causa arresto - Modifica velocità
1238	Causa arresto - Comando personalizzato
1239	Causa arresto - Trasferimento modalità
1240	Riservato
1241	Causa arresto - Assenza di tensione
1242–1280	Riservato
1281	Avvio DPV1 >
1282	Avvio DPV1 >>
1283	Arresto DPV1
1284	Avvio DPV1 <
1285	Avvio DPV1 <<
1286	Reset disinnesto DPV1

Codice evento	Descrizione
1287	Reset inibizione DPV1 (avviamenti max)
1288	Reset avvia contatore DPV1
1289	Reset arresta contatore DPV1
1290	Cancellazione memoria termica DPV1
1291	Reset ore di funzionamento totali DPV1
1292	Reset energia DPV1
1293	Avvio forzato DPV1
1294	Test logico DPV1
1295	Autotest DPV1 senza disinnesto
1296	Autotest DPV1 con disinnesto
1297	Reset soft starter DPV1
1298	Reset contatore disinnesti DPV1
1299–1312	Riservato
1313	Comando permissivo 1 DPV1
1314	Comando permissivo 2 DPV1
1315	Comando permissivo 3 DPV1
1316	Comando permissivo 4 DPV1
1317	Comando permissivo 5 DPV1
1318	Comando permissivo 6 DPV1
1319	Comando permissivo 7 DPV1
1320	Comando permissivo 8 DPV1
1321–1344	Riservato
1345	FW LTMT main unit valido
1346	Segno non valido LTMT main unit
1347	Versione LTMT main unit incompatibile
1348	Aggiornamento firmware LTMT main unit riuscito
1349–1360	Riservato
1361	FW LTMTCT/LTMTCTV sensor module valido
1362	Segno non valido LTMTCT/LTMTCTV sensor module
1363	Versione LTMTCT/LTMTCTV sensor module incompatibile
1364	Aggiornamento firmware LTMTCT/LTMTCTV sensor module riuscito
1365	Timeout aggiornamento firmware LTMTCT/LTMTCTV sensor module
1366–1376	Riservato
1377	FW LTMT expansion module valido
1378	Segno non valido LTMT expansion module
1379	Versione LTMT expansion module incompatibile
1380	Aggiornamento firmware LTMT expansion module riuscito
1381	Timeout aggiornamento firmware LTMT expansion module
1382–1392	Riservato
1393	Configurazione dispositivo modificata
1394	Impostazioni Modbus modificate
1395	Impostazioni HMI modificate
1396–1397	Riservato
1398	Impostazioni starter modificate

Codice evento	Descrizione
1399	Impostazioni di sistema modificate
1400	Impostazioni targhetta motore modificate
1401	Impostazioni di gestione sessione modificate
1402	Impostazioni ingresso digitale modificate
1403	Impostazioni uscita digitale modificate
1404	Impostazioni uscita analogica modificate
1405–1408	Riservato
1409	Impostazione protezione da sovraccarico termico modificata
1410	Impostazione protezione rotore bloccato modificata
1411	Impostazione protezione rotore stallo modificata
1412	Impostazione protezione da sovracorrente a tempo definito modificata
1413	Impostazione protezione da sovracorrente inversa normale modificata
1414	Impostazione protezione da sovracorrente di breve durata modificata
1415	Impostazione protezione da guasto a terra calcolato modificata
1416	Impostazione protezione da guasto a terra misurato modificata
1417	Impostazione protezione da sottocorrente modificata
1418	Impostazione protezione squilibrio corrente modificata
1419	Impostazione protezione perdita di fase corrente modificata
1420	Impostazione protezione inversione fase corrente modificata
1421	Impostazione protezione da sottotensione modificata
1422	Impostazione protezione da sovratensione modificata
1423	Impostazione protezione perdita fase tensione modificata
1424	Impostazione protezione squilibrio tensione modificata
1425	Impostazione protezione da inversione fase tensione modificata
1426	Impostazione protezione sottofrequenza modificata
1427	Impostazione protezione sovralfrequenza modificata
1428	Impostazione protezione dell'ora di avvio eccessiva modificata
1429	Impostazione protezione perdita di comunicazione modificata
1430	Impostazione protezione sovratemperatura modificata
1431	Impostazione protezione sottoalimentazione modificata
1432	Impostazione protezione sovralimentazione modificata
1433	Impostazione protezione sottofattore di potenza modificata
1434	Riservato
1435	Impostazione protezione interna dispositivo modificata
1436	Impostazione protezione perdita comunicazione HMI modificata
1437–1440	Riservato
1441	Impostazione protezione interblocco 1 modificata
1442	Impostazione protezione interblocco 2 modificata
1443	Impostazione protezione interblocco 3 modificata
1444	Impostazione protezione interblocco 4 modificata
1445	Impostazione protezione interblocco 5 modificata
1446	Impostazione protezione interblocco 6 modificata

Codice evento	Descrizione
1447	Impostazione protezione interblocco 7 modificata
1448	Impostazione protezione interblocco 8 modificata
1449	Impostazione protezione interblocco 9 modificata
1450	Impostazione protezione interblocco 10 modificata
1451	Impostazione protezione interblocco 11 modificata
1452	Impostazione protezione interblocco 12 modificata
1453-1472	Riservato
1473	Impostazione protezione AI1 modificata
1474	Impostazione protezione AI2 modificata
1475	Impostazione protezione AI3 modificata
1476	Impostazione protezione AI4 modificata
1477-1503	Riservato
1504	Impostazione protezione Test logico interrotto modificata
1505	Impostazione protezione rilevamento errore arresto motore modificata
1506	Impostazioni varie dell'isteresi modificate
1507	Impostazioni funzione calo di tensione modificate
1508	Impostazioni numero massimo di avviamenti modificate
1509	Impostazioni anti-back spin modificate
1510	Impostazioni di blocco modificate
1511-1536	Riservato

Argomenti correlati

- Appendici(Argomento principale)

Codice di errore interno rilevato

Codice di errore interno rilevato	Descrizione
1	Rilevato errore di comunicazione modulo sensore
2	Reset errore di comunicazione del modulo sensore
3	Rilevato errore di comunicazione unità di espansione
4	Reset errore di comunicazione unità di espansione
5	Riservato
6	Riservato
7	Rilevato errore interfaccia EEPROM
8	Reset errore interfaccia EEPROM
9	Rilevato errore di checksum EEPROM
10	Reset errore di checksum della EEPROM
11	Rilevato errore di configurazione
12	Reset errore di configurazione
13	Rilevato errore interfaccia PROFIBUS DP
14	Reset errore interfaccia PROFIBUS DP
15	Rilevato errore grave temperatura interna
16	Reset errore grave temperatura interna
17	Rilevato timeout watchdog unità principale
18	Reset errore di timeout watchdog unità principale
19–22	Riservato
23	Rilevato errore grave temperatura interna
24	Reset errore grave temperatura interna
25	Overflow registro energia
26	Reset errore di overflow registro energia
27	Errore rilevato durante l'inizializzazione dell'unità di espansione
28	Reset errore inizializzazione unità di espansione
29	Rilevato errore di inizializzazione RTC
30	Reset errore di inizializzazione dell'RTC
31	Rilevato errore lieve temperatura interna
32	Reset errore minore temperatura interna
33–64	Riservato
65	Timeout watchdog LTMTCT/LTMTCTV sensor module rilevato
66	Reset errore timeout watchdog LTMTCT/LTMTCTV sensor module
67	Rilevato errore di conversione ADC
68	Reset errore conversione ADC
69	Rilevato errore flash
70	Reset errore flash
71	Rilevato errore UART
72	Reset errore UART
73	Configurazione tensione non rilevata
74	Reset errore di configurazione della tensione
75–76	Riservato
77	Errore di calibrazione rilevato

Codice di errore interno rilevato	Descrizione
78	Reset errore di calibrazione
79	Rilevato errore di misurazione VL1
80	Reset errore di misurazione VL1
81	Rilevato errore di misurazione VL2
82	Reset errore di misurazione VL2
83	Rilevato errore di misurazione VL3
84	Reset errore di misurazione VL3
85	Rilevato errore di misurazione del guadagno basso IL1
86	Reset errore di misurazione del guadagno basso di IL1
87	Rilevato errore di misurazione del guadagno alto IL1
88	Reset errore di misurazione del guadagno alto IL1
89	Rilevato errore di misurazione del guadagno basso IL2
90	Reset errore di misurazione del guadagno basso di IL2
91	Rilevato errore di misurazione del guadagno alto IL2
92	Reset errore di misurazione del guadagno alto IL2
93	Rilevato errore di misurazione del guadagno basso IL3
94	Reset errore di misurazione del guadagno basso di IL3
95	Rilevato errore di misurazione del guadagno alto IL3
96	Reset errore di misurazione del guadagno alto IL3
97–128	Riservato

Argomenti correlati

- Appendici(Argomento principale)

Indirizzi dati

Dati di misurazione

Indirizzo dati	Descrizione
5500	Corrente RMS L1
5502	Corrente RMS L2
5504	Corrente RMS L3
5506	Corrente di terra misurata
5508	Corrente di terra calcolata
5510	Corrente media
5512	Squilibrio di corrente
5513	Sequenza fase di corrente
5514	Per tensione RMS L1-N monofase Per tensione RMS L1-L2 trifase
5516	Tensione RMS L2-L3
5518	Tensione RMS L3-L1
5520	Tensione media
5522	Squilibrio di tensione
5523	Sequenza delle fasi di tensione
5524	Frequenza del sistema
5525	Fattore di potenza del sistema
5526	Potenza attiva totale
5528	Potenza reattiva totale
5530	Potenza apparente totale
5532	Energia attiva totale
5536	Energia reattiva totale
5540	Energia apparente totale
5544	THD corrente L1
5545	THD corrente L2
5546	THD corrente L3
5547	Per tensione RMS L1-N monofase Per tensione RMS L1-L2 trifase
5548	THD tensione L2-L3
5549	THD tensione L3-L1
5550	Temperatura misurata dal sensore PT100
5551	Temperatura misurata dal sensore PTC binario
5552-5555	Riservato

Dati motore

Indirizzo dati	Descrizione
5557	StatoMotore
5558	Memoria termica

Indirizzo dati	Descrizione
5559	Tempo mancante a disinnesto termico
5561	Tempo di raffreddamento termico
5563	Conteggio di avvio massimo
5564	Tempo massimo di inibizione dell'avvio
5566	Corrente di picco avviamento motore
5568	Tempo di avviamento del motore
5570	Ore di esercizio totali
5572	Ultima ora di funzionamento
5574	Numero di avviamenti
5575	Numero di arresti
5576	Causa arresto motore
5577	Contatore disinnesto

Ultimo timestamp di avvio motore

Indirizzo dati	Descrizione
5578	Giorno
5579	Mese
5580	Anno
5581	Ora
5582	Minuto
5583	Secondo
5584	Riservato

Dati modulo analogico

Indirizzo dati	Descrizione
5585	Ingresso analogico 1
5586	Ingresso analogico 2
5587	Ingresso analogico 3
5588	Ingresso analogico 3
5589–5592	Riservato
5593	Uscita analogica 1
5594	Uscita analogica 2
5595–5596	Riservato

Dati di stato

Indirizzo dati	Descrizione
5625	Stato DI
5627	Stato DO

Indirizzo dati	Descrizione
5629–5637	Riservato
5638	Riservato
5639	Stato motore (Allarme, pickup, disinnesto)
5640	Stato del motore (arresto, avvio, esecuzione, inibizione)
5641	Bit di allarme
5643	Bit di pickup
5645	Bit disinnesto
5647	Bit allarme interblocco
5648	Bit pickup interblocco
5649	Bit di interblocco
5650–5655	Riservato
5656	Comandi di avvio
5658	Indicatori di funzionamento del motore
5659	Stato comandi permissivi
5661	Stato inibizione
5663	ICM unità principale
5665	ICM CTVT
5667	Stato comunicazione
5669	Riservato

Dati statistici

Indirizzo dati	Descrizione
5750	Timer 1: valore effettivo
5751	Timer 2: valore effettivo
5752	Timer 3: valore effettivo
5753	Timer 4: valore effettivo
5754	Contatore 1: valore effettivo
5755	Contatore 2: valore effettivo
5756	Contatore 3: valore effettivo
5757	Contatore 4: valore effettivo
5758	Contatore disinnesti sovraccarico termico
5759	Contatore disinnesti rotore bloccato
5760	Contatore disinnesti rotore in stallo
5761	Contatore disinnesti sovracorrente a tempo definito
5762	Contatore disinnesti sovracorrente inversa normale
5763	Contatore disinnesti sovracorrente di breve durata
5764	Contatore disinnesti terra calcolata
5765	Contatore disinnesti a terra misura
5766	Contatore disinnesti sottocorrente
5767	Contatore disinnesti squilibrio di corrente
5768	Contatore disinnesti perdita di fase corrente
5769	Contatore disinnesti perdita di fase corrente
5770	Contatore disinnesti sottotensione

Indirizzo dati	Descrizione
5771	Contatore disinnesti sovratensione
5772	Contatore disinnesti perdita di fase tensione
5773	Contatore disinnesti squilibrio di tensione
5774	Contatore disinnesti inversione di fase della tensione
5775	Contatore disinnesti sottofrequenza
5776	Contatore disinnesti sovralfrequenza
5777	Contatore disinnesti per tempo di avvio eccessivo
5778	Contatore disinnesti perdita comunicazione
5779	Contatore disinnesti temperatura LTMT main unit
5780	Contatore disinnesto sottopotenza
5781	Contatore disinnesti sovrappotenza
5782	Contatore disinnesti fattore sottopotenza
5783–5789	Riservato
5790	Contatore disinnesti interblocco DI 1
5791	Contatore disinnesti interblocco DI 2
5792	Contatore disinnesti interblocco DI 3
5793	Contatore disinnesti interblocco DI 4
5794	Contatore disinnesti interblocco DI 5
5795	Contatore disinnesti interblocco DI 6
5796	Contatore disinnesti interblocco DI 7
5797	Contatore disinnesti interblocco DI 8
5798	Contatore disinnesti interblocco DI 9
5799	Contatore disinnesti interblocco DI 10
5800	Contatore disinnesti interblocco DI 11
5801	Contatore disinnesti interblocco DI 12
5802–5821	Riservato
5822	Contatore disinnesti ingresso analogico 1
5823	Contatore disinnesti ingresso analogico 2
5824	Contatore disinnesti ingresso analogico 3
5825	Contatore disinnesti ingresso analogico 4
5826	Uscita calcolatore 1
5827	Uscita calcolatore 2
5828	Contatore disinnesti rilevamento errori di arresto motore
5829	Contatore disinnesti test logici interrotti
5830	Contatore disinnesti tasto di reset bloccato

Dati di monitoraggio estesi

Indirizzo dati	Descrizione
5875	Parola di stato 1
5876	Parola di stato 2
5877	Corrente L1 (%IFLC)

Indirizzo dati	Descrizione
5878	Corrente L2 (%IFLC)
5879	Corrente L3 (%IFLC)
5880	Disinnesto terra calcolato (%IFLC)
5881	Corrente media (%IFLC)
5882	Corrente massima (Imax)
5883	Per tensione RMS L1-N monofase Per tensione RMS L1-L2 trifase
5884	Tensione L2L3
5885	Tensione L3L1
5886	Tensione media
5887	Ore RUN totali
5888	Ultima ora RUN
5889	Tempo di avviamento del motore
5890	Corrente di avviamento motore (%IFLC)
5891	Potenza attiva
5892	Potenza reattiva
5893	Potenza apparente
5894	Energia attiva
5896	Energia reattiva
5898	Energia apparente
5900	Stato modalità

Argomenti correlati

- Appendici(Argomento principale)

Schneider Electric Industries SAS
35 rue Joseph Monier
92500 Rueil Malmaison
Francia

www.se.com

Poiché gli standard, le specifiche tecniche e la progettazione possono cambiare di tanto in tanto, si prega di chiedere conferma delle informazioni fornite nella presente pubblicazione.

© 2025 Schneider Electric. Tutti i diritti sono riservati.

DOCA0256IT-01